

々 r 及 R (但し $R > r$ とす) なる二つの導體球あり各球に Q なる電氣量を與へたる時各球の電位 v 及 V は夫々 §87, (2) 式より

$$v = Q/r \quad \text{及} \quad V/R$$

故に $V < v$

即ち二球は等しき電氣量を有するに拘らず半徑大なる球は電位の高まること小なり。斯かる時は半徑大なる球は小半徑の球より電氣容量 (Electric capacity) 大なりと稱す。

次に兩球を同一の電位 V になす爲めに必要なる電氣量を夫々 q 及 Q とすれば

$$\frac{q}{r} = V = \frac{Q}{R}$$

$$\therefore \frac{Q}{q} = \frac{R}{r} \dots \dots \dots (1)$$

即ち電氣容量大なる大半徑の球に與ふべき電氣量 (共に同一の電位にする爲めに) は電氣容量小なる小半徑の球に與ふべき電氣量の R/r 倍なり。斯かる時は大半徑の球の電氣容量は小半徑の球の電氣容量の $\frac{R}{r}$ 倍即ち Q/q 倍なりと云ふ。此れ電氣容量の大小の比較法を定義するものなり。

唯に球のみならず一般に導體の電位を一定量だけ變化せしむるに必要なる電氣量從つて電氣容量は導體の

大小形狀及其導體の近傍にある他の導體との相對的位置及導體の置かれたる媒體の性質等によりて異なる (導體の近傍に存在する他の導體との相對的位置によりて電氣容量の異なるは §111 に説明すべく又媒體によりて異なるは §116 に於て述ぶべし) ものなり。又一般に導體の電氣容量を比較するには其導體の電位を一定量だけ變化せしむるに要する電氣量の多少を以てするものなり。

從つて導體の電氣容量を表はすには其導體の電位を單位だけ變化せしむるに必要な電氣量を以てする事を得。されば電氣容量の單位は導體の電位を單位だけ變化せしむるに單位の電氣量を要する如き導體の電氣容量を以てする事を得べし。

依つて電氣容量の C.G.S.E.S.U. は電氣量の C.G.S.E.S.U. を與へたる時 C.G.S.E.S.U. だけの電位差を生ずる導體の電氣容量なり。從つて或る導體に QC.G.S.E.S.U. の電氣量を與へたる時 VC.G.S.E.S.U. の電位の變化を生じたりとせば其電氣容量 C は

$$C = Q/V \quad \text{or} \quad Q = CV \dots \dots \dots (2)$$

但し $C, Q,$ 及 V は總て C.G.S.E.S.U. にて表はさる。

電氣容量の實用單位は 1 クーロムの電氣量を與へたる時 1 ボルトの電位差を生ず導體の電氣容量なり。此れを フアラッド (Farad) と稱す。又此 $1/10^6$ を マイクロフアラッド

(Microfarad) と云ふ。故に(2)式は C をフアラッド、 Q をクーロム、 V をボルトにて表はせば又成立す。依つて

$$(\text{フアラッド}) = \frac{(\text{クーロム})}{(\text{ボルト})} \dots\dots\dots (3)$$

然るに $1\text{クーロム} = 3 \times 10^9 \text{C.G.S.E.S.U.}$ 又 $1\text{ボルト} = \frac{1}{300} \text{C.G.S.E.S.U.}$ なる故

$$1\text{フアラッド} = 3 \times 10^9 \frac{1}{300} = 9 \times 10^{11} \text{C.G.S.E.S.U.}$$

$$1\text{マイクロフアラッド} = 9 \times 10^5 \text{C.G.S.E.S.U.}$$

§109 種々なる帯電體を互に連絡したる時の電位 前節(2)式の應用の一例として電氣容量夫々 C_1, C_2, C_3, \dots なる導體 A_1, A_2, A_3, \dots が夫々電位 V_1, V_2, V_3, \dots に帯電せる場合に此等の導體を極めて細き導體線を以て互に連絡したる場合を考察せん。針金にて各導體を連絡せば各導體間には電氣の移動を生じ總て同一の電位 V になりて釣合ふ。今此等全體の電氣容量を C とせば全荷電 Q は

$$Q = CV \dots\dots\dots (1)$$

なり。然るに此荷電 Q は初め各導體の有せし荷電 $C_1V_1, C_2V_2, C_3V_3, \dots$ の和なるを以て

$$CV = C_1V_1 + C_2V_2 + C_3V_3 + \dots$$

$$V = \frac{C_1V_1 + C_2V_2 + C_3V_3 + \dots}{C}$$

若し針金にて連絡したる爲めに個々の電氣容量は變らざるものとせば

$$C = C_1 + C_2 + C_3 + \dots$$

$$\therefore V = \frac{C_1V_1 + C_2V_2 + C_3V_3 + \dots}{C_1 + C_2 + C_3 + \dots}$$

§110 空氣中に置きたる單獨なる球の電氣容量 茲に單獨に置かれたる球とは其球の近傍に何等他の導體存せず従つて此球の帯電状態は外界よりは何等の影響を受けざるものを云ふなり。今球に Q なる電氣量を與へたりとせば其電位 V は §87 (2) 式によりて

$$V = Q/r \quad (\text{但し } r \text{ は球の半径})$$

故に其電氣容量 C は

$$C = \frac{Q}{V} = Q \frac{Q}{r} = r \dots\dots\dots (1)$$

即ち球の電氣容量は其半径と同値なり。故に半径 r 厘の球の電氣容量は $r \text{C.G.S.E.S.U.}$ なり。従つて半径 1 厘の球の電氣容量は 1C.G.S.E.S.U. なり。

地球を球と見れば其半径 6367.4 軒なる故其電氣容量 C は

$$C = 636740000 \text{C.G.S.E.S.U.}$$

$$= \frac{636740000}{9 \times 10^5} \text{マイクロフアラッド} = 707 \text{マイクロフアラッド}$$

にして其値頗る大なり故に地球の帯電に變化あるも其電位は不變なりと考ふることを得。此れ地球の電位を電位の標準と取る理由なりとす。

半徑 R 及 r なる二球を細き針金にて連絡し之れを帯電せしめたる時各球は夫々 Q 及 q なる荷電を得て同一の電位 V になれり。若し二個の球を接近して置けば各球の電氣容量は次節に説明する如く各球が單獨にある場合の電氣容量と等しからざるも今假りに其等の電氣容量は單獨なる球と同一(即ち各球の半徑に等し)なりと假定せば

$$V = \frac{Q}{R} \quad \text{及} \quad V = \frac{q}{r}$$

$$\therefore \frac{Q}{R} = \frac{q}{r} \quad \text{即} \quad Q:q = R:r \dots\dots\dots(1)$$

即ち同一の電位にある二球の電氣量は其半徑に比例す。

今兩球は一様に帯電せられたるものとし各球の荷電の表面密度を夫々 Σ 及 σ とせば

$$Q = 4\pi R^2 \Sigma \quad \text{及} \quad q = 4\pi r^2 \sigma$$

$$\therefore Q:q = R^2 \Sigma : r^2 \sigma = R:r$$

$$\therefore \Sigma : \sigma = r : R \dots\dots\dots(3)$$

即ち同一の電位にある二球の荷電の表面密度は其半徑に逆比例す。換言すれば帯電の表面密度は其表面の

曲率(Curvature)に比例す。

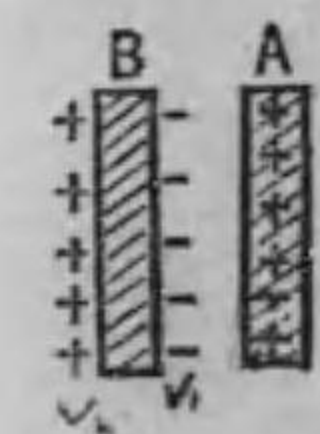
任意の導體の表面を曲率の異なる球面の集合と見做せば導體面上曲率の大なる所程荷電の表面密度大(§70 参照)なる理を上記の説明によりて窺ふことを得べし。

§111 導體の電氣容量が他の導體の存在によりて蒙る影響及蓄電器 導體は次の條件によりて其電氣容量を變化す。(1)導體の形狀及大きさ (2)其導體の近傍にある他の導體の形狀大きさ及相互の距離 (3)導體を取圍む媒體の性質 (1)は明白なる事實にし其理由を説明するを要せず (3)に關しては §116 に於て説明す。今(2)即ち一つの導體が他の導體の存在によりて其電氣容量を異にする理由の觀念を與ふる爲めに二三の例を擧げて説明せん。

例一 導體板 A が單獨に存する時此れに例へば陽電氣 Q を與へ其電位 V となれり。とせば A の電氣容量 C は

$$C = Q/V \dots\dots\dots(1)$$

今他の導體板 B を A に相對して置けば第百二十一圖に示す如く此れに電氣を感應す。 B に感應



したる陰電氣及陽電氣より板 A のある場所に與ふる電位を夫々 V_1 及 V_2 とせば導體 A の電位 V' は

$$V' = V - V_1 + V_2$$

$V + (-V_1) + V_2$ / 法が正確でなく

となる。然るに

$$V > V_1 > V_2$$

なること明白なるを以て

$$V' < V$$

今此場合に於ける導體 A の電氣容量を C' とせば

$$C' = \frac{Q}{V'} > C \dots\dots\dots(2)$$

即ち電氣容量は増加す。

例二 例一に於て導體 B を地絡せば感應せる陽電氣は地に逃れ去るを以て $V_2 = 0$ となる。従つて導體 A の電位 V'' は

$$V'' = V - V_2$$

となり。且つ

$$V'' < V' < V$$

なるべきを以て此場合の導體 A の電氣容量を C'' とせば

$$C'' = \frac{Q}{V''} > \frac{Q}{V'} > \frac{Q}{V}$$

或は $C'' > C' > C \dots\dots\dots(3)$

即ち導體 A の電氣容量は更らに増大す。

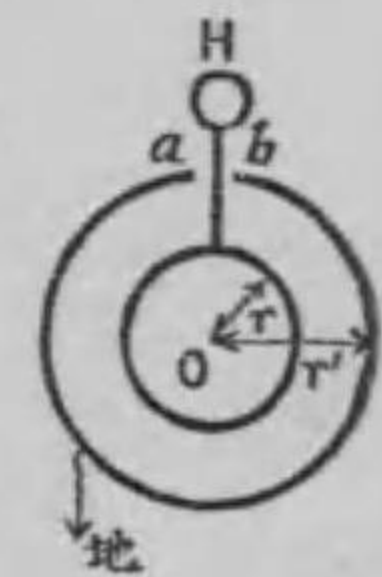
例三 半径 r の球に電氣量 Q を與ふれば其電位 V 及電氣容量 C は

$$V = Q/r, \quad C = r \dots\dots\dots(4)$$

なり。今此球を半径 r' なる同心球を以て包み(第百二十二圖)外球を地絡せば(實際に於ては外球に小孔 ab を穿ち之れを通じて導體 H を入れ内球に接觸せしめ内球に電氣を與ふるに便ならしむ。小孔 ab が十分小なる時は外球は完全なる球と見做して差支なかるべし) 外

球には $-Q$ なる電氣を感應し内球の電位は V' に變化す。内球の電位 V' は勿論中心 O の電位と等しく其値は内球及外球の荷電 Q 及 $-Q$ より起る電位 $\frac{Q}{r}$ 及 $-\frac{Q}{r'}$ の和にして

第百二十二圖



$$V' = \frac{Q}{r} - \frac{Q}{r'} \dots\dots\dots(5)$$

故に内球の電氣容量 C' は

$$C' = \frac{Q}{V'} = \frac{1}{\left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r'}\right)} = \frac{rr'}{r' - r} = \frac{r}{1 - \frac{r}{r'}} \dots\dots\dots(6)$$

(6)式に於て $r' > r$ なる故 $C' > C$ なること明かなり即ち球の電氣容量は此れを他の球にて包むことによりて著しく増加す。又(6)式より兩球間の間隙小となる程即ち r' が r に近づく程 C' は益々増加するを知る。

上記の諸例によりて導體の電氣容量が近傍に他の導體の存在することによりて變化する有様を窺ひ得べく又例二及三に示す如く二つの導體を空氣なる絶縁體にて境して相對せしめば著しく其電氣容量を増大するを

知る。

一般に電氣容量の甚だ大となる如く置かれたる導體系を蓄電器 (Condenser) と云ひ。例二及例三は夫々平板蓄電器 (Plate condenser) 及球狀蓄電器 (Spherical condenser) と稱するものなり。

蓄電器には少くとも二つの導體ありて互に絶縁體を以て境せらる。其電氣を與ふ方の導體を取電板 (Collecting plate) と云ひ地絡し得る方の導體を蓄電板 (Condenser plate) と云ふ。

取電板と蓄電板とを境する絶縁體は空氣なるを要せず其他任意の絶縁體なるも其作用類似す (§116 参照) 絶縁體が空氣、白蠟、雲母、硝子等なるによりて夫々空氣蓄電器 (Air condenser), 白蠟蓄電器 (Paraffin Condenser), 雲母蓄電器 (Mica condenser), 硝子蓄電器 (Glass condenser) 等と稱す。

一般に蓄電器を圖に示すには第百二十三圖の如く太
 第百二十三圖 二等長なる二つの平行線を以てし各を夫々
 收電板及蓄電板と見做す。

蓄電器の收電板の有する電氣量を其蓄電器の有する電氣量 (the Charge of that condenser) と云ひ。收電板に電氣を與ふ (従つて蓄電板には反對の電氣を感應す) るを其蓄電器を充電する (to charge) と云ふ。蓄電器を充電するには上記の如く必ずしも蓄電板を地絡して零電位となすを要

せず。各板を夫々電位 V_1 及 V_2 なる電源に連絡す (例へば感應起電機の兩球又は電池の兩極に連絡するが如し) るも高電位に連絡したる板が陽に帶電せば他の板には等量の陰帶電を得て蓄電器は充電さる。此場合に於ても收電板の有する電氣量を其蓄電器の有する電氣量と云ひ。此場合に於ては蓄電器の有する電氣量 Q と兩板の電位 V_1 及 V_2 の差との比を以て其蓄電器の電氣容量とす。

此定義に従へば蓄電板を地絡したる時の收電板の電位 V を兩板の電位差 $V_1 - V_2$ と見れば上記の理論に何等の變化を來す事なし。斯く蓄電器の電氣容量は兩板の電位差と電氣量とによりて決定するものなるを以て電氣容量の計算には兩板を夫々 V_1, V_2 なる電位にする代りに一方の板は常に地絡され零電位なりと假定して計算を行ふも求むる電氣容量の値に變化を來さざる事を知る。

§112 蓄電器の電氣容量を大ならしむる條件 蓄電器の電氣容量大なる理を案ずるに畢竟蓄電板に反對の電氣を感應し爲めに收電板の電氣が拘束せられ實際多量の電氣を有するに拘らず少量の電氣を有すると同一の結果を來し従つて電位の上昇僅少なるによるものなり。去れば蓄電器の容量を大ならしめんには收電板に對する蓄電板の感應作用を大ならしむるを必要とす故に兩

板の距離近き程有効なることを俟たず。又兩板間の絶縁體が空氣なるよりも若し空氣より更らに感應作用の大なる絶縁體あらばこれを以て空氣に代ふる方有効なり即ち蓄電器の容量は絶縁體の感應に関する性質によりて變化す。蓄電器の兩板の面積等しからざる時は面積小なる板と之れに對する他の板面とのみが殆ど感應作用に有効なるべきを以て兩板の相對面積の大なる程其容量を増大す。斯く兩板の蓄電作用に有効なる面積を有效面積 (Effective area) と云ふ。而かも實驗并に理論上の結果 (§118 の諸式参照) によるに蓄電器の容量は有效面積に比例す。

例へば平板蓄電器に於て其容量を大ならしめんには其導體の面積を大にするを要す従つて其形大となりて使用に不便なり。故に普通第百二十四圖に示す如く導體と絶縁板とを交互に重ね導體を一つ置きに連絡して一方を電源に絡ぐ。今 n 枚の同様な導體板を用ひたる時は各絶縁板の兩側に於ける二導體毎に一つの蓄電器を形成するを以て其電氣容量は唯二枚の導體を用ひたる時の $(n-1)$ 倍となる。

上記の理論に基き容量大なる蓄電器を作るには絶縁板としては薄く剝ぎたる雲母又は石蠟を浸したる薄き

紙或は薄き硝子板等を用ひ導體としては薄き錫箔を以てしこれを第百二十四圖の如く重ねるものとす。

§113 導體の電位及電氣量従つて電氣容量が他の導體の存在によりて受くる影響、電位係數及び容量係數
此問題は §111 に於て例を以て示したるも更らに他の方面より數學的に論究せん。今第一、第二、第三、……第 n なる n 個の導體あり。第一のみに單位の電氣量を與へて他の導體を充電せざる時其第一導體の電位の上昇 (此電位の上昇は勿論他の導體の存在の影響を受くるを以て唯第一導體のみが單獨に存在する時と異れり) を v_{11} とすれば第一のみに Q_1 なる電氣量を與へたる時其電位の上昇は明かに $v_{11}Q_1$ なり又第一導體のみに單位の電氣量を與へたる爲めに第二導體の受くる電位の上昇を v_{12} とすれば第一が Q_1 なる電氣量を得たる時爲めに第二導體の受くる電位の上昇は $v_{12}Q_1$ なる事明かなり。同様に第一導體のみに單位の電氣量を與へたる時其爲めに第三導體の受くる電位の上昇を v_{13} とすれば Q_1 なる電氣量によりて受くる電位の上昇は $v_{13}Q_1$ なり。

順次斯くの如く $v_{11}, v_{12}, v_{13}, v_{14}, \dots, v_{1n}; v_{21}, v_{22}, v_{23}, v_{24}, \dots, v_{2n}; \dots$ 等を定義する事次表の如くす。

	各導體の得る電氣量				
	第一	第二	第三	第四 第n
第一 導體のみの電位を單位丈け高む	q_{11}	q_{12}	q_{13}	q_{14} q_{1n}
第二 同上	q_{21}	q_{22}	q_{23}	q_{24} q_{2n}
第三 同上	q_{31}	q_{32}	q_{33}	q_{34} q_{3n}
第四 同上	q_{41}	q_{42}	q_{43}	q_{44} q_{4n}
.....
第n 同上	q_{n1}	q_{n2}	q_{n3}	q_{n4} q_{nn}

此等の値は各導體の大小形狀及其相對的位置に關係するも與へられたる導體系の與へられたる排列に就きては各々一定の定數なり。又此等の値は前きに定義したる電位係數と一定の關係を有し決して無關係のものにあらざるなり。(後に特別の場合に就きて證明す)

表中 $q_{11}, q_{22}, q_{33}, \dots, q_{nn}$ 等は或る導體のみの電位を單位丈け高むるに其導體自身の得べき電氣量にして之れを夫々其導體の容量係數 (Coefficient of capacity) と云ひ。其他の q_{rs} にて表はさるゝものは第 r の導體のみの電位を單位丈け高むる時に第 s 導體の得る電氣量にして之れを前者に對する後者の感應容量係數 (Coefficient of induction) と稱す。

今 n 個の導體系に於て各々が夫々 $V_1, V_2, V_3, \dots, V_n$ なる電位となりたる時各々の有する電氣量を夫々 $Q_1, Q_2, Q_3, \dots, Q_n$ とせば明かに次ぎの關係成立すべし。

$$\left. \begin{aligned} Q_1 &= q_{11}V_1 + q_{21}V_2 + q_{31}V_3 + \dots + q_{n1}V_n \\ Q_2 &= q_{12}V_1 + q_{22}V_2 + q_{32}V_3 + \dots + q_{n2}V_n \\ Q_3 &= q_{13}V_1 + q_{23}V_2 + q_{33}V_3 + \dots + q_{n3}V_n \\ &\dots \dots \dots \\ Q_n &= q_{1n}V_1 + q_{2n}V_2 + q_{3n}V_3 + \dots + q_{nn}V_n \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (2)$$

偕(1)式及(2)式の特別の場合として導體が唯二つの時を考究せん。此場合に於ては(1)式及(2)式は夫々

$$\left. \begin{aligned} (i) \quad V_1 &= v_{11}Q_1 + v_{21}Q_2 \\ (ii) \quad V_2 &= v_{12}Q_1 + v_{22}Q_2 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (3)$$

$$\left. \begin{aligned} (iii) \quad Q_1 &= q_{11}V_1 + q_{21}V_2 \\ (iv) \quad Q_2 &= q_{12}V_1 + q_{22}V_2 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (4)$$

となる。今 (i) $\times v_{22}$ - (ii) $\times v_{21}$ を作れば

$$v_{22}V_1 - v_{21}V_2 = (v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21})Q_1$$

or

$$Q_1 = \frac{v_{22}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}}V_1 + \frac{-v_{21}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}}V_2$$

此式と (iii) と比較して

$$\left. \begin{aligned} q_{11} &= \frac{v_{22}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}} \\ q_{21} &= \frac{-v_{21}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}} \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (5)$$

同様に (i) × v₁₂ - (ii) × v₁₁ を作り (iv) 式と比較して

$$\left. \begin{aligned} q_{21} &= \frac{-v_{12}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}} \\ q_{22} &= \frac{v_{11}}{v_{11}v_{22} - v_{12}v_{21}} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(6)$$

を得べく。又逆に (iii) × q₂₂ - (iv) × q₂₁ を作りて (i) と比較し及び (iii) × q₁₂ - (iv) × q₁₁ を作りて (ii) と比較し夫々

$$\left. \begin{aligned} v_{11} &= \frac{q_{22}}{q_{11}q_{22} - q_{12}q_{21}} \\ v_{21} &= \frac{-q_{21}}{q_{11}q_{22} - q_{12}q_{21}} \\ v_{12} &= \frac{-q_{12}}{q_{11}q_{22} - q_{12}q_{21}} \\ v_{22} &= \frac{q_{11}}{q_{11}q_{22} - q_{12}q_{21}} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(7)$$

を得べし。斯く二つの導體間の電位係數と容量係數との間に一定の關係存す。尙に二導體の時のみならず一般に n 個の導體系の場合も亦一般に證明する事を得。

§114 二つの導體間の感應電位係數及感應容量係數は相等し。二つの導體系に於て各々の電位及電氣量を夫々 V₁, V₂ 及 Q₁, Q₂ とすれば前節(3)式によりて

$$V_1 = v_{11}Q_1 + v_{21}Q_2 \dots\dots\dots(1)$$

$$V_2 = v_{12}Q_1 + v_{22}Q_2 \dots\dots\dots(2)$$

従つて各の有するエネルギー E₁ 及 E₂ は §104 (1) 式により

$$E_1 = \frac{1}{2}V_1Q_1 = \frac{1}{2}v_{11}Q_1^2 + \frac{1}{2}v_{21}Q_1Q_2$$

$$E_2 = \frac{1}{2}V_2Q_2 = \frac{1}{2}v_{12}Q_1Q_2 + \frac{1}{2}v_{22}Q_2^2$$

故に全エネルギー E は

$$\begin{aligned} E &= E_1 + E_2 \\ &= \frac{1}{2}v_{11}Q_1^2 + \frac{1}{2}(v_{21} + v_{12})Q_1Q_2 + \frac{1}{2}v_{22}Q_2^2 \dots\dots\dots(3) \end{aligned}$$

となる。

今此各導體の充電を次ぎの二段に分ちて考へん。

(i) 第一導體 A のみに Q₁ なる電氣量を與ふる時は A は v₁₁Q₁ なる電位となるを以て其エネルギー (即ち A のみに Q₁ を與ふる仕事) は $\frac{1}{2}v_{11}Q_1Q_1 = \frac{1}{2}v_{11}Q_1^2$ なり。而して此時第二の導體 B は未だ荷電を有せずと雖ども A の影響を受けて其電位は v₁₂Q₁ なる電位となれり。

(ii) 次ぎに既に v₁₂Q₁ なる電位となれる第二導體 B に Q₂ なる電氣量を與ふる仕事を考ふるに假りに B に荷電を與ふるも其電位が變化せざるものとすれば其仕事は v₁₂Q₁Q₂ なり。(一般に電位 V なる所迄電氣量 Q を動かす仕事は VQ にて與へらる) 然るに實際 B が Q₂ なる電氣量を得れば其電氣量によりて自己の電位は v₂₂Q₂ だけ上昇し自己の荷電による電位の上昇の爲めに $\frac{1}{2}v_{22}Q_2Q_2 = \frac{1}{2}v_{22}Q_2^2$ なるエネルギーを生ず。換言すれば B に Q₂ を與ふるには自己の電位上昇に起因する仕事 $\frac{1}{2}v_{22}Q_2^2$ を要す。故に A を充電したる後 B を充電するに要する全體の仕事は v₁₂Q₁Q₂ + $\frac{1}{2}v_{22}Q_2^2$ なり。

上記の理論により先づ A を充電し然る後 B を充電し

たる時其全體の仕事即ち兩導體の有する全エネルギー E は

$$E = \frac{1}{2}v_{11}Q_1^2 + v_{12}Q_1Q_2 + \frac{1}{2}v_{22}Q_2^2 \dots \dots \dots (4)$$

となる。

(3)式と(4)式のエネルギーは無論同一なるべきを以て兩者を等しと置きて

$$\frac{1}{2}(v_{21} + v_{12})Q_1Q_2 = v_{12}Q_1Q_2$$

$$\frac{1}{2}(v_{21} + v_{12}) = v_{12}$$

or $v_{12} = v_{21} \dots \dots \dots (5)$

なるを知る。

前節(5)式及(6)式に於て $v_{12} = v_{21}$ と置けば

$$q_{12} = q_{21} \dots \dots \dots (6)$$

を得。

これによりて二導體の感應電位係數及感應容量係數は互に等しき事を證し得たり。更らに語を換へて記述すれば、二つの導體 A と B に於て

(i) 一方 A に單位の電氣量を與ふる時 B の電位上昇 v_{12} は B に單位の電氣量を與ふる時 A の電位上昇 v_{21} に等し。

又必ずしも與ふる電氣量が單位なるを要せず一般に

(ii) A に電氣量 Q を與ふる時 B の電位上昇 $v_{12}Q$ は B に等量の電氣量を與ふる時の A の電位上昇 $v_{21}Q$ に

等し。

(iii) A の電位を單位丈け上昇せしむる時 B の得る電氣量 q_{12} は B の電位を單位丈け上昇せしめたる時 A の得る電氣量 q_{21} に等し。

又一般に

(iv) A の電位を或る量 V 丈け高むる時 B の得る電氣量 $q_{12}V$ は B の電位を同一丈け高むる時に A の得る電氣量 $q_{21}V$ に等し。

上記の關係は必ずしも二つの導體の場合のみならず n 個の導體の場合にも亦成立し一般に

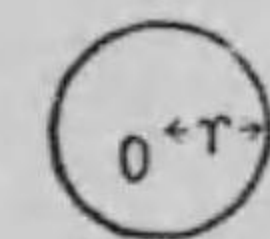
$$v_{rs} = v_{sr}; \quad q_{rs} = q_{sr} \dots \dots \dots (7)$$

なる事を證明する事を得。

§115 感應係數の理論の應用

(1) 單獨に充電されたる球の電位 半徑 r なる球が單獨に置かれ之れに e なる電氣量を與へたりとす其時球の電位を求めん。今球の中心

第百二十五圖



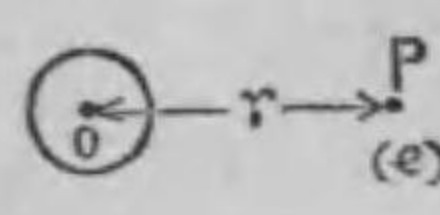
O に極小なる導體 O 有りと考へ此れに e なる電氣ありとせば球面は正さに其等位面をなし其電位は $\frac{e}{r}$ となる。故に球に e なる電氣ある時は O の電位は又 $\frac{e}{r}$ なり(前節による) 然るに球の内部及表面の電位は到る處同一なるを以て O の電位 $\frac{e}{r}$ は即ち球の電位に等しく

$$V = \frac{e}{r} \dots \dots \dots (1)$$

なるを知る。之れ §87 の結果と一致す (前節 $v_{12} = v_{21}$ の例)

(2) 點荷電 e の近傍の球導體の電位 P 點に點荷電

第二百十六圖



e あり其近傍に球導體を置く時其電位 V を求めん。球が e なる電氣を得たりとせば P 點の電位は $\frac{e}{r}$ ($r = OP$) となる。故に P

點に荷電 e が有れば球の電位 V は又

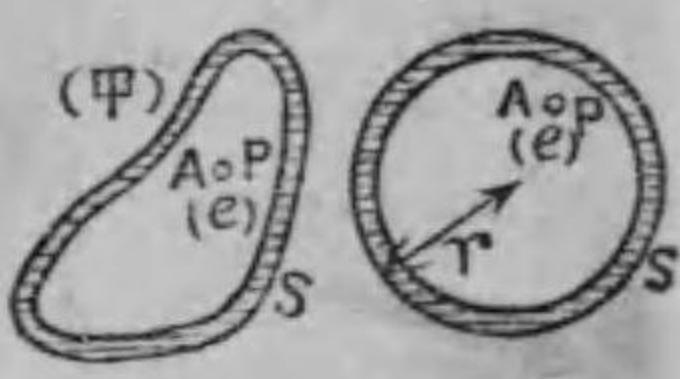
$$V = \frac{e}{r} \dots \dots \dots (2)$$

となるべし。(前節 $v_{12} = v_{21}$ の例)

(3) 中空導體の内部に極小帶電導體ある時の中空導體

の電位 第二百十七圖の如く中空導體 S の内部の一點 P に電氣量 e を有する極小導體 A が有る時 S の電位 V を求めん。 S が電氣 e を帯ぶる時其電位が V' となるものとす (S が(甲)圖の如く任意の形狀なる時は

第二百十七圖



V' の數値は不明なるも(乙)圖の如く S が球なる時は $V' = \frac{e}{r}$ なり) れば S 表面の内部の各點從つて P 點の電位は V' となるを以て A が e なる電氣量を有する時 S の電位 V も亦 V' に等し。即ち

$$V = V' \dots \dots \dots (3)$$

従つて S が球なる時は

$$V = \frac{e}{r} \dots \dots \dots (3)$$

となる。

(4) 電氣隔壁の理論 第二百十八圖の如く三つの導體

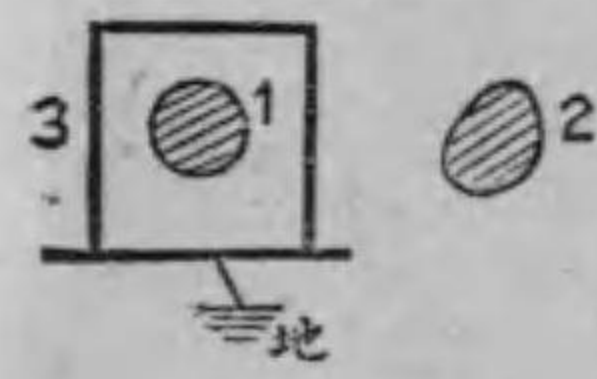
1, 2 及 3 ありて 1 は 3 を以て全く包まれ且つ 3 は地絡して常に零電位に保つものとす。此導體系に於て各々の電位及電氣量を夫々 V_1, V_2, V_3 及び Q_1, Q_2, Q_3 にて表はせば §113, (2) 式より

$$\begin{cases} Q_1 = q_{11}V_1 + q_{21}V_2 + q_{31}V_3 \\ Q_2 = q_{12}V_1 + q_{22}V_2 + q_{32}V_3 \\ Q_3 = q_{13}V_1 + q_{23}V_2 + q_{33}V_3 \end{cases} \dots \dots \dots (5)$$

然るに $V_3 = 0$ なる假定により

$$\begin{cases} Q_1 = q_{11}V_1 + q_{21}V_2 \\ Q_2 = q_{12}V_1 + q_{22}V_2 \\ Q_3 = q_{13}V_1 + q_{23}V_2 \end{cases} \dots \dots \dots (6)$$

第二百十八圖



但し q は容量係數にして與へられたる三つの導體の一定の位置に於ては V_1, V_2, V_3 の如何に拘らず常に一定の確定値を有するを以て

$$V_1 = 0, V_2 = 1, V_3 = 0 \dots \dots \dots (7)$$

なる特別の値に就きてても (5) 及 (6) 式は成立せざるべからず。此特別の値に對する各導體の電氣量を夫々 Q_1', Q_2', Q_3'

とせば

$$Q_1' = q_{21}, \quad Q_2' = q_{12}, \quad Q_3' = q_{23}$$

然るに(7)式の條件の場合に於ては假定により常に $V_3 = 0$ にして且つ導體 3 は 1 を全く包むを以て當然 $Q_1' = 0$ ならざるべからず。 $(Q_2'$ は無論零ならず。又 Q_3' も必ずしも零ならず)即ち

$$Q_1' = 0, \quad Q_2' \neq 0, \quad Q_3' \neq 0$$

依つて $q_{21} = 0$ }(8)

従つて $q_{12} = 0$ }

但し $q_{23} \neq 0, \quad q_{32} \neq 0$ (9)

(8) 及 (9) 式を (6) 式に代入して

$$\left. \begin{aligned} Q_1 &= q_{11}V_1 \\ Q_2 &= q_{22}V_2 \\ Q_3 &= q_{33}V_1 + q_{32}V_2 \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(10)$$

(10) 式より導體 1 の電位及電氣量は導體 2 の夫れど全く無關係(導體 3 は 1 及 2 の影響を受くるも)なるを知る。斯く第三の導體の電位を常に零に保ち而かも第一を全く包む事によりて第一と第二との電氣的作用を全然無關係ならしめ第三導體は所謂電氣隔壁 (Electric screen) をなす。此理は既に §86 に記述したる所にして靜電氣機械の取扱上緊要なるものなり。彼の避雷裝置に於ても此理により避害物體例へば火藥の如きものを全部地絡せる導

體を以て包む如く施設せられたるものあり。

§116 誘電率 蓄電器の絶縁體が空氣の時より硝子、白蠟、雲母等を用ゆる方其電氣容量著しく増加す。Faraday は二つの同形同大の蓄電器に於て一つは絶縁體が空氣にして他は種々なる絶縁體を用ひて各の電氣容量を比較したる結果同形同大の蓄電器に於ては或る絶縁體を用ひたる時の電氣容量と空氣を絶縁體とせる時の電氣容量との比は其絶縁體に特有なる定數なる事を發見せり。此れ絶縁體が蓄電器の蓄電板 (§111 参照) に電氣を感應する作用を異にし従つて收電板 (§111 参照) に蓄積する電氣量を大ならしむるなり。故に Faraday は上記の比を其絶縁體に關する誘電率 (Specific inductive capacity) と稱せり。

今空氣蓄電器の電氣容量を C_a とし此れと同形同大の他の絶縁體を用ひたる蓄電器の電氣容量を C とせば

$$\frac{C}{C_a} = K \quad \text{or} \quad C = KC_a \dots\dots\dots(1)$$

但し K は絶縁體の誘電率なり。従つて此蓄電器の兩板の電位差が V なる時は蓄電器の荷電 Q は

$$Q = CV = KC_a V \dots\dots\dots(2)$$

となる。

斯く絶縁體の性質によりて電氣感應を異にし従つて蓄電器の電氣容量を異にするを見れば電氣現象は其中

間物たる絶縁體の作用に起因するの觀あり。換言すれば絶縁體即ち不導體は電氣作用の媒介物たるが如し(此觀念より Faraday は電氣現象の原因を帯電體自身に歸せしめずして全く中間物たる絶縁體の作用なりと論斷せり。此れ即ち電氣の媒體説(§126参照)にして媒體説に就きては更に本編第四章に詳述すべし)斯くの如き考によりて Faraday は絶縁體にヂエレキ體(Dielectric)なる名稱を附せり。誘電率はヂエレキ體に關する定數なるを以て又ヂエレキ定數(Dielectric constant)とも稱す。

§117 **ヂエレキ定數の二様の定義の一致** §67 Coulomb の定律に於て二つの荷電 ee' 間の静電力 f は $f=ee'/Kr^2$ にて與へらるゝ事并びに式中の K をヂエレキ定數と定義し更らに前節に於て蓄電器の電氣容量よりヂエレキ定數を定義せり。此二様の定義は一致するものなり。何となれば今空氣蓄電器が電氣量 Q を有し且兩板の間を單位正荷電を動かす仕事を W とせば W は其蓄電器の兩板の電位差を表はすを以て其蓄電器の電氣容量 C_a は $C_a=Q/W$

なり。今此空氣蓄電器の空氣をヂエレキ定數 K なる絶縁體を以て代へたりとせば(電氣量 Q は不變にて)兩板の間を單位正荷電を動かす際此單位荷電に働く力は $\frac{1}{K}$ となる(§67の定義により)を以て其仕事は又 $\frac{1}{K}$ となり其値は $\frac{W}{K}$ に等し。此れ即ち兩板間の電位差なるを以て此蓄電器

の電氣容量 C は

$$C=Q/\frac{W}{K}=K\frac{Q}{W}=KC_a$$

となる。故に

$$C/C_a=K$$

となり前節の定義と一致す。

§118 **種々なる蓄電器の電氣容量**

(1) 單獨なる球(Freely electrified sphere) 一個の導體球ありて其近傍に何等の導體存在せず従つて球上の帶電には何等の影響を與へざる時は其球の電氣容量 C は §110に於て求めたる如く

$$C=r \dots\dots \text{空氣中にある時} \dots\dots\dots(1)$$

$$C=Kr \dots\dots \text{誘電率 } K \text{ なる媒體中にある時} \dots\dots\dots(1)_a$$

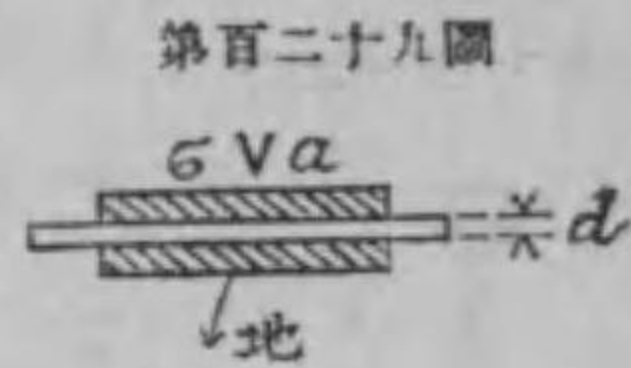
(2) 球狀蓄電器(Spherical condenser) §111 例三の計算法によりて

$$C=\frac{rr'}{r'-r}=\frac{r}{1-\frac{r}{r'}} \dots\dots \text{絶縁體が空氣なる時} \dots\dots\dots(2)$$

$$C=K\frac{rr'}{r'-r}=K\frac{r}{1-\frac{r}{r'}} \dots\dots \text{絶縁體が誘電率 } K \text{ なる時} \dots\dots\dots(2)_a$$

(3) 平板蓄電器(Plate condenser) 平板蓄電器に於て a を收電板の面積、 d を兩板の距離即ち絶縁板の厚さとし收電板を電位 V なる電源に連絡す。兩板の距離は十分小にして兩板の間には一樣なる電場を生ずるものとす

即ち收電板より發する電力線は悉く平行にして且悉く蓄電板に終るものとす従つて蓄電板に感應せる電氣量は收電板に與へたる電氣量と等量なり。



先づ絶縁板が空氣なりとせば兩板の間に生ぜる電場は一様にして其電力は Coulomb の定理によりて $4\pi\sigma$ となる。但し σ は收電板に於ける電氣の表面密度なり。又收電板の電位 V にて蓄電板の電位零なる故兩板間の電位降度は V/d なり。故に

$$\frac{V}{d} = 4\pi\sigma$$

or $V = 4\pi\sigma d$

然るに收電板に於ける電氣量 Q は

$$Q = \sigma a$$

$$\therefore C = \frac{Q}{V} = \frac{\sigma a}{4\pi\sigma d} = \frac{a}{4\pi d} \dots\dots(3)$$

若し絶縁板が誘電率 K なる物質なる時は

$$C = K \frac{a}{4\pi d} \dots\dots(3)_a$$

即ち平板蓄電器の電氣容量は收電板の面積に比例し兩板の距離に逆比例す。

(4) レーデン罐 硝子罐の内外に錫箔を貼附し罐口

第三百十圖



の絶縁栓に金屬棒を貫き其下端に金屬鑰を吊して内箔に觸れしめ内箔を收電板となしたるものをレーデン罐 (Leyden jar) と稱す。レーデン罐は彎曲せる平板蓄電器と見做し得るを以て其電氣容量は

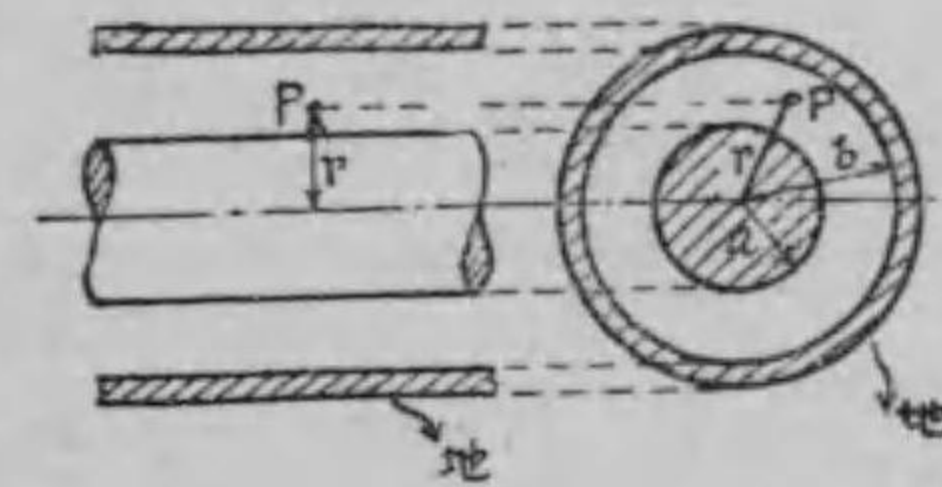
$$C = K \frac{a}{4\pi d} \dots\dots(4)$$

にて與へらる。但し a は内箔の面積にして d は硝子の厚さ、 K は硝子の誘電率なり。

(5) 圓筒蓄電器 共通の軸を有する大小二個の圓筒を互に絶縁し内部の圓筒を電源に外部の圓筒を地絡する装置を圓筒蓄電器 (Cylindrical condenser) と稱す。今内圓筒及外圓筒の半径を夫々 a

第三百十一圖

及 b とし兩圓筒の間の媒體を空氣と假定して軸より r なる一點 P の電力 H を考ふるに P 點の電力は内圓筒に



與へし荷電より起る電力 F と外圓筒に感應せる荷電より起る電力 F' との和なり。然るに

$$F = 4\pi a \sigma / r \dots\dots \text{\S 93 (1) 式より}$$

$$F' = 0 \dots\dots \text{\S 98 (3) 式より}$$

$$\therefore H = 4\pi a \sigma / r \quad \text{但し } \sigma \text{ は内圓筒に於ける荷電の表面密度}$$

$$\text{or } -\frac{dV}{dr} = 4\pi a\sigma/r$$

$$\therefore V = -4\pi a\sigma \int \frac{1}{r} dr = -4\pi a\sigma \log_e r + A \dots\dots\dots (i)$$

但し A は積分定数なり (解説 §95 参照)
 今内圓筒の電位を V_0 とし且外圓筒を地絡せりとせば (5) 式に於て

$$r=a \text{ の時は } V=V_0, \quad r=b \text{ の時は } V=0$$

となる即ち

$$V_0 = -4\pi a\sigma \log_e a + A$$

$$0 = -4\pi a\sigma \log_e b + A$$

此兩式の差を取れば兩圓筒の電位差 V を知る即ち

$$V = V_0 - 0 = 4\pi a\sigma \log_e \frac{b}{a}$$

今内圓筒の有する電氣量を Q とすれば

$$Q = 2\pi a l \sigma$$

但し l は内圓筒即ち圓筒蓄電器の長さなりとす。従つて此蓄電器の電氣容量 C は

$$C = \frac{Q}{V} = \frac{2\pi a l \sigma}{4\pi a\sigma \log_e \frac{b}{a}}$$

$$\text{or } C = \frac{l}{2 \log_e \frac{b}{a}} \dots\dots\dots (6)$$

若し兩圓筒の間が誘電率 K なる物質なる時は

$$C = K \frac{l}{2 \log_e \frac{b}{a}} \dots\dots\dots (6)_a$$

今 $b-a$ 即ち絶縁體の厚さを d とせば

$$\begin{aligned} \log_e \frac{b}{a} &= \log_e \left(1 + \frac{d}{a} \right) \\ &= \frac{d}{a} - \frac{1}{2} \left(\frac{d}{a} \right)^2 + \frac{1}{3} \left(\frac{d}{a} \right)^3 - \frac{1}{4} \left(\frac{d}{a} \right)^4 + \dots\dots\dots \end{aligned}$$

にして d が a に對し十分小なる時は二乗以上の項を無視して

$$\log_e \frac{b}{a} = \frac{d}{a}$$

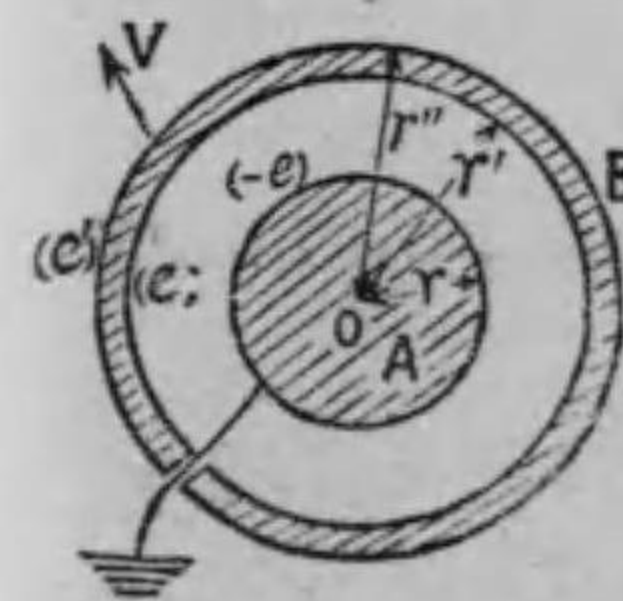
とすることを得然る時は (6)_a 式より

$$C = K \frac{la}{2d} = K \frac{2\pi a l}{4\pi d} = K \frac{S}{4\pi d} \dots\dots\dots (7)$$

但し S は内圓筒の全表面積なり。(7)式によりて圓筒蓄電器は絶縁體の厚さが十分小なる時は平板蓄電器と同一に考ふることを得。(3)_a式参照

(6) 球狀蓄電器に於て内球を地絡し外球を充電する

第三百三十二圖



時の電氣容量 内球の半径 r 外球の内半径及外半径を夫々 r' 及 r'' とす。外球を電位 V とす時其内側面の電氣量を e 、外側面の電氣量を e' とすれば内球の表面に感應する電氣量は $-e$ なる事明かなり。此時兩球の電位を考ふるに夫々次表に示す如

くなるは容易に知り得べし。

	-eによ るもの	+eによ るもの	+e'によ るもの	合成の結果
Aの電位	$-\frac{e}{r}$	$\frac{e}{r'}$	$\frac{e'}{r''}$	$-\frac{e}{r} + \frac{e}{r'} + \frac{e'}{r''} = 0$ (a)
Bの内側面の電位	$-\frac{e}{r'}$	$\frac{e}{r'}$	$\frac{e'}{r''}$	$-\frac{e}{r'} + \frac{e}{r'} + \frac{e'}{r''} = V$ (b)
Bの外側面の電位	$-\frac{e}{r''}$	$\frac{e}{r''}$	$\frac{e'}{r''}$	$-\frac{e}{r''} + \frac{e}{r''} + \frac{e'}{r''} = V$ (c)

(a)と(b)より

$$-\frac{e}{r} + \frac{e}{r'} + V = 0$$

or $\frac{e}{r} - \frac{e}{r'} = V$

or $\frac{r' - r}{r r'} e = V$

$$\therefore \left. \begin{aligned} e &= \frac{r r'}{r' - r} V \\ -e &= \frac{-r r'}{r' - r} V \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(8)$$

又上表(c)より

$$e' = r'' V \dots\dots\dots(9)$$

故に收電板たるBの有する全電氣量Qは

$$Q = e + e' = \left(\frac{r r'}{r' - r} + r'' \right) V \dots\dots\dots(10)$$

従つて其電氣容量Cは

$$C = \frac{Q}{V} = \frac{r r'}{r' - r} + r'' \dots\dots\dots(11)$$

にして内球を充電する時((9)式参照)に比し其電氣容量はr''だけ増加す。若し兩球間に他の絶縁體を用ゆる時は

$$C = K \left(\frac{r r'}{r' - r} + r'' \right) \dots\dots\dots(11)_a$$

§119 平行に且つ互に外に置かれたる二つの圓筒の電氣容量 半徑夫々r₁及r₂、軸の切口夫々C₁及C₂(第百三十三圖)長さlなる平行圓筒の電氣容量を求めん。但し圓筒の長さlは十分大にして殆んど無限と見做し得べく従つて圓筒の兩端に於ける不規則は無視し得るものとす。

今C₁C₂直線上に二點A及Bを 第百三十三圖

取り

$$AC_1, BC_1 = r_1^2, \quad AC_2, BC_2 = r_2^2 \quad \left(\begin{array}{c} \tau_1 \\ \circlearrowleft \\ C_1 \end{array} \right) A \quad L \quad M \quad \left(\begin{array}{c} \tau_2 \\ \circlearrowleft \\ C_2 \end{array} \right) B \quad \left(\begin{array}{c} \tau_2 \\ \circlearrowleft \\ C_2 \end{array} \right) \dots\dots\dots(1)$$

ならしむればA及Bは圓C₁及C₂に對し所謂可逆點(§92参照)にして圓C₁及C₂は各々A及Bを切口とせる無限長平行直線が夫々其單位長に付きμ及-μなる荷電を有する時の等電位面をなす(§92参照)されば直線A及Bの代りに單位長に付き夫々μ及-μなる荷電を以て充電されたる圓筒C₁及C₂と置換する事を得(§100 Greenの定理)

故に圓筒 C_1 及 C_2 の電位 V_1 及 V_2 は夫々 §92 (1) 式により

$$\left. \begin{aligned} V_1 &= 2\mu \log \frac{BL}{AL} \\ V_2 &= -2\mu \log \frac{AM}{BM} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots (2)$$

従つて今兩圓筒の單位長に對する電氣容量を C' とせば

$$\begin{aligned} C' &= \frac{\mu}{V_1 - V_2} \\ &= 1/2 \log \frac{BL \cdot AM}{AL \cdot BM} \end{aligned}$$

故に圓筒の全長に對する電氣容量 C は

$$C = K \frac{l}{2 \log \frac{BL \cdot AM}{AL \cdot BM}} \dots\dots\dots (3)$$

にて與へらる。

然るに(1)式より $\frac{AC_1}{r_1} = \frac{r_1}{BC_1}$

或は $\frac{AC_1}{r_1 - AC_1} = \frac{r_1}{BC_1 - r_1}$

即ち $\frac{AC_1}{AL} = \frac{r_1}{BL}$

或は $\frac{BL}{AL} = \frac{r_1}{AC_1} = \frac{BC_1}{r_1} \dots\dots\dots (4)$

同様に $\frac{AM}{BM} = \frac{AC_2}{r_2} = \frac{r_2}{BC_2}$

(4)式の邊々相乗じて

$$\begin{aligned} \frac{BL \cdot AM}{AL \cdot BM} &= \frac{BC_1 \cdot AC_2}{r_1 r_2} \\ &= \frac{r_2}{r_1} \frac{BC_1}{BC_2} \dots\dots\dots (5) \end{aligned}$$

更らに(5)式の $\frac{BC_1}{BC_2}$ を求むる爲めに $AB=f$ とせば

1) 式より $BC_1 \cdot AC_1 = BC_1 (BC_1 - f) = r_1^2$

或は $BC_1^2 - f \cdot BC_1 - r_1^2 = 0$

之を解きて $BC_1 = \frac{f}{2} \pm \sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}}$

BC_1 を正ならしむる爲め正附號を採用して

$$BC_1 = \sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \dots\dots\dots (6)$$

同様に

$$BC_2 = \sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} - \frac{f}{2}$$

(6)式を(5)式に代入して

$$\frac{BL \cdot AM}{AL \cdot BM} = \frac{r_2}{r_1} \frac{\sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2}}{\sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} - \frac{f}{2}} \dots\dots\dots (7)$$

更らに(7)式を(3)式に代入して C を求むれば

$$C = K \frac{l}{2 \left\{ \log \frac{1}{r_1} \left(\sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \right) - \log \frac{1}{r_2} \left(\sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} - \frac{f}{2} \right) \right\}}$$

$$=K \frac{l}{2 \left\{ \log \left(\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_1^2} + \frac{f}{2r_1}} \right) - \log \left(\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_2^2} - \frac{f}{2r_2}} \right) \right\}} \dots\dots(8)$$

となる。

猶茲には便宜上 AB の距離 f を用ひたり。之れ未だ不明のものなり。今兩圓筒の距離 C₁C₂=d とせば

$$d = C_1C_2 = BC_1 + BC_2$$

$$= \sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} \quad ((6)式より)$$

轉項自乗して $r_1^2 = r_2^2 + d^2 - 2d \sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}}$

更らに轉項自乗して書き直せば

$$f^2 = \frac{1}{d^2} (d^2 - r_1^2 + r_2^2 + 2dr_2)(d^2 - r_1^2 + r_2^2 - 2dr_2)$$

又は $= \frac{1}{d^2} (d^2 + r_1^2 - r_2^2 + 2dr_1)(d^2 + r_1^2 - r_2^2 - 2dr_1) \dots\dots(9)$

となる。之れを以て f の値を計算する事を得。

上記の諸式は送電用架線の場合に適用する事を得べし。

今假りに直徑 0.5cm の導線が 0.5m 隔て、架せられたる時長さ 1Km に對する電氣容量を計算せん。此場合に於ては

$$r_1 = r_2 = 0.25cm, \quad d = 50cm, \quad l = 100000cm, \quad K = 1$$

従つて $f^2 = (d + 2r_1)(d - 2r_2) = (50 + 0.5)(50 - 0.5)$
 $= 2500 - 0.25$

$$f = \sqrt{2500 - 0.25} = 50 - 0.0025$$

8式に代入して

$$C = \frac{100000}{2 \log 39999} \text{ C.G.S.}$$

$$= \frac{100000}{2 \times 2.3026 \log_{10} 39999} \text{ C.G.S.}$$

$$= \frac{100000}{2 \times 2.3026 \times 4.60205} \text{ C.G.S.}$$

$$= \frac{100000}{2 \times 2.3026 \times 4.60205 \times 9 \times 10^9} \text{ ミクロファラッド}$$

$$= 0.005243 \text{ ミクロファラッド}$$

(8)式は補助角を用ゆれば更らに簡單なる形にする事を得。今

$$\frac{2r_1}{f} = \tan 2\theta_1 \dots\dots\dots(10)$$

とせよ 但し tan2θ₁ は常に正即ち 2θ₁ は第一象限の角を取れば従つて tanθ₁ 及 cotθ₁ 等も亦正なり。然らば

10)式より $\frac{f}{2r_1} = \cot 2\theta_1 = \frac{\cot^2 \theta_1 - 1}{2 \cot \theta_1}$

或は $\cot^2 \theta_1 - \frac{f}{r_1} \cot \theta_1 - 1 = 0$

之れを解き且つ正根を採用すれば

$$\cot \theta = \frac{f}{2r_1} + \sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_1^2}}$$

即ち $\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_1^2}} + \frac{f}{2r_1} = \frac{1}{\tan \theta_1} = \tan \left(\frac{\pi}{2} - \theta_1 \right) \dots\dots\dots(11)$

同様に $\frac{2r_2}{f} = \tan 2\theta_2 \dots\dots\dots(12)$

或は $\frac{2r_2}{f} = \frac{2\tan\theta_2}{1-\tan^2\theta_2}$ とし

之れを $\tan\theta_2$ に就きて解き且つ正根を採用せば

$$\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_2^2}} - \frac{f}{2r_2} = \tan\theta_2 \dots\dots\dots(13)$$

となる。(11)及(13)式を参考せば(8)式は

$$C = K \frac{l}{2 \left\{ \log \tan \left(\frac{\pi}{2} - \theta_1 \right) - \log \tan \theta_2 \right\}} \dots\dots\dots(14)$$

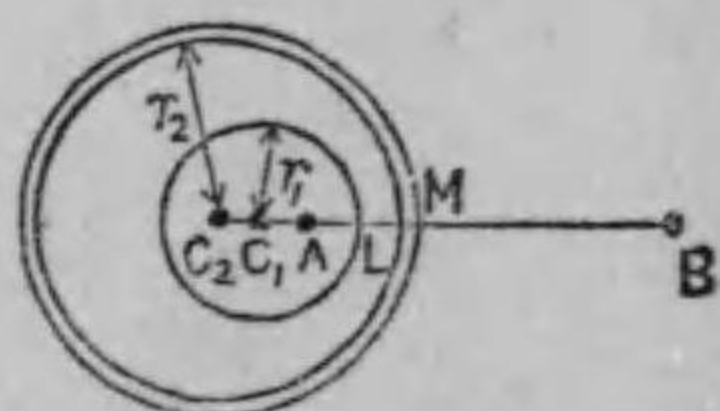
なる形に直す事を得。但し θ_1 及 θ_2 は夫々(10)式及(12)式を満足する補助の角なり。

§120 軸の一致せざる圓筒蓄電器 軸の切口夫々 C_1 及 C_2 半径夫々 r_1 及 r_2 長さ l なる二圓筒が第百三十四圖の如く其一つが全く他の中に有る

第百三十四圖

如く置かれたる蓄電器を考究せん。

但し長さ l は十分長く兩端より起る不規則は無視し得るものとす。



A 及 B を二圓 C_1, C_2 に對する可逆點とせば前節と同様の理論によりて

$$V_1 - V_2 = 2\mu \log \frac{r_2}{r_1} \frac{BC_1}{BC_2} \dots\dots\dots(1)$$

但し V_1 及 V_2 は圓筒 C_1 及 C_2 が夫々其單位長に付き μ 及 $-\mu$ なる荷電を有する時各の電位にして(1)式は前節(5)式と全く同一なり。

従つて求むる電氣容量 C は

$$C = K \frac{l}{2 \log \frac{r_2}{r_1} \frac{BC_1}{BC_2}} \dots\dots\dots(2)$$

今 $C_1 C_2 = d; AB = f$

とせば又前節と同様の計算法により

$$BC_1 \cdot AC_1 = BC_1(BC_1 - f) = r_1^2$$

$$\therefore \left. \begin{aligned} BC_1 &= \sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \\ \text{同様に } BC_2 &= \sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \end{aligned} \right\} \dots\dots\dots(3)$$

(3)式を(2)式に代入して

$$C = K \frac{l}{2 \left\{ \log \frac{1}{r_1} \left(\sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \right) - \log \frac{1}{r_2} \left(\sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} + \frac{f}{2} \right) \right\}} = K \frac{l}{2 \left\{ \log \left(\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_1^2}} + \frac{f}{2r_1} \right) - \log \left(\sqrt{1 + \frac{f^2}{4r_2^2}} + \frac{f}{2r_2} \right) \right\}} \dots\dots\dots(4)$$

但し f なる値は

$$d = BC_2 - BC_1 = \sqrt{r_2^2 + \frac{f^2}{4}} - \sqrt{r_1^2 + \frac{f^2}{4}}$$

なる関係より此式を二度轉項自乗して得らるべく前節(9)式と全く同一なり。

又前節と同様に

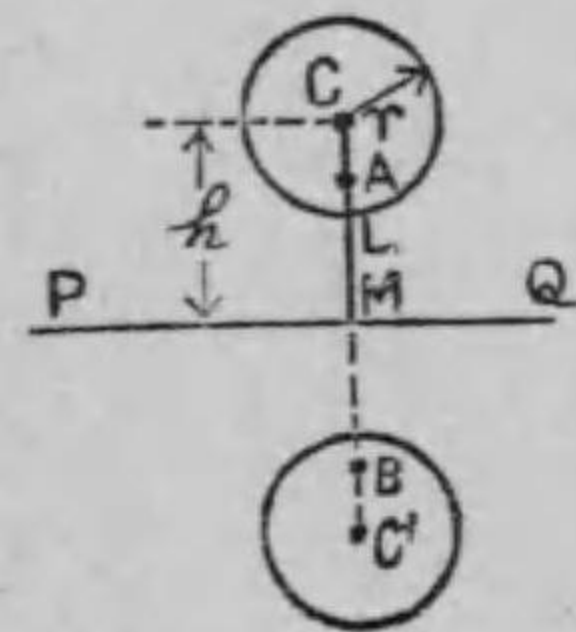
$$\frac{2r_1}{f} = \tan 2\theta_1; \quad \frac{2r_2}{f} = \tan 2\theta_2 \dots \dots \dots (5)$$

なる補助の角を用ふれば(4)式は次の形となる。

$$C = K \frac{l}{2\{\log \cot \theta_1 - \log \cot \theta_2\}} \dots \dots \dots (6)$$

§121 地面と之れに平行なる圓筒との電氣容量 PQ を地面とし之れより h なる高さに半径 r なる圓筒が地面

第百三十五圖



に平行に置かれたるものとす。今 PQ に對し圓筒 C と對稱に同一の半径 r を有する圓筒 C' ありて且つ圓筒 C 及 C' は夫々其單位長に付 μ 及 $-\mu$ なる荷電を有するものとせば CC' の垂直二等分面 PQ は等電位面にして且零電位なり。従つ

て Green の定理により圓筒 C' の代りに地面 PQ を置換して考ふるを得。

倍 A 及 B を各可逆點とすれば圓筒 C の電位 V_1 は

$$V_1 = 2\mu \log \frac{BL}{AL} \dots \dots \dots (1)$$

にして地面 PQ の電位 V_2 は零なり。故に求むる電氣容量 C は

$$C = K \frac{\mu}{V_1 - V_2} \cdot l$$

$$= K \frac{l}{2 \log \frac{BL}{AL}} \dots \dots \dots (2)$$

但し l は圓筒の長さにして K は圓筒と地面との間の絶縁體のデエレキ常数なり。

又 §119 (4) 式と同様の計算により

$$\frac{BL}{AL} = \frac{BC}{r}$$

$$\text{又 } BC \cdot AC = r^2 \dots \dots \dots (3)$$

$$\therefore \frac{BL}{AL} = \frac{r}{AC} \dots \dots \dots (4)$$

$$\text{然るに } CA + CB = CA + AB + BC' = 2h \dots \dots \dots (5)$$

(5) 式の CB に (3) 式の値を代入して

$$CA + \frac{r^2}{CA} = 2h$$

CA に就きて解き且つ CA の h より小なる根を取れば

$$CA = h - \sqrt{h^2 - r^2} \dots \dots \dots (6)$$

(6) 式を (4) 式に代入して

$$\frac{BL}{AL} = \frac{r}{h - \sqrt{h^2 - r^2}} \dots \dots \dots (7)$$

(7)式を更らに(2)式に代入して

$$C = K \frac{l}{2 \log \frac{r}{h - \sqrt{h^2 - r^2}}} \dots\dots\dots(8)$$

而して又 $\frac{r}{h - \sqrt{h^2 - r^2}} = \frac{r(h + \sqrt{h^2 - r^2})}{(h - \sqrt{h^2 - r^2})(h + \sqrt{h^2 - r^2})}$
 $= \frac{h + \sqrt{h^2 - r^2}}{r}$

となす事を得。従つて

$$C = K \frac{l}{2 \log \frac{h + \sqrt{h^2 - r^2}}{r}} \dots\dots\dots(8)_a$$

(8)式又は(8)_a式は送電用架線と地面とよりにて形成する蓄電器の電氣容量の計算に用ゆる事を得べし。

今 $h = 10m, r = 0.2cm, l = 1Km, K = 1$ とせば

$$C = 0.006182 \text{ ミクロファラッド}$$

を與ふ。

§122 蓄電器の連絡 蓄電器の連絡に列連絡 (Parallel connection) 及行連絡 (Series connection) の二様あり。列連絡とは各蓄電器の外箔を悉く互に連結し又内箔を悉く互に連結す(第百三十六圖)るを云ひ。行連絡とは第一の蓄電器の内箔を第二の外箔に、第二の内箔を第三の外箔に、順次連結す(第百三十七圖)るを云ふ。次ぎに列及行に連絡したる多くの蓄電器の全電氣容量を求めん。

I. 列連絡 電氣容量夫々 C_1, C_2, C_3, \dots なる蓄電器を列に連絡し(但し連結に用ひたる針金は電氣容量に何等の影響を及ぼさざるものとす)此れを電位差 V なる電源



に結ぎたる時各蓄電器の得る電氣量を夫々 Q_1, Q_2, Q_3, \dots とせば

$$Q_1 = C_1 V, \quad Q_2 = C_2 V, \quad Q_3 = C_3 V, \dots$$

なり。従つて蓄電器系の得たる全電氣量 Q は

$$Q = Q_1 + Q_2 + Q_3 + \dots = (C_1 + C_2 + C_3 + \dots) V$$

なる事明かなり。今此組合せ蓄電器の電氣容量を C とせば

$$C = \frac{Q}{V} = \frac{(C_1 + C_2 + C_3 + \dots) V}{V}$$

$$\text{or } C = C_1 + C_2 + C_3 + \dots \dots\dots(1)$$

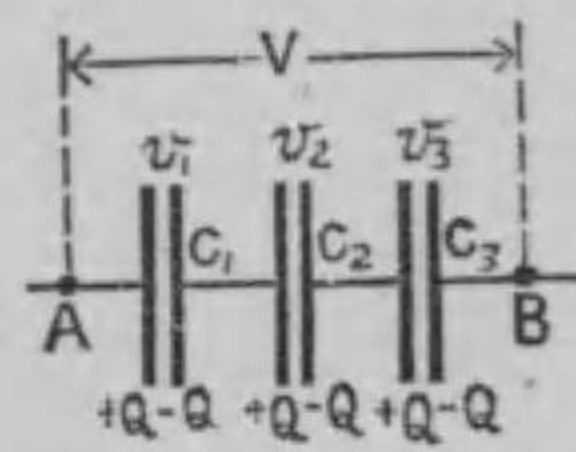
即ち全電氣容量は各蓄電器の電氣容量の和に等し従つて電氣容量 c なる蓄電器 n 個を悉く列に連絡する時は其全電氣量 C は((1)式に於て $C_1 = C_2 = C_3 = \dots = c$ として)

$$C = nc \dots\dots\dots(1)_a$$

即ち一個の電氣容量の n 倍となる。従つて蓄電器全體の有する電氣量も亦一個の蓄電器の有する電氣量の n 倍なり。

II. 行連絡 電氣容量夫々 C_1, C_2, C_3, \dots なる蓄電器を順次行に連絡し其兩端 A 及 B を電位差 V なる電源に結ぎ

第百三十七圖



たる時第一の蓄電器の内箔に Q なる電氣量を得たりとせば第一の外箔, 第二の内箔, 第二の外箔……には順次夫々 $-Q, +Q, -Q, ……$ の電氣を感應すべし。此時各蓄電器の兩箔の電位差を夫々 $v_1, v_2, v_3, ……$ とせば

$$v_1 = \frac{Q}{C_1}, \quad v_2 = \frac{Q}{C_2}, \quad v_3 = \frac{Q}{C_3}, \dots$$

且 $V = v_1 + v_2 + v_3 + \dots$

$$V = Q \left(\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3} + \dots \right) \dots\dots (a)$$

今此等の蓄電器系の全電氣容量を C とせば

$$V = Q/C = Q \times \left(\frac{1}{C} \right) \dots\dots (b)$$

となる。(a)式と(b)式とを比較して

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3} + \dots\dots (2)$$

即ち全電氣容量の逆数は各の電氣容量の逆数の和に等し。従つて電氣容量 c なる蓄電器 n 個を悉く列に連絡せば其全電氣容量 C は

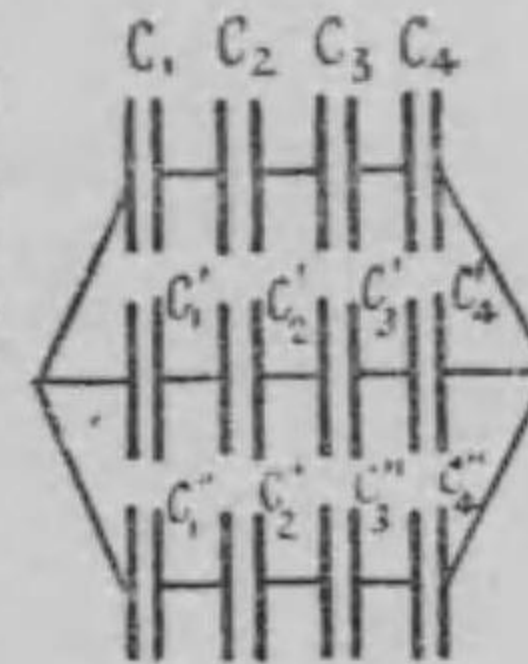
$$C = \frac{c}{n} \dots\dots (2)_a$$

即ち一個の電氣容量の $\frac{1}{n}$ となる。従つて行に連がれたる n 個の蓄電器を一定の電位差 V にて充電したる時の電氣量は唯一個の蓄電器を同一の電位差にて充電したる時の $\frac{1}{n}$ となる。

III. 列及行の組合せ連絡 電氣容量夫々 (C_1, C_2, C_3, \dots) $(C'_1, C'_2, C'_3, \dots)$ $(C''_1, C''_2, C''_3, \dots)$ なる蓄電器を行に連絡したるものを列に連絡せば(第百三十八圖)其全電氣容量 C は

$$C = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} + \frac{1}{C_3} + \dots} + \frac{1}{\frac{1}{C'_1} + \frac{1}{C'_2} + \frac{1}{C'_3} + \dots} + \frac{1}{\frac{1}{C''_1} + \frac{1}{C''_2} + \frac{1}{C''_3} + \dots} + \dots\dots (3)$$

第百三十八圖



又此等を行に連絡したるものを行に絡連せば

$$\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1 + C_2 + C_3 + \dots} + \frac{1}{C'_1 + C'_2 + C'_3 + \dots} + \frac{1}{C''_1 + C''_2 + C''_3 + \dots} + \dots\dots (4)$$

にて與へらるゝ事明かなり。(1)式と(3)式とを組合せて得らる)

§123 蓄電器の有するエネルギー 一般に電氣量 Q を有し電位 V にある導體の有するエネルギー E は次式にて與へらる。(§104参照)

$$E = \frac{1}{2} QV \dots\dots\dots (A)$$

従つて電氣量 Q_1, Q_2, Q_3, \dots 等を有し電位夫々 V_1, V_2, V_3, \dots にある導體系の有するエネルギー E は

$$E = \frac{1}{2} Q_1 V_1 + \frac{1}{2} Q_2 V_2 + \frac{1}{2} Q_3 V_3 + \dots = \frac{1}{2} \sum QV \dots\dots\dots (B)$$

となる。今(A)式及(B)式を充電せる蓄電器に應用して其エネルギーを計算せん。

I. 一個の蓄電器 一個の蓄電器に於て内箱の電氣量を Q とせば外箱の電氣量は $-Q$ なり。又内箱の電位を V とし外箱の電位を V' とせば

$$\text{内箱のエネルギー} = \frac{1}{2} QV$$

$$\text{外箱のエネルギー} = -\frac{1}{2} QV'$$

$$\therefore E = \frac{1}{2} Q(V - V')$$

但し E は蓄電器の有する全エネルギーなり

今蓄電器の電氣容量を C とせば $C = \frac{Q}{V - V'}$ なる故

$$E = \frac{1}{2} Q(V - V') = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} C(V - V')^2 \dots\dots\dots (1)$$

となる。若し外箱を地絡せば $V' = 0$ なる故

$$E = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} CV^2 \dots\dots\dots (1)_a$$

II. 列連絡の場合 電氣容量 C_1, C_2, C_3, \dots なる蓄電器を列に連絡し電位夫々 V 及 V' なる電源にて充電したる時各の蓄電器の得たる電氣量を夫々 Q_1, Q_2, Q_3, \dots とせば(第百三十九圖参照) 求むるエネルギー E は各蓄電器のエ

ネルギーの和にして

$$\text{第百三十九圖} \quad E = \frac{1}{2} Q_1(V - V') + \frac{1}{2} Q_2(V - V') + \dots\dots\dots (a)$$

$$= \frac{1}{2} \frac{Q_1^2}{C_1} + \frac{1}{2} \frac{Q_2^2}{C_2} + \dots\dots\dots (b)$$

$$= \frac{1}{2} C_1(V - V')^2 + \frac{1}{2} C_2(V - V')^2 + \dots\dots\dots (c)$$

となる。従つて

$$(a) \text{式より} \quad E = \frac{1}{2} (Q_1 + Q_2 + \dots)(V - V') \\ = \frac{1}{2} (\text{全電氣量}) \times (V - V') \dots\dots\dots (2)$$

$$(b) \text{式より} \quad E = \frac{1}{2} \left\{ \frac{Q_1^2}{C_1} + \frac{Q_2^2}{C_2} + \dots \right\} \dots\dots\dots (2)_a$$

$$(c) \text{式より} \quad E = \frac{1}{2} (C_1 + C_2 + \dots)(V - V')^2 \\ = \frac{1}{2} (\text{全電氣容量}) \times (V - V')^2 \dots\dots\dots (2)_b$$

然るに又連絡蓄電器に於ては

$$(\text{全電氣容量}) = (\text{全電氣量}) \div (V - V')$$

なる關係成立するを以て(2)_b式より

$$E = \frac{1}{2} \{ (\text{全電氣量})^2 \div (\text{全電氣容量}) \} \dots\dots\dots (2)_c$$

をも得べし。

若し蓄電器の数が n にして各の電氣容量が c に等しく

従つて各の電氣量も亦 q なる時は

$$E = \frac{1}{2} nq(V - V') \dots\dots\dots (c) \text{式より}$$

$$= \frac{1}{2} n \cdot \frac{q^2}{c} \dots\dots\dots (2)_a \text{式より}$$

$$= \frac{1}{2} nc(V - V')^2 \dots\dots\dots (2)_b \text{式より}$$

$$= n \times (\text{一個の蓄電器のエネルギー}) \dots\dots\dots (2)_d$$

蓄電板を地絡したる場合には上式に於て $V'=0$ とせば可なり。

III. 行連絡の場合 電氣容量 C_1, C_2, C_3, \dots なる蓄電器を

行に連絡し (第百四十圖参照) 第一の内箔を

電位 V に、最後の蓄電器の外箔を電位

V' とす時各箔に感應する電氣量は

順次に $+Q, -Q, +Q, -Q, \dots$ なり。第

一の内箔の電位は V にして其外箔の電位を v_1 とせば従つて第二の内箔も電位 v_1 なり。又第二の外箔の電位を v_2 とせば第三の内箔の電位も亦 v_2 なり。順次斯くの如くして最後の蓄電器の外箔の電位は V' となる。今各の蓄電器に夫々 (A) 式を適用して其等の和を求めれば蓄電器の全エネルギー E を得べし。

$$E = \frac{1}{2} [(QV - Qv_1) + (Qv_1 - Qv_2) + (Qv_2 - Qv_3) + \dots + (Qv_{n-1} - QV')] \dots (3)$$

$$\text{or } E = \frac{1}{2} (QV - QV') = \frac{1}{2} Q(V - V') \dots (3)$$

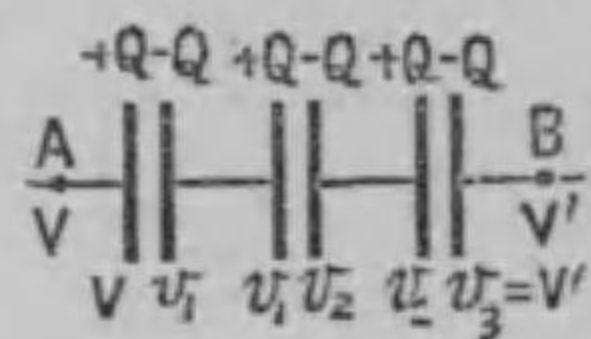
但し n は蓄電器の数を表はす。

連絡蓄電器の全電氣容量を C とせば $C = \frac{Q}{V - V'}$ なるを以て (3) 式は又

$$E = \frac{1}{2} Q(V - V') = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} \dots (3)_a$$

$$= \frac{1}{2} C(V - V')^2 = \frac{1}{2} (\text{全電氣容量})(V - V')^2 \dots (3)_b$$

第百四十圖



となる。

若し一端 B を地絡したる場合には (3) 及 (3)_b 式に於て $V'=0$ とすれば可なり。

今 n 個の蓄電器が悉く等しき電氣容量 c なる時は各蓄電器の兩箔の電位差は夫々 $\frac{Q}{c}$ に等しく且 $V - V'$ の $\frac{1}{n}$ なる事明かなり。即ち

$$V - v_1 = v_1 - v_2 = v_2 - v_3 = \dots = v_{n-1} - V' = \frac{V - V'}{n} = v$$

$$\text{従つて } V - V' = nv \dots (d)$$

又此場合には全電氣容量 C は個々の夫れの $\frac{1}{n}$ なる故

$$C = \frac{c}{n} \dots (e)$$

(d) 及 (e) 式を前きの各式に代入して

$$E = \frac{1}{2} nQv = n(\frac{1}{2}Qv) \dots (4)$$

$$= \frac{1}{2} n \frac{Q^2}{c} = n(\frac{1}{2} \frac{Q^2}{c}) \dots (4)_a$$

$$= \frac{1}{2} ncv^2 = n(\frac{1}{2}cv^2) \dots (4)_b$$

となる。然るに上式の括弧内は個々の蓄電器の有するエネルギーなり。故に

$$E = n \times (\text{個々の蓄電器のエネルギー}) \dots (4)$$

此關係は n 個の蓄電器を悉く行に連絡したる時に於ける全エネルギー E と個々のエネルギーとの比較を示すものにして若し唯一個の蓄電器を同じく電位差 $V - V'$ を以て充電したる時は其電氣量は行に連絡したる場合

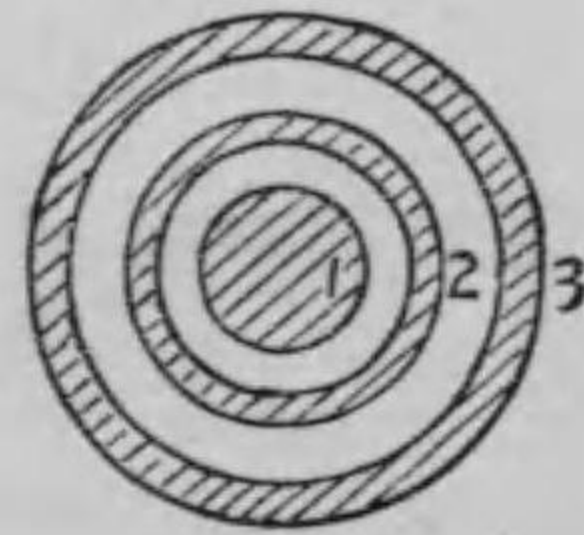
に於ける一個の蓄電器の電氣量の n 倍となる(前節 II. 参照)を以て其エネルギー E_2 は次式にて與へらる。

$$E_2 = \frac{1}{2} n Q (V - V') = n E \dots\dots\dots (5)$$

(4) と (5) 式とを比較して n 個の同様の蓄電器を行に連絡したる時の個々のエネルギーは唯一個を單獨に同一の電源にて充電したる時のエネルギーの $\frac{1}{n^2}$ となるを見るべし。

§124 共通軸を有する數個の圓筒の電氣容量 先づ圖の如く三つの圓筒の場合を考ふ。第一の圓筒の半径を a , 第二の圓筒の内半径及外半径を夫々 b 及 c , 第三の圓筒の内半径及外半径を夫々 d 及 e とせば第一と第二及第二と第三との電氣容量は夫々 §118 (6)_a 式によりて

第百四十一圖



$$C_{12} = K \frac{l}{2 \log_e \frac{b}{a}}$$

$$C_{23} = K \frac{l}{2 \log_e \frac{d}{c}}$$

なり。今の場合に於ては此二つの蓄電器が行に連絡される場合に相當するを以て求むる合成電氣容器は

$$C = \frac{1}{\frac{1}{C_{12}} + \frac{1}{C_{23}}} = K \frac{l}{2 \log_e \frac{b}{a} \cdot \frac{d}{c}} \dots\dots\dots (1)$$

$$= K \frac{l}{2 \log_e \frac{d}{a} \cdot \frac{b}{c}}$$

にて與へらる。

若し第二圓筒無き時は第一と第三の圓筒の電氣容量 C_{13} は

$$C_{13} = K \frac{l}{2 \log_e \frac{d}{a}}$$

なる故 C は C_{13} より大なり。即ち圓筒蓄電器に於て兩圓筒の間に(但し兩圓筒の距離を不變として)他の圓筒を介在せしむれば其電氣容量を増加す。

同様に若し更らに内半径及外半径が夫々 f 及 g ; h 及 i ; ……なる第四, 第五, ……の圓筒を組合す時は其電氣容量は次式にて與へらるゝ事明かなり。

$$C = K \frac{l}{2 \log_e \frac{b}{a} \cdot \frac{d}{c} \cdot \frac{f}{e} \cdot \frac{h}{g} \dots\dots\dots} \dots\dots\dots (2)$$

§125 蓄電器の絶縁板の受くる力 今一つの平板蓄電器を電位差 V を以て充電し兩板が表面密度夫々 σ 及 $-\sigma$ なる帯電を得たりとせば §102 に示したる如く兩板は互に

$$F = \frac{2\pi\sigma^2 a}{K} \quad \text{§102(2)_a 式}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{VQ}{d} \dots\dots\dots \text{§102(6) 式} \dots\dots\dots (1)$$

なる力を以て相引くべし(但し a は兩板の面積, d は距離, K は絶縁體の誘電率, Q は全電氣量) 爲めに絶縁板は

$$\begin{aligned}
 p &= \frac{F}{a} = \frac{2\pi\sigma^2}{K} \\
 &= \frac{1}{2} \frac{VQ}{ad} = \frac{1}{2} \frac{CV^2}{ad} \dots\dots\dots(2)
 \end{aligned}$$

なる機械的壓力(Mechanical pressure)を受け V が大なる時は遂に絶縁板が破壊するに至るべし。よし蓄電器の兩板を固定し上記の機械的壓力が直接絶縁板に及ぼさざる如く装置するも兩板間に於て絶縁體中に電場を生じ力管を生ず。然るに電氣の媒體説(Medium theory)(次章§126 照)によれば兩板が互に引き合ふは板其者が引き合ふに非ずして絶縁體に生じたる力管に一種の張力が起る(例へば絶縁體が引き張されたるゴム(如く)なりと云ふ。さればよし兩板自身は固定せられたりと雖も絶縁體内には(2)式にて與へらるゝ張力が働き絶縁體の内部に電氣的に一種の機械的壓力を生ずるなり。力管に沿ふて絶縁體の内部に起る此壓力 T は後節 §148 に示す如く

$$T = \frac{K}{8\pi} H^2 \dots\dots\dots(3)$$

にて與へらる。而して T は前記 p と同値なり。何んとなれば

$$H = \frac{V}{d}$$

$$C = \frac{Ka}{4\pi d} \dots\dots\dots(\S 118(3)式)$$

なるを以て

$$\begin{aligned}
 T &= \frac{K}{8\pi} H^2 = \frac{K}{8\pi} \frac{V^2}{d^2} \\
 &= \frac{1}{2} \frac{V^2}{ad} \cdot \frac{Ka}{4\pi d} \\
 &= \frac{1}{2} \frac{V^2}{ad} \cdot C = p
 \end{aligned}$$

となればなり。

蓄電器を餘り高電位に充電すれば絶縁板の破壊するは前記の力 p 又は T によるものと解せらる而して p は V^2 に比例するを以て電位の僅かなる上昇は破壊に對して大なる影響を及ぼすべし。絶縁板が未だ破壊せられざるに電氣は絶縁板の縁を廻りて破壊性大なる空氣を通じて放電し放電の衝撃の爲めに絶縁板の縁に近き部分が龜裂する事あるを以て高電位に充電すべき蓄電器の絶縁板は其縁程厚く作らるゝ事あり。

斯く蓄電器を餘り高壓に充電すれば遂に破壊す 故に今絶縁力等しく電氣容量を異にする數個の蓄電器を行に連絡し其兩端より之れを充電する時は各蓄電器に流入する電氣量は各が充電されつゝある間は等量なるべきを以て電氣容量少きもの程其電位の上昇急激にして最も早く絶縁を破壊さる。反之此等の蓄電器を列に

連絡して同時に充電する時は各々に流入する電氣量は其電氣容器に比例して多く各々は同様の電位に高めらるゝを以て必ずしも電氣容量の小なるもの先きに破壊さるゝ事なし。

§126 電氣容量の單位及ダイメンション 本章に述べたる電氣容量の單位を總括し併せて其ダイメンションを擧げん。

1 C.G.S.E.S.U. = 電氣量の 1 C.G.S.E.S.U. を與へたる時 1 C.G.S.E.S.U. の電位の變化を生ずる導體の電氣容量。

又 半徑 1 寸の單獨なる球の電氣容量は 1 C.G.S.E.S.U. なり。

1 ファラッド = 1 クーロムの電氣量を與へたる時 1 ボルトの電位の變化を生ずる導體の電氣量。
= 9×10^{11} C.G.S.E.S.U.

1 ミクロファラッド = $\frac{1}{10^6}$ ファラッド = 9×10^5 C.G.S.E.S.U.

§108(2) 式より $[C] = \frac{[電氣量]}{[電位差]}$ なるを以て電氣量及電位差のダイメンションに夫々 §77 及 §106 の値を代入して

$$[C] = [KL] \dots \dots \dots (1)$$

第四章 媒體說

§127 電氣の媒體說 電氣に關する媒體說は其一般を §69 に於て一言せり。抑是迄の理論に於て 帶電體の電氣作用は唯此等が他の帶電體に或る距離に於て或は引力を或は斥力を及ぼすものとして説明し來りたり即ち電氣作用は所謂距離作用又は直達作用(Action at a distance) と考へ何故に帶電體が引力或は斥力を及ぼすかの理由は唯此れ其等物體の有する特性なりと考ふるの外なかりしなり。換言すれば電氣作用は帶電體其者の有する性質なりと假定せり。凡そ二物體間の相互作用例へば吾人が物體を引き又は押す等の場合には必ず吾人の手と物體とを糸又は棒を以て連絡し糸又は棒の媒介によりて作用を及ぼさざるべからず直達作用は到底吾人の想像し能はざる所なり。此點に就きて注意したる最初の學者は Faraday (1791-1867) にして氏は電氣作用は帶電體の周圍にある絶縁體の作用によるものなることを唱導し且つ氏は實驗的に電氣作用が此等の中間物所謂媒體(Medium) の性質によりて異なることを發見し其理由は到底直達説を以て説明し能はず所謂媒體説(Medium theory) を以て説明すべきを示せり。其後 Clerk Maxwell (1831-1879)

1867
1871
96

は Faraday の媒體説を理論的に取扱ひて光の電磁論 (Electromagnetic theory of light) なる論文を公にし (1873年) 次いで Hertz は實驗的に電波なるものゝ存在を證明し (1886年) 茲に媒體説は益世界の學者間に認めらるゝに至れり。

媒體説は電氣現象の原因を物體其者の有する性質と考へずして媒體内に電力の働くことによりて媒體に一種の電氣的變動所謂電氣歪 (Electric strain) を生じ此歪によりて起りたる媒體の一種の彈力と電力とが釣合ひて所謂電氣ストレス (Electric stress) を形成して媒體の状態に一種の變化を來し従つて種々なる現象を現はすに至るものなりと云ふ。

本章は此媒體説によりて種々なる電氣現象の説明を試みんとするにあり。

今媒體説と流體説との差異及び關係を案ずるに上述の如く電氣の媒體説は電氣現象は電力によりて起る媒體の電氣歪なりと云ふ然らば其歪を起す電力の原因は何なるかと云ふに此れ元より電氣と稱する一種の物理量を有する物體即ち帶電體に歸せしむるを便とするなり。然れども元來媒體説の基礎は物體が電氣を帶ぶる原因も亦結局電力の作用として説明し其電力の原因に就きては更らに論及せざるものなり。去れば媒體説にありては電氣現象の一切の原因を電力なる一種の力に

歸着せしめんとす。然れど吾人は電力の存在は物體に電氣を分離せしむることによりて始めて認め得るものにして物體に電氣を分離すれば物體は又其周圍の媒體に電力を及ぼし更らに他物體に同様の結果を與ふ。此れを以て物體が電氣を帯びたりと云ふは其物體に一種の電力が作用したることを意味するものにて其電力の原因の何たるを問はず物體は帶電を得て更らに電力を他に及ぼすを以て吾人は電力の原因を一つの帶電體に歸せしむるも亦敢て不可なく却て諸般の説明に便なる場合多し。故に媒體説に於ても亦電氣なる一種の物理量の存在を承認するも敢て不當ならざるべし。

然らば電氣なる物理量は何物なるか即ち電氣の本性如何と云ふ問題に到着す。電氣の本性元より不明なりと雖ども其本性に關する觀念を得るには依然流體説によるの外途なきを遺憾とす。

此れを以て見れば媒體説は流體説を放棄せんと欲して此れを能はざるものにして而かも電氣の本性を説明するに於ては流體説に劣れりと云はざるを得ず。媒體説の長所は電氣の本性の説明にあらずして電氣現象の説明に便利にして且合理的なるに存す。詳數云へば流體説は電氣の本性を明かするも電氣作用を不合理なる直達説を以て説明し媒體説は電氣の本性の如何に拘ら

ず電氣作用を合理的に説明す。更らに語を換へて云へば流體説は電氣の本性に重きを置きたる爲めに如何にして電氣作用が行はるゝか即ち電氣作用のメカニズムを闕却し媒體説は電氣の本性の如何を論ぜず電氣作用のメカニズムを明かならしむるものなり。

電氣現象の説明に何れの徑路を取るも吾人は電氣は何物なるかを度外視すること能はず。電氣の本性は前記の如く流體説によるの外なし。然るに流體説に所謂二流體説及一流體説の二様あるを述べたり (§69 参照) 前者は不明の流體の二種を假定し後者は唯一種を假定せり。學術としては假定の少きを尊ぶや論を俟たず。されば吾人は媒體説の説明に於ては一流體説を取らん。即ち總ての物體內には既に一定量の陽電氣に相當する流體を含有す。此物體に更らに此流體を流入せしめば物體は陽に帯電し若し此流體を流出せしむれば物體は陰に帯電す。此流體を假りに電液 (Electric fluid) と命名せん。

電液の性質に關しては (1)質量なく (2)完全なる流體にして (3)且決して壓縮されざる (Incompressible) ものなりとす。又流體説にては電液は互に相反撥するものとの假定を述べたれど媒體説にては此假定を要せず。

絶縁體を通じて電氣作用を及ぼし得るを以て吾人は絶縁體を媒體即ちメヂウムと考ふるを憚らず。されば絶

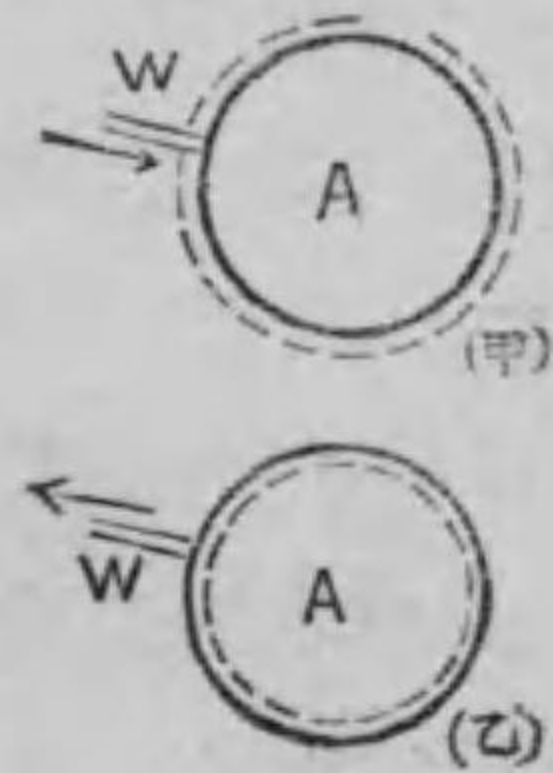
縁體を又チエレキ體 (Dielectric) と名付く。

真空を通じて電氣力の作用する時は其チエレキ體はエーテルなり。

茲に一言すべきは電液なるものは物體の性質の何たるに拘はらず含有せらるゝものにして絶縁體即ちチエレキ體中にも亦電液の一定量を含有す従つてエーテル中にも亦存在するものなりとの假定を置かざるべからず。

§128 導體に電氣を與ふる事 導體球 A あり此れに導線 W を附し W より A に電液の一定量 Q を流入せしめたりとせば A は帯電す。然るに假定によれば電液は壓縮せられざるものなり換言すれば總ての物體中に於ける電液の密度は常に一定なり。今 A 内に流入したる電液 Q が若し導體 A 内に止まらば當然 A 内の電液の密度は増加す此れ電液の壓縮せられざるものたる假定に反す故に A に流入したる電液 Q は元 A 内にありし電液を外部に押し流入したる電液と同量の電液は導體の表面外のチエレキ體中に壓出せらると考へざるべからず而して此時には導體は陽に帯電したりと云ふなり。第百四十二圖(甲)は其有様を示す。

第百四十二圖



若し導體 A より W を經て一定量の電液 Q を流出せし

めば同様の理論によりて導體面外のデエレキ體より等量の電液が物體内に流入したりと考へざるべからず。第百四十二圖(乙)は其有様を示す。此場合には A は陰に帯電したりと云ふ。

されば導體の帯電の有無は其導體の表面に於て電液が壓出又は流入したる痕跡の有無を表はすものにして壓出の痕跡ある時は陽帯電流入の痕跡ある時を陰帯電と云ふに過ぎず。

導體の表面を超えて電液の壓出又は流入したる面(第百四十二圖(甲)及(乙)に點線を以て示せる面)を帯電面と稱せん。帯電面の厚さ即ち電液は如何なる程度迄導體の表面を超えて壓出又は流入せらるゝかは元より殆んど認むべからざる極薄なる層に限らるゝものなれど帯電の大なる所は此帯電面の厚さ大なる事電液は壓縮せられざる假定により當然なりとす。されば第百四十二圖(甲)及(乙)の如く帯電面の厚さを一様に畫きたるは帯電の一様なることを示し。第百四十四圖の導體 BC に於ける如く場所によりて其厚さを異にして畫きたるは帯電が場所によりて異なるを示す。

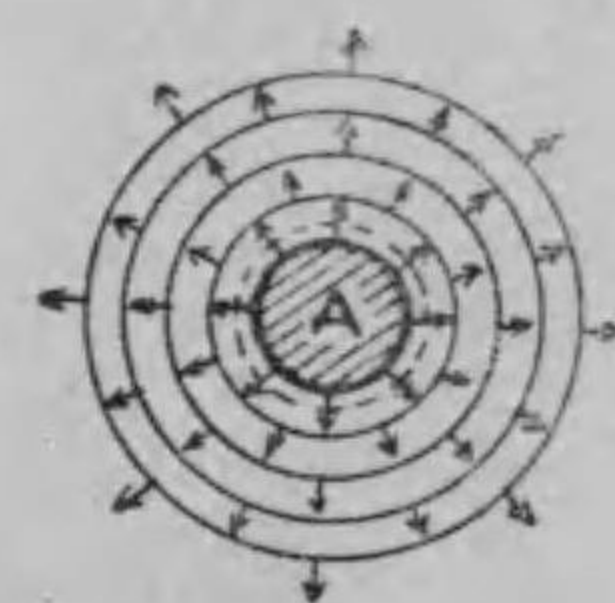
儲電液は壓縮せられざるものとして取扱ひ來りたれど導體に電液を導き入るゝことによりて導體内の電液は多少其密度を増し爲め大なる壓力を周圍のメヂウム

に及ぼすものなりと考ふるも敢て不可なからん。然れども其密度の増加は極めて小にして殆んど認むべからざるの程度なりとす。此れ恰かも普通の液體が壓縮せられたる状態に於て強き壓力を外界に及ぼすも其液體の壓縮率は非常に小にして通常吾人は液體を壓縮せられざるものと見做すが如し。

§129 導體の帯電が周圍のデエレキ體に及ぼす影響

デエレキ變位 導體球 A (第百四十三圖) に陽電氣を與ふれば A の表面を通過して一定量の電液が壓出すること前節に述べたるが如し。然るに導體 A の周圍に於けるデ

第百四十三圖



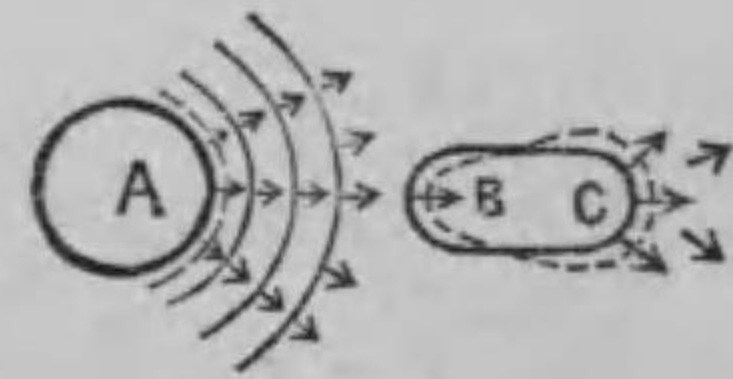
エレキ體も亦電液を含有し而かも其電液は壓縮せられざる性質を有するを以て A より壓出せられたる電液は順次デエレキ體の各層に一種の壓力を呈しデエレキ體内の電液を變位せしむべし。今圖に示す如くデエレキ體を球 A と同心なる球面の層に分ちて考ふれば各球面層に於けるデエレキ體内の電液の變位は矢を以て表はす如く順次外層に及ぼしデエレキ體の遠隔の場所に迄及ぶべし。斯くデエレキ體内の電液の變位を**デエレキ變位** (Dielectric displacement) 又は**電氣變位** (Electric displacement) と云ふ。デエレキ變位の方向并に其模様に関しては

後節更らに説明する所あるも導體球 A が單獨に存在する時は A よりの電液の壓出及周圍のデエレキ體中のデエレキ變位は第百四十三圖の如く球の周圍に同様なるは對稱の理によりて明かなるべし。若し導體 A に陰電氣を與ふれば周圍のデエレキ變位は第百四十三圖と逆となる従つて同圖の矢を逆に附して其有様を示すことを得べし。

§130 媒體説による電氣感應の説明 導體 A に陽電氣を與ふれば電液は導體の表面に壓出せられ従つて周圍のデエレキ體に一種の壓力を及ぼす

第百四十四圖

し此壓力は漸次デエレキ體の各部に波及してデエレキ變位を起すと前節に述べたる如し。今此デエ



レキ體中に他の導體 BC の存するあればデエレキ變位が導體の表面に到着し従つて導體の表面に變位の方向に一種の壓力を呈し BC の A に向ふ端に於ては導體内に電液の流入を生じ流入したる電液は又順次導體 BC の各部に壓力を及ぼして爲めに BC の A と反對の端に於ては再び電液がデエレキ體内に壓出せらるべし。即ち導體 BC の陽帶電體 A に近き端と遠き端とに夫々電液の流入と壓出を來し従つて B 端に陰、 C 端に陽の帶電を現はす。此れ即ち電氣感應なり。若し導體 A に陰電

氣を與ふれば導體 BC の B 端及 C 端には夫々電液の壓出と流入とを來し従つて B 端及 C 端には夫々陽及陰の帶電を現はすこと同様の論法を以て説明することを得。

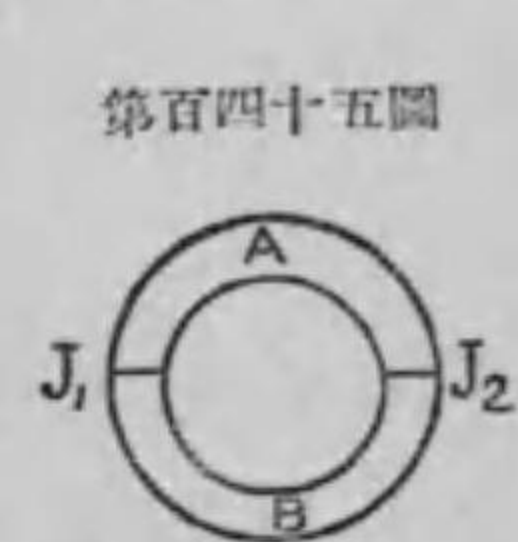
上記の論述は帶電體 A が如何にして其近傍の導體に電氣作用を及ぼすかのメカニズムを明かにし電氣感應の現象をメヂウムの作用として説明したるものにて媒體説による感應の理論なりとす。

茲に一言すべきはメヂウムのデエレキ變位が導體 BC の表面に達したる時其壓力の爲めに B 端に電液の流入を生じ従つて BC の各部に其影響を波及し遂に C 端に又電液の壓出を來す有様は全く導體も絶縁體即ちデエレキ體も何等の差異なきが如く述べたれど導體内に於ける電液の移動は自らデエレキ體内のデエレキ變位と其趣を異にするなり。此れ導體と不導體との依つて區別さるゝ所以にして次節に於て更らに説く所あるべし。

§131 チエレキ弾性及導體と不導體との區別 第百四十四圖に於て帶電體 A を暫時放置せば其帶電を失ひ殊に A に指頭を觸るれば忽ちにして其帶電を失ひ此れと同時にデエレキ體のデエレキ變位及び導體 BC の感應電氣も亦消失す。此れによりて考ふれば帶電によりて電液を或る方に變位せしむる一種の壓力を生じ (§128) 其結果として導體又はデエレキ體内に電氣變位を起せ

ば再び此變位を元に返さんとする一種の力が又導體或はデエレキ體內に生じ此力と彼の壓力とが平衡を保ちて靜止するの觀あり。其有様恰かも彈性體に外力を加ふれば歪を生じ歪の結果として元に返さんとする彈力を生じて両者が平衡を保ちて靜止の状態に到着するに似たり。されば吾人はデエレキ變位によりて此れを元に返さんとする一種の力の誘起せらるゝものと假定し此れをデエレキ彈性(Dielectric elasticity)と稱す。デエレキ彈性は電液を一方に變位せしめんとする壓力と到る處平衡を保つものなり。又デエレキ彈性はデエレキ變位と共に増加すべく且デエレキ彈性はデエレキ變位に比例するものと假定するを至當す。

上記の説明に於てはデエレキ彈性は導體もデエレキ體も共に有する如く述べたれど實は導體内には此彈性全く存在せざるものと考ふべき事情あり。今二個の異なる金屬 A 及 B を兩端にて附着して一個の輪を作り



第百四十五圖

(第百四十五圖)其二つの接合點 J_1 及 J_2 が同一の溫度なる時は何等の電氣現象を認めずと雖ども兩接合點が溫度を異にする時は此輪に沿ふて不絶電流即ち電液

の運動を生ず此れ熱電流(Thermo-electric current) (§214參照) と稱するものにして假令小なりと雖ども一定の方向に電

液を運動せしむる力を生じて電液の運動を繼續せしむ(電液の運動所謂電流の存在は其磁氣作用によりて此れを認むるを得)而かも J_1 及 J_2 の溫度の差が不變なる間は電液の運動も亦常に同一なり。若し導體がデエレキ彈性を有し電液の運動によりて此れを元に返さんとする力を誘起するならば電液の不斷運動は到底起る能はざるべし。さればデエレキ彈性は導體内に存する能はざるものなりと結論することを得。

之れに反しデエレキ體內にては電液は變位することを得るも同方向に永續して運動を起すこと能はずさればデエレキ彈性は唯デエレキ體即ち不導體に於てのみ有する特性なり。

然らば導體内にては電氣の運動は如何に行はるゝかと云ふに、導體内に於ける電氣が壓力を受くる時は其壓力の方向に何處迄も導體内を傳はり進み終りに導體の一端に達するものなりと考ふ。略言すれば、導體内に於ける有らゆる電氣の運動は傳導(Conduction)によるものとす。

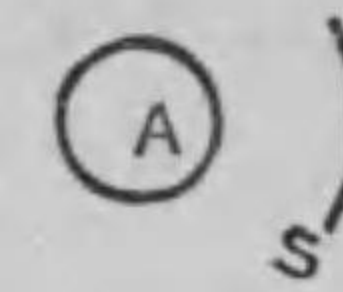
導體はデエレキ彈性を有せず電氣の運動は全く傳導によるものとすれば、前節に述べたる感應の現象の説明は次の如く修正せざるべからず。即ち導體 A に(第百四十四圖)電氣を與へ従つて周圍のデエレキ體に壓力を生じ

其壓力によりて電氣の變位を生じ其變位が他の導體 BC の A に向ふ端 B に到着せば導體の表面を通じて電氣が導體内に押し入れらる即ち B 端は陰に帯電す。而して此 B 端に押し入れられたる電氣は直ちに傳導によりて導體の他端 C に達し此所に又一種の壓力を呈するに至る其壓力によりて C 端に於ける導體の表面を通じて又電氣がデエレキ體内に壓出せらる即ち C 端は陽に帯電するなり。

次に A の帯電の消失と共に BC の帯電が消失するは此れ又デエレキ體の作用によるものなり。即ち A の帯電の消失により A と BC との間に於けるデエレキ變位が消失せば A が帯電を得たる時に右方に變位せし電氣は再び左方に變位してデエレキ體が舊狀に復すと同時に前きに BC の B 端に押し入れられたる電氣は再び表面外に引き出さる從つて通俗なる語を以てすれば B 端には電液の飲所を生ず。然るに此れと同時に BC の右方のデエレキ變位も亦消失するを以て前きに導體より C 端の右方に壓出せし電氣は C 端より再び導體内に入り導體内に入りたる此電氣は直ちに傳導によりて B 端に進み B 端に生ぜし飲所を補ひ茲に導體 BC は全く舊狀に復するなり。

§132 チエレキ變位の傳播 今導體 A に(第百四十六圖)電

液を流入し又は流出せしむれば壓力を周圍のデエレキ體に及ぼしてデエレキ變位を起す事已に述べたり。然らば A の電液が其壓力を變化するや周圍のデエレキ體の各部は瞬時且到る所同時に其變化を受け
第百四十六圖
 從つて到る所瞬時に且同時にデエレキ變位を受くるか。或はデエレキ體内の電液の壓力從つてデエレキ變位は一定の速度を以て A より四方に傳播するものなるかは媒體說に於て頗る重要な問題なりとす。媒體說の理論の開拓者たる Maxwell は理論上必然の結果として電液の壓力從つてデエレキ變位は一定の速度を以て傳播する事を證明せり。其傳播の速度は實にエーテル中に於ては光の速度 3×10^{10} 厘/秒に等し。



されば先づ導體 A の電液の壓力が變化せば其變動の極めて微少が先づデエレキ體内の任意の面 S に到着し茲に又極めて微量のデエレキ變位を生じ。續いて壓力の變動が次第に増加するに従ひて之れに相當してデエレキ變位も増加し從つてデエレキ彈性を増し。壓力が一定値に達したる時又變位も一定値に達し茲に其壓力とデエレキ彈性とが釣合ふに至りて平衡の狀態となる。

§133 チエレキ分極及電氣歪 デエレキ體にデエレキ變位が起りたる時其デエレキ體はチエレキ分極 (Dielect-

ric polarization)をなしたりと稱す。ヂエレキ變位によりてヂエレキ彈性を生ずるは恰かも彈性體が歪を得て彈力を生ずるが如し故にヂエレキ變位を受けたるヂエレキ體は又電氣歪 (Electric strain)を受けたりとも稱す。さればヂエレキ分極と云ふも電氣歪と云ふも又ヂエレキ變位と云ふも唯着眼點を異にするものにして前二者はヂエレキ體の状態の變化に與へたる各稱にて後者は其状態の變化の本性を表はす名稱なり。

電氣歪を起す力即ち電液を變位せしむる一種の壓力と此れによりて誘起するヂエレキ彈性とはヂエレキ體の各部平衡を保つこと恰かも彈性體內に歪を生じたる時各部に平衡を保つストレスの働くに類するを以てヂエレキ體内に起れる此平衡状態を又電氣ストレス (Electrical stress) と稱することあり。

§134 帶電は導體の表面にあり 導體の内部に於て任意の閉ぢたる面を想像して他の部分と區別して考ふるに此部分が傳導によりて或る電氣を得たり (導體内の電氣の運動は常に傳導による、§131 参照)とせば電氣は壓縮せられざるの性質によりて必ず失れ丈けの電氣は此部分外に傳導によりて失はる、此部分が電氣を失ひたる時亦同じ。故に此部分の電氣は常に普通の状態にあり即ち帶電の存する事なし。

導體に電氣を入るゝ時は等量の電氣は導體の表面より外部に壓出せらる之れ即ち陽帶電の現象にして、反對に電氣を導體より惹き出す時は表面を通じて之れと等量の電氣は流入す之れ即ち陰帶電なり。されば導體の帶電は其表面に限らるゝと云ふことを得べし。

§135 電場變位線及變位管 ヂエレキ變位を受けたるメヂュームの部分を電場 (Electric field) と云ふ。従つて第百四十三圖の導體 A の周圍は電場をなす。

電場内の任意の一點 P より P 點に於けるヂエレキ變位方向即ち電液の變位したる方向に無限小なる直線 PQ を引き、次に又 Q 點に於ける變位方向に無限小なる直線 QR を引き順次斯くの如くして電場内に連續線の多數を得べし。此連續線を變位線 (Lines of displacement) と稱す。變位線には通常方向を與へ電液の變位したる方向を以て其方向とし圖上矢を附して之れを示す。されば變位線は §81 に述べたる電力線に相似たり。加之後に説明する如く變位線は全く電力線と一致せしむべきものなり (§143, (d) 参照)。變位線は一般に曲線をなす只單獨なる球體より發するものは直線なすと明かなり。第百四十三圖に示せし矢の方向は唯變位方向を所々部分的に表はせるものなれど若し同圖に於て變位線を畫けば導體 A より半徑の方向に射出する直線となると明かなり。

電場内に取りたる任意の表面積の周圍の各點を過り

て變位線を引く時は管状のメヂュームの部分を得べし此れを變位管 (Tube of displacement) と稱す。上述の如く變位線が電力線と一致せしむべきものなる時は従つて變位管は又力管と一致すべし。(§143(d) 参照)

導體内の電氣の運動は傳導によるを以て導體内にはヂエレキ變位の生ずる事なし。従つて導體内には變位線及變位管の存在する事なし。換言すれば變位線及變位管は必ず其兩端を導面體上に有す。

§136 **ヂエレキ變位及帶電量の測定** **ヂエレキ變位の大小所謂ヂエレキ變位の強さ** (Intensity of dielectric displacement 又は單に dielectric displacement) は變位線に直角なる單位面積を通過してヂエレキ體の歪が零の時より現在の状態に達する迄に變位したる電氣量を以て測定するものとす。従つて今電場内の一點 P に於ける變位線に直角なる面積 S を通過して變位したる電氣量が e なる時は其點に於けるヂエレキ變位の強さ D は

$$D = e/S \dots \dots \dots (1)$$

任意の變位管に於て (第百四十七圖) S 及 S' を任意の斷面積とし面積 S を通じて變位したる電氣量を



e とせば電氣の壓縮すべからざる性質によりて面積 S' を通じて變位したる電氣量も亦

e なり。依つて S 及 S' に於けるヂエレキ變位の強さ D

及 D' は夫々

$$D = e/S; \quad D' = e/S'$$

$$\therefore D : D' = S' : S$$

即ちヂエレキ變位の強さは變位管の斷面積に逆比例す。

導體の表面より電氣の或る量が壓出せられたる時は其物體は陽帶電を有するなり (§128) されば導體の帶電量 (Electric charge) は壓出せられたる電氣量を以て測定せらるべし。陰帶電の場合も同様に導體の表面より流入したる電氣量を以てする事を得。

導體の表面より e なる電氣量が壓出したる時の陽帶電量を $+e$ を以て表はせば表面より e なる電氣量が流入したる時の陰帶電量は $-e$ を以て表はす事を得べし。

§137 **帶電の表面密度及帶電面** 帶電は導體の表面に限られ帶電量の多少は表面より壓出又は流入したる電氣量を以て測定すること前節に述べたる如し。導體の表面より壓出又は流入する電氣量は表面の諸部分の等しき面積に於ても必ずしも等量ならず。即ち表面の各部分の等しき面積上の帶電量に差異あり。帶電の状態を明かにするには導體の表面の各部分を通じて壓出又は流入したる電氣量即ち表面の各部分の帶電量を知るを要す。

導體の表面上の一點に於ける極小面積 S を通過して

電氣量 e が壓出又は流入したる時即ち面積 S 上の帶電量が e なる時 e/S を P 點に於ける表面密度 (Surface density) と稱す。即ち

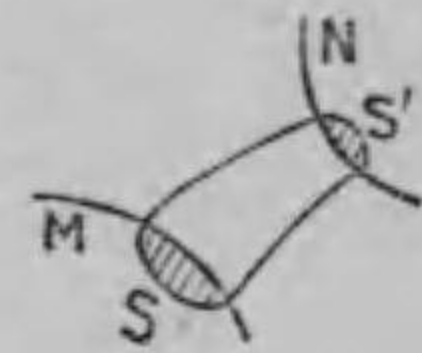
$$\sigma = e/S \dots\dots\dots(1)$$

σ は表面密度なり。表面密度は帶電が陽又は陰なるに従つて夫々正及負とす。

表面の一部分を通じて電氣の壓出又は流入大なれば電氣の壓縮されざる性質によりて通過したる電氣は表面を遠く離るべし。即ち帶電面 (§128 參照) は導體の表面を遠く離る。而して此兩面の距離は通過したる電氣量即ち帶電量に比例するや明かなり。依つて 表面密度は帶電面と導體面との間の薄層の厚さに比例す。 と述ぶるを得。

§135 に述べたる如く變位管は必ず其兩端を導體面上に有するを以て今一つの導體面 M より出

で、他の導體面 N に走る變位管を想像せよ (第百四十八圖) 此變位管の各導體面に於ける切口の面積を夫々 s 及 s' とせば面積 s



に e 丈の電氣の壓出 (即ち陽帶電 e) あれば s' には又 e 丈の電氣の流入 (即ち陰帶電 $-e$) あり。故に今 s 及 s' に於ける帶電の表面密度を夫々 σ 及 σ' とせば

$$\sigma = \frac{e}{s} \quad \sigma' = \frac{-e}{s'} \quad (\sigma' \text{ は負數なり})$$

即ち $\sigma s = e = -\sigma' s' = |\sigma'| s'$

但し $|\sigma'|$ は表面密度の絶對値を表はす。

$$\therefore \sigma : |\sigma'| = s' : s$$

即ち 二つの導體面上に於ける同一の變位管の切口なる相當對面に於ける帶電の表面密度は其相當對面の面積に逆比例す。

§138 導體の帶電の細説 帶電の現象は電液の呈する一種の壓力によりて起る電氣變位とデエレキ體のデエレキ彈性との釣合ひによりて説明せらるゝこと前記の各節に述べたるが如し。借 §128 第百四十二圖に於て導體 A を帶電せしむる爲めに導線 W を經て電液の一定量 Q を流入又は流出せしむる事を述べたり。然るに電液の運動は一種の壓力によりて起るものなるを以て導線 W より電液を導體 A に流入せしむるには W の一端を導體 A よりも更らに大なる壓力を有する或る場所所謂電源 (Electric source) に連絡するを要す。又 W より A の電液を流出せしむるとは W の一端を A より壓力小なる電源に連絡せしことを示す。導線 W の一端に連絡したる電源の壓力が導體 A の壓力より大なれば電液は W を經て傳導によりて流入し壓力が平衡に達して靜止す。此際 A に流入したる電液は直ちに傳導によりて其表面に達して周圍のデエレキ體に壓力を呈す若しデエレキ體が傳

導性を有するならば此壓力によりて更らに電液はヂエレキ體内に傳導すべきもヂエレキ體が全く傳導性を有せざれば導體 A の表面に於ける壓力とヂエレキ彈性とが釣合ひて A は帶電の状態を保つ。電源の壓力が導體 A の壓力より小なる時も亦同様なり。

茲に電源又は導體の電液の呈する壓力は後節 (§143) に説明する電位 (Electric potential) なる語を以て表はさるゝものなり。

帶電體の周圍のメヂウムが完全なる絶縁體のヂエレキ體ならば帶電體に於ける電液の壓力と周圍のヂエレキ彈性と釣合ふも若し帶電體を導線を以て他の導體又は大地に連絡せば此れ電氣の傳導路を與ふるを意味するを以て其壓力の爲めに電氣は導線を経て其一部分又は全部を失ふ。されば導線とは電氣を受け又は失ふ傳導路を意味するものなり。

導體はヂエレキ彈性を有せざれば従つて導體内の電氣の運動は傳導によりてのみ起る (§131 参照) を以て電氣が傳導路を見出す時は壓力の大なる所より小なる所に何處迄も傳導し遂に各所の壓力平均して釣合ふ。されば帶電が平衡の状態に達せる一つの導體の表面及内部の各點の壓力並びに導線を以て互に連絡せられたる二つ又は二つ以上の導體群の壓力は導體の帶電の如何に拘は

らず常に同一なり。何となれば若し壓力が導體の部分により又は導體によりて高低を有する時は電氣は運動を起すべきを以てなり。

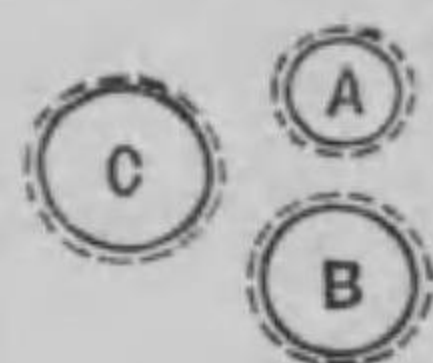
地球は甚だ大なるを以て此れに多少の電氣を導き入るゝも又導き出すも其壓力に變化なく常に壓力は零と見做し得べし故に地絡せる導體は其壓力常に零なりと述ぶるを得。

§139 電流 一般に電氣の運動を電流 (Electric current) と稱す。導線即ち電氣の傳導路を経て電氣が壓力高き所より低き所に運動するは所謂傳導電流 (Conduction current) と稱するものなり。電場内に於てヂエレキ變位が行はれつゝある間は電氣は變位線に沿ひて運動す。元より此電氣の運動は一瞬時にして且其變位は極薄の部分に限らるゝと雖も電氣の運動即ち電流に外ならず。斯くの如き電流を變位電流 (Displacement current) と稱す。

§140 帶電量及電氣量の單位 帶電量は表面を通じて壓出又は流入したる電氣量 (電液の量) を以て測定する事 §136 に述べたり。されば帶電量の單位は電氣量の單位によりて決定せらる。電氣即ち電液の本性の何たるに拘はらず帶電體相互の引力又は斥力の大小を以て電氣量を比較測定することを得べし。實驗の結果によれば帶電體の相互作用は其距離及メヂウムの性質によりて

異なる故に今帶電體 A 及 B の帶電量を比較するには任意の帶電體 C を取り。或るメヂウム内に於て A と C と

第百四十九圖



が或る距離に於て働く引力又は斥力が f 、又同一のメヂウム内にて B と C とが同一の距離に於て働く引力又は斥力が f' なる時、若し $f=f'$ ならば A 及 B の帶電量は等しく、若し $f=nf'$ ならば A は B の n 倍の帶電量を有するものと定む。換言すれば上記の如き場合には夫々 A の表面を通じて變位したる電氣量は B の表面を通じて變位したる電氣量に等しく又は n 倍なりとす (此比較法は全く §65 に述べたると同様なり)

〔帶電量の單位としては等しき帶電量を有する二物體がエーテル(眞空)中互に 1 種の距離にて其引力又は斥力が 1 ダインなる時各物體の帶電量を以てす。之れ即ち帶電量の $C.G.S.E.S.U.$ なり。従つて斯くの如き場合に各物體の表面を通じて變位したる電氣量は電氣量の $C.G.S.E.S.U.$ なり。〕

上記の單位は全く §66 に於て定めたるど同一なる事明かなり。媒體説に於ては計算并に理論を便ならしむる爲め更らに一種の新單位を用ゆることあり。新單位に就きては更らに §151 に述べべし。

§141 媒體説による帶電の諸現象の説明 既に第二編

に於て帶電の諸現象の流體説による説明を擧げたり。媒體説によるも亦此等の説明に遺憾なき事を示さん。

I. 導體の内部には帶電の存することなし (§70 と對照)

II. 帶電は導體の表面にのみ存す (§70 と對照)

此等の理由の媒體説による説明は §134 に述べたり同節を参照せよ。

III. 感應にて生ずる兩種の帶電は等量なり。 §130 第百四十四圖に於て導體 BC の B 端に電氣量 e の流入 (即ち陰帶電量-) のあれば電氣の壓縮すべからざる性質によりて導體の何れかの場所即ち C 端に於ては必ず等量の電氣が壓出せらる (即ち陽帶電量+) べし。即ち兩種の帶電量は相等し。

IV. 帶電の分布は導體の存在によりて異なる、導體の帶電は電液の壓力によりて表面を通じて壓出又は流入するものなり而して電氣即ち電液の出入は其出入に最も便利なる路を撰ぶことや明かなり即ちヂエレキ彈性が最も小なる抵抗を與ふる場所に向つて多く壓出せられ又は斯くの如き場所より多く流入すべし。此れ恰かも水を充たせる器に壓力を加へ又は器内の壓力を減じたる時器壁の薄き場所程多く膨脹又は吸入せらるゝが如し。

一樣なるメヂウム内に單獨に存する帶電球にありて

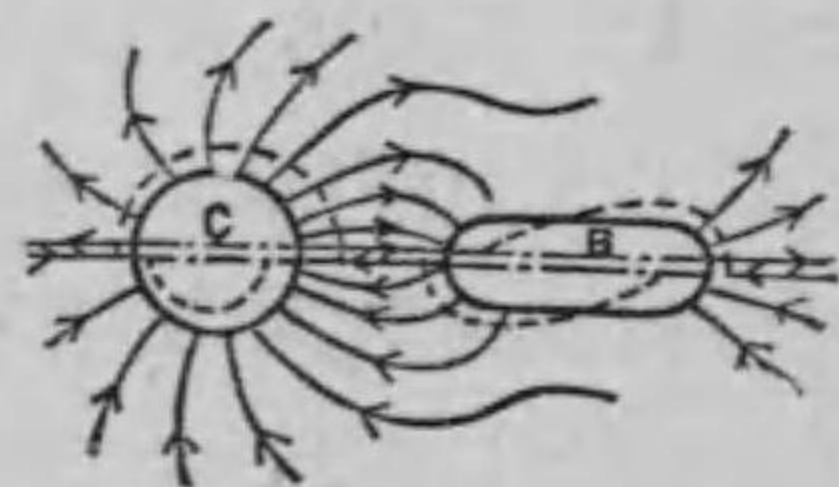
は何れの方にも總て同様の狀況なるを以て帯電の表面密度は球面の何處も同一にして變位線は球の半徑の延長線となる事第百五十圖に示すが如し。第百五十圖に於て肉太き線は導體 C の表面にして上半は C が陽帶電なる時、下半は C が陰帶電なる時の有様を示す且つ點線は帶電面、細き實線は變位線を示す。若し導體 C の一方に於てデエレキ彈性の

第百五十圖



小なる抵抗を有するデエレキ體が譬へ空間の一部なりとも存在する時は其側に於ける電氣の壓出又は流入が大なる傾向を有し従つて其側に於ける電氣の表面密度は反對の側の夫れより大となる。導體はデ

第百五十一圖



エレキ彈性全くなきを以て C の一方に於て導體の存する時は此傾向益々顯著にして其側の表面密度は愈大なり。第百五十一圖は C の右方に導體 B

の存在する時の帯電及變位線の趨勢を示す。圖に於て肉太き線は導體の表面にて且圓の上半及下半は夫々 C が陽及び陰帶電なる時の有様を示す。又點線は帶電面、實線は變位線なり。

V. 陰陽等量の帯電が同時に生ずる事 傳導其他如何なる手段によるも一物體に一定量の電氣を導けば自然他物體より等量の電氣を引き去らざるべからず。換

言すれば一物體に一定量の電氣の壓出即ち陽帶電あれば他の何れかの物體には等量の欠陥を生じ従つて等量の流入を來すべし此れ即ち陰帶電の現象に外ならず。依つて一物體が陽電氣を得る時は他に必ず等量の陰電氣を得る物體ありと結論する事を得。

摩擦による帯電も亦然り。例へば硝子棒を絹布にて摩擦する時硝子棒は陽電氣を得。硝子棒に他より電氣を附與せざる限りは此れ硝子棒が絹布より電氣を引き取りたるなり。依つて硝子の得たる電氣の過剰丈け絹布は電氣を失へり。即ち双方の帯電は等量にして互に反對ならざるべからず。

全く同種にして且全く同状態の二物體を摩擦するも帯電せず此れ其一が他より電氣を引く理由なければなり。

VI. 帯電の表面密度は其表面の曲率大なる程大なり。今第百五十二圖 A の如き楕圓形の導體を帯電せしめたりとせよ。 A より非常に大なる距離に於て A の任意の一點を中心とせる球面 S を想像せよ。球面 S が A に比し十分大なる時は A の帯電の有様の如何に拘らず S の表面に於けるデエレキ變位は總ての點に於て相等しと見做すを得べし。

A の表面に於て面積等しき二つの微部分 s_1, s_2 を取り

s_1, s_2 を切口とせる變位管 T_1, T_2 が球面 S 上に於ける切口を夫々 s'_1, s'_2 とせば

(s_1 上の帯電) = (s'_1 を通じての電氣變位)

(s_2 上の帯電) = (s'_2 を通じての電氣變位)



第百五十二圖

なり。然るに變位管は常に導體の表面に垂直なるを以て (§143 參照) 導體 A の表面の曲率大なる部分 s_2 より出ずる變位管は曲率小なる部分 s_1 より出ずるものより大なる頂角を有す。従つて $s'_2 > s'_1$ なる事明かなり。故に

(s'_2 を通じての電氣變位)

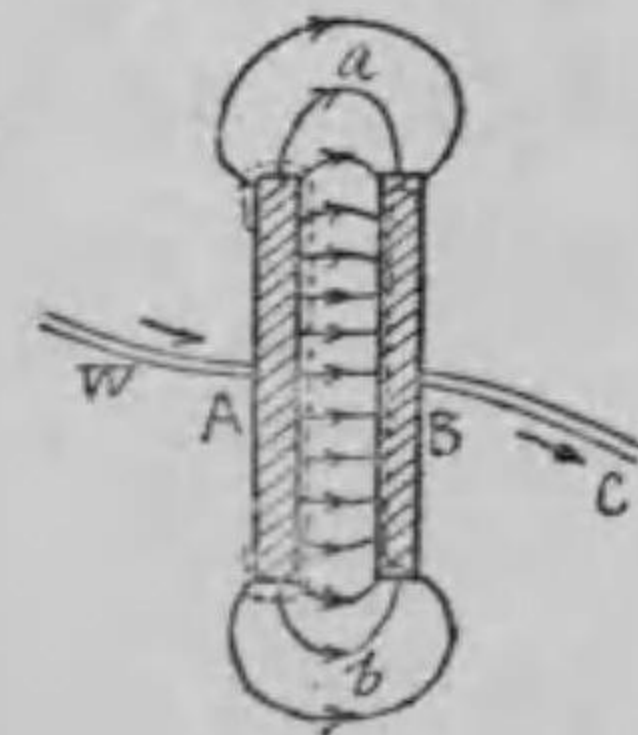
> (s'_1 を通じての電氣變位)

従つて (s_2 上の帯電) > (s_1 上の帯電)

然るに s_1 及 s_2 は假定によりて面積等しきを以て曲率大なる部分 s_2 に於ける表面密度は曲率小なる部分 s_1 に於ける表面密度より大なり。

§142 平板蓄電器の電場 諸種の事項を説明するに屢々必要なる平板蓄電器 (§111 參照) の電場を説明せん。

第百五十三圖

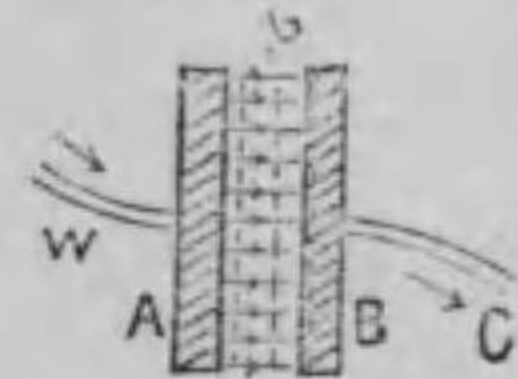


表面積等しき二枚の平行板 A 及 B を對立し (第百五十三圖) A を導線 W にて電源に連絡し且 B を導線 C にて地絡せば電源の電液の壓力の爲めに板 A の表面に電氣の壓出あり而

して其壓力は §141, IV に述べたる理由によりて大部分は板 B の對面に起る故に兩板間の變位線は第百五十三圖に示す趨勢あり管線に近き部分に於て a 及 b の如き曲線の部分を生ず。

若し兩板の距離 d が板面の廣さに對して十分小なりとせば A 板の表面に於ける電氣の壓出は益々 B 板の對面に多量にして兩板の變位線は第百五十四圖の如く兩板の總ての部分を通じて平行にして且ヂエレキ變位も一樣なりと見做し得べし。今 A の表面

第百五十四圖



を通過して板 B の側に壓出したる電氣量即ち A 板の帯電量を e とせば電氣の壓縮すべからざる性質によりて板 B の

表面に入りたる電氣量即ち板 B の帯電量並びに兩板の間に於ける任意の P 面を通過して變位したる電氣量は共に又 e なり。されば A 及 B 板の面積を S とせばヂエレキ變位が一樣なりとの假定によりて A 及 B 板の表面密度 σ 及 σ' は

$$\sigma = e/S, \sigma' = -\sigma = -e/S \dots \dots \dots (1)$$

なり。又任意の P 面の單位面積に對するヂエレキ變位即ち兩板間のヂエレキ變位の強さ D は又

$$D = e/S \dots \dots \dots (2)$$

にして σ, σ' 及 D は其大きさに於て同値なり。

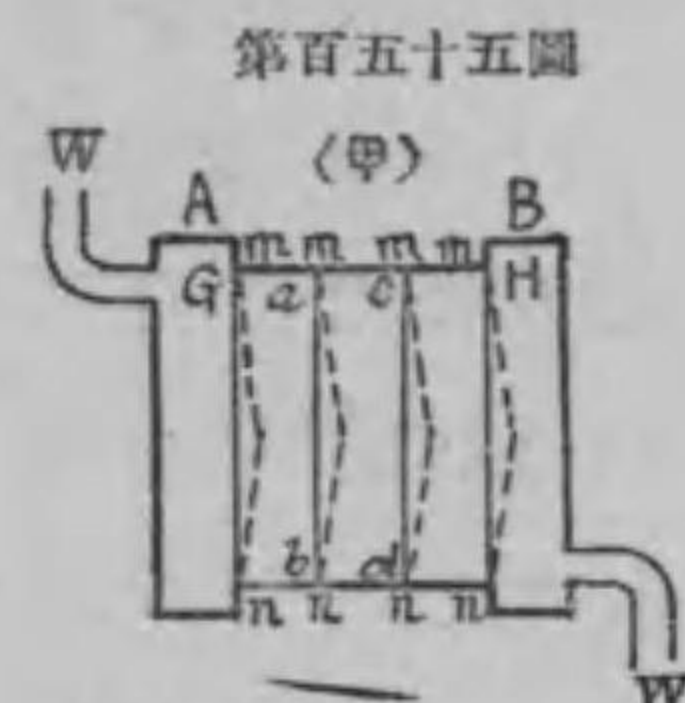
又兩板間のメヂウム内に於て電氣が變位線に沿ひて變位したる距離(元より此距離は極めて小なり)を δ とせば δ は又電氣の壓縮すべからざる性質によりて當然 A 及 B 板の帯電面の厚さに等し。任意の面 P の單位面積を通じて變位する電氣は此表面を底とし高さ δ なる壻形空間内に存するものに等しき故單位體積中に有する電液の量を N を以て表はせば

$$D = N\delta \dots\dots\dots(3)$$

とすることを得。

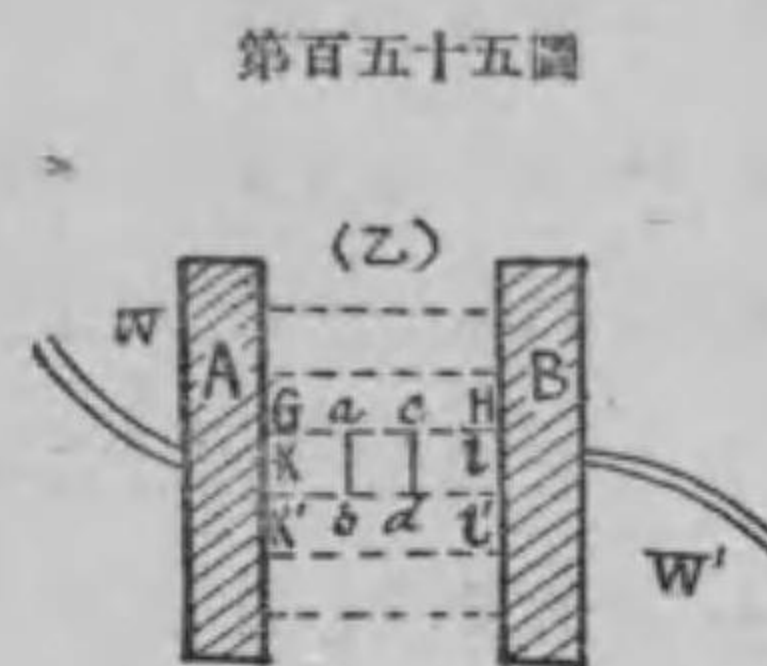
§143 媒體説による電位・電氣力及電場の強さの定義
 簡單の爲めに平板蓄電器を以て題目の諸事項を定義せん。借電氣の運動は恰かも水の運動に類する事流體説に於て示したるが如く、又媒體説に於けるヂエレキ彈性は恰かも彈性學に於ける物體の彈性に類似せる事己に屢々説明したるが如し。今題目の事項を定義するに當りて其觀念を明かならしむる爲め平板蓄電器に似たる液體の容器を想像し兩者を對照して説明せん。

- | | |
|--|---|
| <p>(1) A 及 B は二個の水の容器にして之れを太き一本の管 GH を以て連絡す。管 GH には m を以て示す如く所々ゴム膜を張り又容器 AB には夫々管 W</p> | <p>(1) A 及 B は二枚の金屬板にして其間に任意のヂエレキ體 GH 存在す。導線 W 及 W' は板 A 及 B に附したる電氣の傳導路にして電氣の流入又は流出の路をなす。</p> |
|--|---|



及 W' を附し水の容器中に入する路をなす。

- (2) 容器 A, B 及ゴム膜間の空間に水を充しゴム膜間及容器内の水の壓力が到る所均等になればゴム膜は眞直に(圖中實線の位置)に張られ何等の歪を受けず。
- (3) 管 W 又は W' を通じて容器に水が流入せば陽電氣を帯び水が流出せば陰電氣を帯ぶるものと考へん。
- (4) 今容器 A に水の或る量を流入せしむる場合を考察せん。
- (5) 容器 A に水を流入せしめんには管 W を水壓高き或る水源に連絡するを要す。



HG は従つて何等の電氣歪を受くる事なし。

- (2) 金屬板 A, B が通常の状態にある時兩板間のヂエレキ體
- (3) 導線 W 又は W' を通じて金屬板 A 又は B に電氣が流入せば板は陽電氣を帯び電氣が流出せば板は陰電氣を帯ぶる事既に屢々記述したるが如し。
- (4) 今板 A に電氣を流入せしめ(即ち陽に帯電せしめ)従つて板 B を陰に帯電せしめて此蓄電器を充電する場合を考察せん。
- (5) 板 A に電氣を流入せしむるには導線 W を電液の壓力高き或る電源に連絡するを要す。
- (6) 板 A を W を以て電液の壓力大なる電源に連絡し。板 B は W' を經て之れを地に連絡したりとせ

(6) 容器 A を W を以て水壓高き貯水池に連絡し、容器 B は W を經て水壓低き貯水池に連絡したりとせよ。

(7) 然る時は容器 A に一定量の水 e が流水し、爲めに兩容器間のゴム膜に壓力を及ぼし、ゴム膜は圓中點線の位置迄緊張せられ、管 W より容器内の水は流出すべし(水は壓縮せられざるものとせば此流出は A に流入したる量と相等しきを明かなり)即ち茲に水の壓力とゴムの弾性と平衡の状態に達す。

(8) 此際容器 A に流入し又容器 B より流出したる水量は元より管 W を連絡したる水源の壓力によるのみならず、ゴム膜の弾性の大小によりて決定さる。

(9) 斯く平衡の状態に達したる時、容器 A の水壓は高く B の水壓は低し故に其間に張られた

よ。

(7) 然る時は板 A に一定量の電氣 e が流入し。爲めに兩板間のヂエレキ體に壓力を及ぼし、ヂエレキ體のヂエレキ弾性と鈎合ふ迄ヂエレキ變位を生じ此ヂエレキ變位は板 B に到着して B 板より W を經て又 e 丈けの電氣を流出せしめ、茲に再び電液の壓力とヂエレキ弾性と平衡の状態に達す。

(8) 此時板 A に流入し又板 B より流出したる電氣量(即ち板 A 及 B の帶電量)は元より導線 W を連絡したる電源の壓力に關するのみならず兩板間のヂエレキ體のヂエレキ弾性の大小によりて決定さる。

(9) 斯く平衡の状態に達したる時、板 A に於ける電液の壓力は電源の壓力にして高く、板 B に於ける壓力は零(地絡せる故)なるを以て兩板間のヂエレキ體内に於ても

るゴム膜に及ぼす水壓は左方の膜程強く右方の膜程漸次低下す。

(10) 今任意の相隣る二膜 ab 及 cd 内に含まるゝ水の受くる力を考察せん。

(11) 膜 ab が左方の水より受くる壓力の強さを p とし、cd が其左方の水より受くる壓力を p' とし、且つ膜の面積を s とせば

$$P = ps - p's$$

$$= -(p' - p)s \dots \dots \dots (1)$$

なる力を以て兩膜間に含まるゝ水は右方に送られ、此力によりてゴム膜に歪を生じ、依つて生ずるゴムの弾力と鈎合へるなり。

(12) 今兩膜間の距離を d とし、且つ d を右方に測りたる時を正とし、反對の方向に測りたる時を負と約束し、(1)式を次ぎの形に書き直せ。

左方の壓力は高く漸次右方に進むに従ひて其壓力低下す。

(10) 今任意の變位管 KIK'V' に於て其極めて接近せる任意の二つの斷面 ab 及 cd 間に含まるゝ電液が受くる力を考察せん。

(11) 斷面 ab 及 cd に於ける電液の壓力を夫々 p 及 p' とし、且つ其斷面積を s とせば

$$P = ps - p's$$

$$= -(p' - p)s \dots \dots \dots (1)$$

なる力にて兩斷面間に含まるゝ電液は右方に送られてヂエレキ變位を生じ、ヂエレキ弾性と鈎合へるなり。

(12) 今兩斷面間の距離を d とし、且つ d は右方向に向つて測りたる時を正とし、反對の方向に測りたる時を負と約束し、(1)式を次ぎの形に書き直せ

$$P = \frac{p' - p}{d} sd \dots \dots \dots (2)$$

$$P = -\frac{p' - p}{d} d \dots\dots\dots(2)$$

(13)(2)式の $\frac{p' - p}{d}$ は兩膜間に於ける壓力變化の割合(實際水の場合に於ては兩膜間に於ける水の壓力は到る所同一にしてゴム膜を越ゆる毎に不連続的に壓力の變化を來せど電氣の場合と比較する爲め兩膜間に於ても漸次左方より右方に壓力は連続的に變化するものと假定す)

(14)又(2)式に於ける sd は兩膜間に含まるゝ水の容積なり。

依つて次ぎの結論を得。

(15)ゴム膜を有する水路の或る一點に於て水壓の差によりて水の容積をゴム膜の彈力と釣合ふ迄變位せしむるに必要な力 P は其點に於ける水壓の變化の割合と容積 v との積

$$-\frac{p' - p}{d} v \dots\dots\dots(3)$$

(13)(2)式の $\frac{p' - p}{d}$ は兩断面間に於ける電液の壓力の單位の長さに対する變化の割合にして實際に於て此壓力の變化は必ずしも d に比例するものにあらずと雖ども d が假定の如く極めて小なる時は實用上 d に比例するものと考ふる事を得べし。故に $-\frac{p' - p}{d}$ は兩断面間に於ける壓力變化の割合所謂壓力降度(Pressure gradient)を表はす。

(14)又(2)式に於ける sd は兩断面間の空間の容積即ち兩断面間に含まるゝ電液の容積を表はす。

依つて次ぎの結論を得。

(15)ヂエレキ體內の或る一點に於て電液の壓力の差によりて電液の容積をヂエレキ彈性と釣合ふ迄變化せしむるに必要な力 P は其點に於ける電液の壓力降度と容積 v との積

$$-\frac{p' - p}{d} v \dots\dots\dots(3)$$

にて與へらる。

(16)従つて水の單位容積を送るに必要な力 F は

$$F = -\frac{p' - p}{d} \dots\dots\dots(4)$$

(17)今單位容積中に含まるゝ水の質量即ち水の密度を N とせば單位質量の水を送るに必要な力 H は

$$H = \frac{F}{N} = -\frac{p' - p}{Nd}$$

$$= -\frac{p' - p}{d} \dots\dots\dots(5)$$

(18)(5)式の $\frac{p'}{N}$ 及 $\frac{p}{N}$ を夫々膜 cd 及 ab に於ける水位と稱せん。今此等を夫々 V' 及 V を以て表はせば

$$V' = \frac{p'}{N} \quad V = \frac{p}{N} \dots\dots\dots(6)$$

従つて(5)式は

$$H = -\frac{V' - V}{d} \dots\dots\dots(7)$$

となす事を得。

(19)(7)式は水壓の差或は水位の

にて與へらる。

(16)従つて電液の單位容積を送るに必要な力 F は

$$F = -\frac{p' - p}{d} \dots\dots\dots(4)$$

(17)今ヂエレキ體の單位容積中に含まるゝ電液の量即ちヂエレキ體の電液密度を N とせば單位の電氣量を變位せしむるに必要な力 H は

$$H = \frac{F}{N} = -\frac{p' - p}{Nd}$$

$$= -\frac{p' - p}{d} \dots\dots\dots(5)$$

(18)(5)式の $\frac{p'}{N}$ 及 $\frac{p}{N}$ を夫々断面 cd 及 ab に於ける電位(Electric potential)と稱す。今此等を夫々 V' 及 V を以て表はせば

$$V' = \frac{p'}{N} \quad V = \frac{p}{N} \dots\dots\dots(6)$$

従つて(5)式は

$$H = -\frac{V' - V}{d} \dots\dots\dots(7)$$

となすことを得。

差によりて單位質量の水に働く力なり。

(20).(6)式より水位と水壓との差異を考ふるに p 及 p' は水壓にして此れ等と N の比は水位を表はす。されば水壓大なれば従つて水位も高く水位は水壓に比例す。

されば吾人は水壓其物を水位と考ふるも敢て不可なきも唯水位の數値を表はすには水壓に一位の定數 $\frac{1}{N}$ を乗じたるものを以てするに外ならざるなり。

偕て液體と電氣との類似點を對照して電位の觀念を明かにし其數値を定義し併せて電氣力及電場の強きを説明せり。更らに進んで電位及電氣力に關する必要な事項を説明せん。

(a) 等電位面 電場内に於て電位の等しき諸點を含む面を等電位面(Equipotential surface)と稱す(此定義は§33の定義と同一なり)

(b) デエレキ變位即ち電氣の變位を起さしむる力た

(19).(7)式は電液の壓力の差或は電位の差即ち電位差によりて單位の電氣量に働く力なり。 H を名付けて電氣力(Electric force)と稱し。又 H を其點に於ける電場の強さ(Intensity of electric field)とす。

(20).(6)式より電液の壓力と電位との差異を考ふるに此れ水壓と水位との差異に於けるが如く便宜上電液の壓力 p に一定の定數 $\frac{1}{N}$ を乗じたるものを以て電位の數値と取るに過ぎず。故に電液の壓力其物を以て電位の觀念とすも敢て不可なし。

る(1)式及(2)式の P , 従つて(4)式の F 並びに(5)式及(7)式の H 等は何れも電位高き場所より電位低き場所に向ふ。即ち電氣變位は常に高電位の所より低電位の場所に向つて生ず。此れ二流體説を以てすれば陽電氣は高電位より低電位に陰電氣は低電位より高電位に運動すと云ふに相當す。此事實は又§33に述べたる所と一致を失はず。

(c) 等電位面に沿ふては電位降度零なるを以て全く電氣を變位せしむる事なし。故に電氣變位の方向即ち變位線の方向は常に等電位面に垂直なり。

(d) 變位線の方向とは電氣變位を起す力即ち(1)式及(2)式の P , 従つて(4)式の F 並びに(5)式及(7)式の H の方向にして而かも H の方向は電場の強さの方向即ち電力線の方向に外ならず。斯く考へ來れば吾人は變位線は全く§31に述べたる電力線(Lines of force)と全然同一のものなるを知る。唯變位線とは電氣の變位其物に着眼して附したる名稱にして電力線とは電氣の變位の原因に着眼して附したるに外ならず。従つて變位管は又力管と全然同一物なりと解釋して可なるを知る。

依つて舊來の慣用に従ひて以下變位線及變位管なる語に代ふるに夫々電力線(又は略して單に力線)及力管なる語を専ら使用することとせん。

(e) 内部の充實せる一つの導體に電氣を與へ電氣が

平衡の状態に達したる時は其導體の内部及表面の各點は總て同一の電位にあり、何となれば電位の等しからざる二點存する時は電氣は高電位の所より低電位の所に運動すべし。之れ電氣が平衡の状態にありと云ふ假定に反すればなり。

従つて此導體の表面は等電位面をなし。又導體の内部には電氣力即ち電場の存する事なし。

斯く導體の内部には電場存せざるを以て力線は唯導體の表面より外部のデエレキ體中に趨り導體の内部には力線存せず。

然るに導體の表面は等電位面をなすを以て力線は常に其表面より垂直に射出す。

(f) 唯一個の導體のみならず互に導線を以て連絡されたる數個の導體も亦其等の導體の内部及表面は到る處同一の電位にあり。而かも其等導體の表面は等電位面をなすこと明かなり。

(g) 次ぎに帯電せる中空導體に於ても其導體の表面は等電位面をなす事明かなり。導體の内部の空間は如何と云ふに之れ又到る所電位等しく従つて力線の存在する事能はず。何となれば導體の内壁の一點 a (第百五十六圖) より出ずる力線ありとせば其力線の一端は必ず又導體面に終る (§135參照) べきを以て必ずや内壁の一點 b に終る

第百五十六圖



べし。之れ a に陽帶電ありて b に陰帶電あるを表はす。之れ導體が或る一種の電氣を帯ぶるなる假定に背く。若し又導體の内部に cde の如き自ら閉づる力線ありとせば (元より力線はデエレキ體内に於て自ら閉づる事能はずと雖

どい) 力線に沿ひ電位は次第に降下しつゝ再び元の同一の電位に戻るなる不合理に到着すべければなり。

故に中空導體の内部に於ては電場の存する事なく其導體の表面の帯電の如何に拘はらず又外部より如何なる電氣作用を受くるも依然として電場なく従つて電氣力の作用を蒙る事なし。此れ既に §85 及 §86 に説明したる所なりとす。

(h) (7)式 $H = -\frac{V' - V}{d}$ を見るに $\frac{V' - V}{d}$ は距離 d の正の方向に於ける電位の變化の割合なるを以て之れを微分學の記號に従へば

$$H = -\frac{dV}{dd} \dots \dots \dots (8)$$

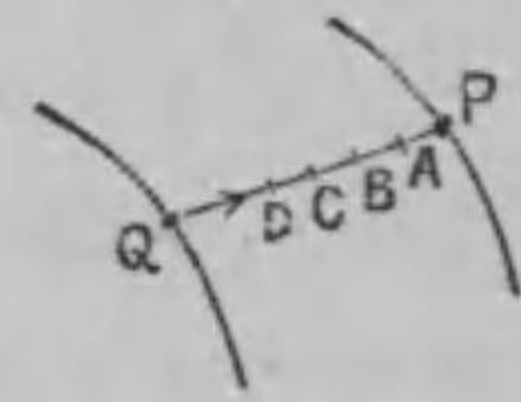
となる。(7)式及(8)式は §83 に於て出したる所にして流體說に於ける理論と一致せるを認むべし。

§144 電氣を動かすに要する仕事及電位並びに電場の強さの他の定義 電場内の一つの等電位面上の一點 P より電力線 $PAB\dots Q$ に沿ふて極小なる電氣量 e を動か

す仕事 W を計算せん。但し電氣量 e は其の存在又は運動によりて電場内の各點の電位は何等の變動を受けざる程小量なるものとす。

第百五十七圖

電氣量 e の運動の路上に A, B, C, \dots なる極めて接近せる諸點を取りて之れを多くの微小部分に分てば求むる仕事



W は P より A 迄、 A より B 迄…… D より Q 迄動かす仕事夫々 ${}_P W_A, {}_A W_B, {}_B W_C, \dots, {}_D W_Q$ の和によりて與へらる。

先づ ${}_P W_A$ を考ふるに P 點及 A 點の電位を夫々 V_P, V_A とし且つ其距離を d とせば PA 間に於ける電氣力即ち單位の電氣量に働く電氣力 H は §143 (7) 式により

$$H = \frac{V_A - V_P}{d}$$

なり。従つて電氣量 e に働く力 F は

$$F = e \frac{V_A - V_P}{d}$$

$$\therefore {}_P W_A = F \cdot d = e(V_A - V_P)$$

同様に B, C, \dots, Q 點に於ける電位を夫々 V_B, V_C, \dots, V_Q とせば

$${}_A W_B = e(V_B - V_A) \quad {}_B W_C = e(V_C - V_B)$$

$$\dots \dots \dots \quad {}_D W_Q = e(V_Q - V_D)$$

$$\therefore W = {}_P W_A + {}_A W_B + {}_B W_C + \dots + W_Q = e(V_Q - V_P) \dots \dots \dots (1)$$

即ち電場内の一點より力線に沿ひて他の一點迄或る電氣量を動かす仕事は其電氣量と二點の電位差との積によりて與へらる。此れ己に §83 に述べたる處にして全く一致せるを見るべし。

上記の仕事は唯に力線に沿ふて動かす時に限らず其路に無關係にして且 P 點及 Q 點が等電位面上の何所にあるも常に同一なる事 §25 に記したる論法を用ひて證明せらるゝこと明かなり。

(1) 式に於て $e=1$ とせば

$$W = V_Q - V_P \dots \dots \dots (2)$$

となる。此れによりて次の如く述ぶるを得。

電場内の二點 P 及 Q の電位差は其二點間を單位の電氣量を動かすに要する仕事の量に等し。

更らに (2) 式に於て $V_P=0$ なる時は

$$W = V_Q \dots \dots \dots (3)$$

となる。之れによりて更に次の如く述ぶるを得。

電場内の一點 Q 點の電位とは電位が零なる點即ち帶電體より無限に遠き一點 (帶電體より無限に遠方の一點にてはガエレキ體の電液は何等の壓を受くる事なく従つて其電位は零なり) より其點迄單位の電氣量を動かす仕事なり。

斯く論じ來れば前節に述べたる電位の定義は流體説に於て (§83) 述べたる電位と其定義の法式異なるに拘らず

全く同一の事實を表はすを認むべし。

電位のみならず電場の強さも亦然り。前節(7)式にて説明したる如く或る一點に於ける電場の強さ H とは其點に於ける單位の電氣量に働く力なり。されば電場の強さ H なる一點に電氣量 e を置けば之れに働く力 F は

$$F=eH \dots \dots \dots (4)$$

にて與へらる。此等の事實は又天々流體説に於ける §80 及 §80(1) 式と全く一致す。

§145 電力とヂエレキ變位との關係　ヂエレキ變位は電液の呈する壓力によりて起るものなる事既に論じたり。今ヂエレキ變位と壓力との關係を論究せん。ヂエレキ變位は單に電液の壓力に關係するものに非ず　勿論壓力の強き所より弱き方に向へど其變位量は壓力の變化の度合に關す（若しヂエレキ體内の電液の壓力が至る所同一ならば電氣の變位すべき理無き事恰かも水の壓力が到る所同一ならば水は全然運動を起さざると同様なり）る事 §143 に於て水の變位と對照して述べたり。

然るに電液の壓力の大小は電位の大小を意味するを以て壓力の變化の度合は電位の變化の度合即ち電氣力を意味す。故にヂエレキ變位は全く電氣力の大小に關して行はるゝものたるを理解し得べし。

偕てヂエレキ變位は電氣力の大きなる程大なるや論を

俟たずと雖ども兩者の數量的の關係を吟味せんと欲せば茲に一つの假定を設くるを要す。

Maxwell はヂエレキ變位は電氣力と同方向に起り且つ電氣力の大きさに比例するものなりと假定して種々なる理論を研究しよく實際と一致するを見たり。

此假定に従へば今電氣力が H なる時ヂエレキ變位が D なりとせば

$$D \propto H \text{ or } D = \epsilon H \dots \dots \dots (1)$$

茲に ϵ は比例常數にして $H=1$ なる時の D の値にしてヂエレキ體のヂエレキ彈性の大小に關係す。ヂエレキ彈性小なるヂエレキ體にありては同一の電氣力によりて大なる變位を受くる事明かなり。（此れ恰かも §143 の水の例に於てゴム膜の彈性小なる程ゴムの膨れ大にして従つて水の變位大なるが如し）故にヂエレキ彈性小なるヂエレキ體程 ϵ の値大なり。

斯く ϵ は全くヂエレキ體の性質に關する常數なるを知れり。然るに §67 及 §116 に述べたるヂエレキ常數 K も亦ヂエレキ體の性質を定義する定數なり。されば K と ϵ との間に一定の關係あるを想はしむ。實際 ϵ は K に比例するものにして

$$\epsilon = \frac{K}{4\pi} \dots \dots \dots (2)$$

なる關係を有す。(此關係は次節に證明す) 故に(1)式は次ぎの如く書く事を得るなり。

$$D = \frac{1}{4\pi} \cdot KH \text{ or } D \propto KH \dots\dots\dots(3)$$

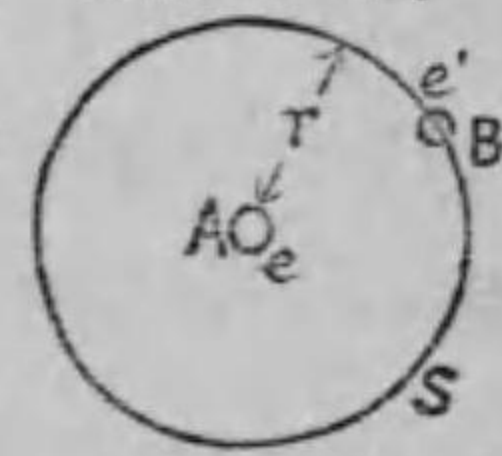
即ち前記 Maxwell の假定は又次の如く述ぶるを得。

デエレキ變位は電氣力と同方向に起り且つ電氣力の
大さ及デエレキ體のデエレキ常數に比例す。但し此場
合の比例常數は $\frac{1}{4\pi}$ なり。

デエレキ變位が電氣力と同方向なるは許數云へばデエレキ體が等方體なる場合にしてデエレキ體が結晶體なる時は一般に兩者の方向同じからず。本書に於てはデエレキ體が結晶體なる場合は論外に置くものとす。實際に於て吾人がデエレキ體即ち絶縁體として用ゆるは空氣其他の氣體又は液體狀の不導體或は硝子エポナイト硫黄等の如き無定形物質なる場合多し。

§146 Coulomb の定律及 ϵ の値 §67 に述べたる Coulomb の法則は實驗の結果に基くものなり。今之れを證明せん。

極めて小なる導體 A (第百五十八圖) が帶電 e (陽帶電と假定せん) を有す。即ち A の表面を通じて電液が e 丈け壓出せりとせば其電力線 (變位線) は A を中心とせる圓の半徑の方向なり。今 A を中心とし半徑 r が物體 A に比し十分大なる球面 S を想像せば此球面の總面積を通じて變



位したる電液の量も亦 e なり。而して其變位は球面上の各點同一にして且球面に垂直なり。依つて球面の單位面積を通過する電液の變位即ちデエレキ變位の強さ D は次の如し。

$$D = \frac{e}{4\pi r^2} \dots\dots\dots(1)$$

今球面上に於ける電氣力即ち球面上に於ける單位の電氣量に働く力を H とせば前節(1)式より

$$D = \epsilon H \dots\dots\dots(2)$$

$$\therefore \epsilon H = \frac{e}{4\pi r^2} \text{ or } H = \frac{e}{4\pi \epsilon r^2} \dots\dots\dots(3)$$

今球面上の一點に帶電 e' を有する極小なる物體 B ありとせば之れに働く力 F は

$$F = e' H = \frac{1}{4\pi \epsilon} \frac{ee'}{r^2} \dots\dots\dots(4)$$

なり。

(4)式は極小なる帶電體 A (帶電量 e) が他の極小なる帶電體 B (帶電量 e') に距離 r に於て働く力を表はすものなり。同様の理論により B が A に及ぼす力も亦(4)式によりて與へらるゝを證し得べし。即ち知る。夫々電氣量 e 及 e' を有する極小物體が或るデエレキ體內に於て r なる距離にて互に作用する力 F は

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{ee'}{r^2} \quad \text{or} \quad F \propto \frac{ee'}{r^2} \dots\dots\dots(5)$$

にて與へらる。此れ帯電體間の相互作用は電氣量の相乗に比例し距離の自乗に逆比例し。且つデエレキ體(即ちメヂウム)の性質 ϵ に關係する事を示す Coulomb の法則なり。

然るに §67 に述べたる如く電氣量 ee' を *C.G.S.E.S.U.* にて且 F 及 r も *C.G.S.U.* にて表はすならば

$$F = \frac{1}{K} \frac{ee'}{r^2} \dots\dots\dots(6)$$

なる事實験の示す結果なり。

(5)式と(6)式とを比較して e, e' 及 F, r 等を總て *C.G.S.U.* にて表はすならばデエレキ體に關する常數 ϵ は

$$4\pi\epsilon = K \quad \text{or} \quad \epsilon = \frac{K}{4\pi} \dots\dots\dots(7)$$

なる關係あるを知る。

本節に於ては唯帯電體相互の引力又は斥力に關する法則を理論的に誘導したるに過ぎず其引力又は斥力に對しデエレキ體が如何なる作用をなすか。換言すれば引力又は斥力に對するデエレキ體のなすメカニズムを更らに §148 に説明すべし。

§147 帯電體のエネルギー及電場のエネルギー 或るデエレキ體内に於て帯電 e を有し電位 V なる導體の有するエネルギー A を計算せんとせば §104 に述べたると

同一の理論により極めて小なる電氣量 $\frac{e}{n}$ (n は無限に大なり) づゝ電位零なる所より n 回此導體迄持ち來して此帯電體を構成するものと考へ毎回になす仕事の量の總和にて與へられ

$$A = \frac{1}{2}eV \dots\dots\dots(1)$$

なる公式を求むる事を得べし。

従つて半径 R なる球がデエレキ常數 K なるメヂウム内に於て電氣量 e を有する時は球の電位は $\frac{e}{KR}$ なるを以て其エネルギー A は

$$A = \frac{1}{2}eV = \frac{1}{2} \frac{e^2}{KR} \dots\dots\dots(2)$$

にて與へらる。

又平板蓄電器の收電板の電位 V_1 , 蓄電板の電位 V_2 , 電氣量 e なる時は其エネルギー A は

$$A = \frac{1}{2}e(V_1 - V_2) \dots\dots\dots(3)$$

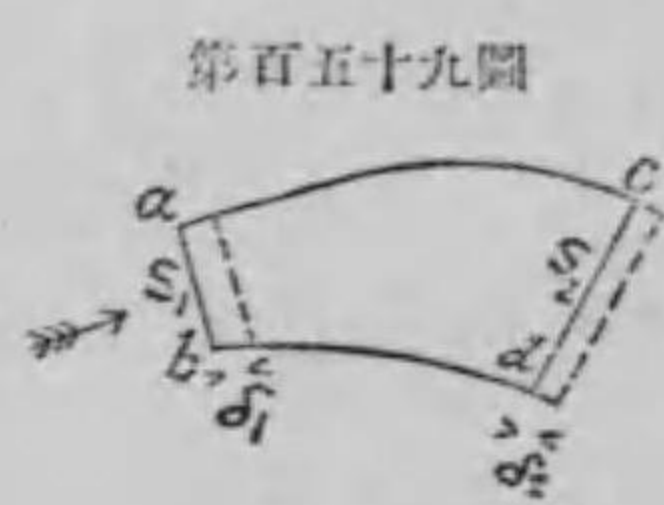
となる。

上記の議論はメヂウムの作用に無關係に唯電氣なる流體を動かす仕事を根據とし而かもエネルギーは帯電體其物が有するものとしての計算にして媒體說とは因縁なきものなり。

抑導體に帯電を與ふるとは媒體說を以てすれば其導體の周圍のメヂウムに其デエレキ彈性と釣合ふ迄電氣

變位を起さしむる事なり。ヂエレキ彈性に抗して電氣變位を起すには仕事を要し此仕事メヂウム内に電氣的位置のエネルギーとして貯へらるゝなり。されば流體説に於ける帯電體のエネルギーとは媒體説に於ては電場の各部分に貯へらるゝエネルギーを電場の總てに加へたる總和ならざるべからず。今ヂエレキ變位を受けたるメヂウムの單位容積が幾何のエネルギーを有するかを計算し。併せて電場の總てに於ける此エネルギーの總和が帯電體のエネルギー(流體説に於ける)と同値なる事を一二の例によりて證明せん。

今ヂエレキ體内に任意の力管(變位管)を考へよ。其變位管に直角にして極めて接近せる二つの断面 ab 及 cd を取り(第百五十九圖)ヂエレキ體内に於て例へば左方より電液の壓力が傳播し來りて ab に到着せり(即ち電液の壓を増す原因例へば導體の帶電等が左方にありと假定す)とせば此壓力は最初 ab に到着したる時は極めて微弱なりと雖ども次第



に其値を増し遂に一定値 p_1 に達す(§132 参照) 従つて ab を通じて變位する電氣量も亦壓力の變化に比例して増加し壓力が一定値 p_1 に達した

る時 ab を通じて變位したる電氣量も亦一定値 e に達し茲に平衡の状態となる。

今 ab を通じて電氣量 e を d_1 だけ變位せしめたりとし且つ断面 ab の面積を s_1 とせば最初壓力が到着して一定値 p_1 に達する迄の平均の壓力は $\frac{1}{2}(0+p_1) = \frac{1}{2}p_1$ と見做し得。従つて面積 s_1 を通じて電氣を d_1 だけ變位せしむる爲めの平均の力 f は

$$f = \frac{1}{2} p_1 s_1$$

故に s_1 を通じて電氣を變位せしむる爲めに力管の一部分 $abcd$ の上になされたる仕事 W_1 は

$$W_1 = f d_1 = \frac{1}{2} p_1 s_1 d_1$$

同様に断面 cd を通じて電氣を變位せしめたる距離を d_2 、断面 cd の面積を s_2 、且つ s_2 に於ける電液の壓力を p_2 とせば力管の一部分 $abcd$ より外部になしたる仕事 W_2 は

$$W_2 = \frac{1}{2} p_2 s_2 d_2$$

故に $abcd$ 部がヂエレキ變位を受くる爲めに其上になされたる仕事は $W_1 - W_2$ にして之れ $abcd$ 部がヂエレキ變位の爲めに得たる位置のエネルギーに外ならず。依つて

$$E = \frac{1}{2} (p_1 s_1 d_1 - p_2 s_2 d_2) \dots \dots \dots (4)$$

今ヂエレキ體の單位容積中に含む電氣量を N とし上式を

$$E = \frac{1}{2N} (p_1 s_1 d_1 N - p_2 s_2 d_2 N) \dots \dots \dots (5)$$

と書き直すに $s_1 d_1$ は s_1 面に於て變位を受けたる電氣の

容積なるを以て $s_1 d_1 N$ は s_1 を通じて變位したる電氣量 e なり。同様に $s_2 d_2 N$ は s_2 を通じて變位したる電氣量にして又 e に等し (力管の任意の断面を通じて變位する電氣量は常に等量なる故) 故に(5)式は

$$E = \frac{1}{2} \frac{p_1 - p_2}{N} e \dots \dots \dots (6)$$

となる。

今兩断面 s_1, s_2 の平均の距離を d , 力管の平均断面積を s とし。且つ s_1, s_2 兩面は極めて近き故其間にては一定の電場の強さ H を有すると見做し得べし。然る時は平均面積 s を通じて變位したる電氣量 e は §145(3) 式によりて

$$e = Ds = \frac{K}{4\pi} Hs$$

なり。但し D はデレキ變位の強さとす。

依て(6)式は次の如くなる。

$$E = \frac{K}{8\pi} \left(\frac{p_1}{N} - \frac{p_2}{N} \right) Hs$$

$$\text{or } E = \frac{K}{8\pi} \left(\frac{p_1 - p_2}{N} \right) \frac{Hs}{d} \dots \dots \dots (7)$$

(7) 式に於て p_1/N 及 p_2/N は s_1 及 s_2 面に於ける電位にして (§143(5)式参照) 従つて $\left(\frac{p_1}{N} - \frac{p_2}{N} \right) / d$ は s_1, s_2 兩面間の電力

(電場の強さ) H に等し (§143(7)式参照)

故に(7)式は

$$E = \frac{K}{8\pi} H^2 sd \dots \dots \dots (8)$$

となる。然るに E は力管 $abcd$ 部の有するエネルギーにして、且 sd は同部の容積を表はす。依つて單位容積に含まるゝエネルギー U は

$$U = \frac{K}{8\pi} H^2 \dots \dots \dots (9)$$

即ち、一般に電場内の單位容積毎に含まるゝエネルギーは電力の自乗と $\frac{K}{8\pi}$ との積に等し。

(9)式に §145(3) 式を参考せば又

$$U = \frac{1}{2} DH \dots \dots \dots (10)$$

$$U = \frac{2\pi}{K} D^2 \dots \dots \dots (11)$$

とする事を得。

斯く媒體説による電氣變位を基として電場の單位容積のエネルギーを計算せり。されば媒體説による理論が流體説による理論と矛盾せざるならば任意帯電體のエネルギー例へば(1)(2)及(3)式等は此等の帯電體より起る電場の各部に於けるエネルギー ((9),(10)及び(11)式) を電場の全體に取りたる總和と合致せざるべからず。今球狀の

帯電體及平板蓄電器に就きて計算を試み其よく合致するを示さん。

(i) 球狀帯電體 半徑 R なる球體に帯電 e を與へたる時半徑 r なる同心球面を通じて變位したる總電氣量は又 e なり。故に此球面上に於けるチ
エレキ變位 D は

$$D = \frac{e}{4\pi r^2}$$

従つて此球面上に於ける單位容積の有するエネルギー U は

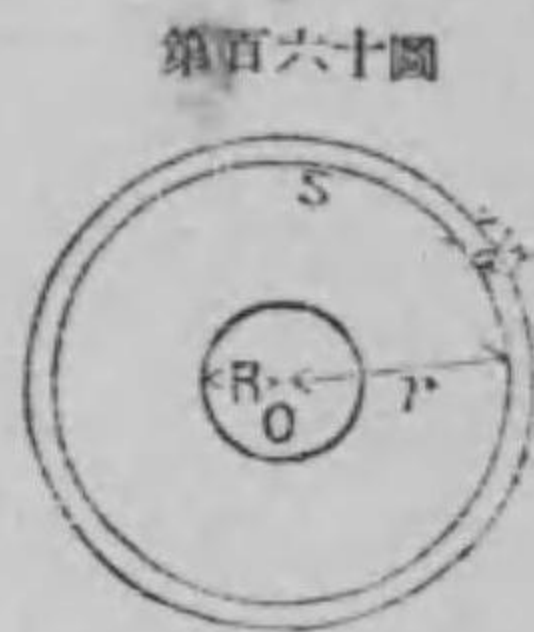
$$U = \frac{2\pi}{K} D^2 = \frac{e^2}{8\pi K r^4}$$

今半徑 r 及半徑 $r+dr$ なる二つの球面を考ふれば此兩球面間の容積は $4\pi r^2 dr$ にて與へらるゝを以つて此兩球面間に含まるゝエネルギー dA は

$$\begin{aligned} dA &= U \cdot (4\pi r^2 dr) \\ &= \frac{1}{2} \frac{e^2}{K} \frac{dr}{r^2} \end{aligned}$$

依て此球狀帯電體より起る全電場のエネルギー A は上式を $r=R$ なる所より $R=\infty$ なる場所迄加へたる總和にして

$$A = \int_R^\infty dA = \frac{1}{2} \frac{e^2}{K} \int_R^\infty \frac{dr}{r^2} \dots\dots\dots (12)$$



第百六十圖

にて與へらる(解説592参照)。(12)式の計算は積分法の問題にして積分學によれば

$$A = \frac{1}{2} \frac{e^2}{KR} \dots\dots\dots (13)$$

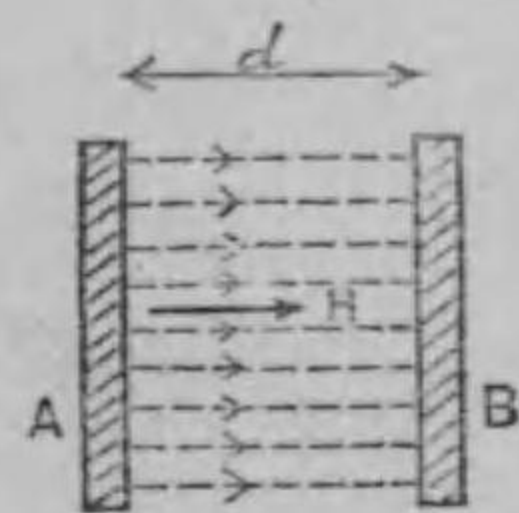
となる。

$$\therefore \left\{ A = \frac{1}{2} \frac{e^2}{K} \int_R^\infty \frac{dr}{r^2} = \frac{1}{2} \frac{e^2}{K} \left[-\frac{1}{r} \right]_R^\infty = \frac{1}{2} \frac{e^2}{KR} \right\}$$

之れ電場の有する總エネルギーにして流體説によりて求めたる(2)式と一致す。

(ii) 平板蓄電器 平板蓄電器の收電板 A を電位 V_1 に

第百六十一圖



蓄電板 B を電位 V_2 に置いて充電したりとす(第百六十一圖)兩板 A 及 B の距離十分小にして電場は兩板の間にのみ限られ且力線は兩板間に於て平行なりとす。

然る時は兩板間の電氣力 H は

$$H = \frac{V_1 - V_2}{d} \quad (d \text{ は兩板の距離})$$

$$\therefore U = \frac{K}{8\pi} H^2 = \frac{K}{8\pi} \frac{(V_1 - V_2)^2}{d^2}$$

今板 A 及 B の面積を S とせばエネルギーを含有する電場の容積は Sd なるを以つて電場内の總エネルギー A は

$$A = U \cdot Sd = \frac{K}{8\pi} \frac{(V_1 - V_2)^2}{d^2} \cdot Sd$$

$$= \frac{1}{2} \frac{K}{4\pi} \frac{V_1 - V_2}{d} S (V_1 - V_2)$$

$$= \frac{1}{2} \frac{K}{4\pi} H S (V_1 - V_2)$$

然るに $\frac{K}{4\pi} H$ は電場内のデレキ變位の強さ即ち電場の單位面積を通じて變位したる電氣量なる故 $\frac{K}{4\pi} H S$ は電場の全面積を通じて變位したる電氣量即ち蓄電器の有する電氣量 e に等し。

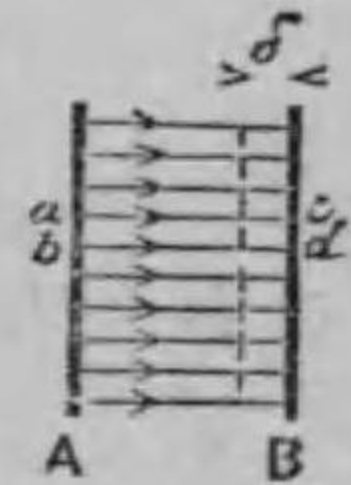
$$\therefore A = \frac{1}{2} e (V_1 - V_2)$$

となる。之れ平板蓄電器の電場の有する總エネルギーにして流體説によりて求めたる結果(3)式と一致す。

§148 力管に沿ふ張力及電氣引力又は斥力のメカニズム

△ 板の面積 S なる平板蓄電器に於て A 板を電位 V_1 に B 板を電位 V_2 に ($V_1 > V_2$) 置けば板 A は陽に板 B は陰に帯電す従つて兩板は互に力 Q を以て相牽引す。今電場は唯兩板の間にのみ存在し且電場は一様なりとし。且つ電場の單位容積の含むエネルギーを U とす。

A 板を固定し B 板が引力 Q によりて極小なる距離 δ だけ運動したりとせば引力のなしたる仕事は $Q\delta$ なり。此仕事はデレキ體のなす所なるを以てデレキ體のエネルギーは夫れだけ減少せざるべからず。デレキ體は B 板の運動によりて $S\delta$ だけ其容積を減少せしを



以てデレキ體のエネルギーの減少は $US\delta$ なり。故に

$$Q\delta = US\delta \text{ or } Q = US \dots\dots\dots(1)$$

次に B 板を固定し A 板が運動すると考ふるも同様なり。依つて兩板の相互引力 Q は(1)式にて與へらるゝを知る。

此引力 Q は兩板の帯電が互に作用するものにあらずして媒體説によれば兩板間のデレキ體がデレキ變位を受けたるが爲めに恰かも兩板間に引き張られたるゴムが其弾力によりて兩板を引くが如く作用するものなる事に注意すべし。

斯く板の引力をデレキ體の作用に歸して考ふるに兩板間の電場は一様なりとの假定によりデレキ變位は兩板間の何處も同状況にあるべく又板の表面 S の總ての點に於けるデレキ體は到る所均等に作用するを假定して差支なし。故に單位面積例へば ab と cd (第百六十二圖) とがデレキ體の作用によりて相引く力 T は

$$T = \frac{Q}{S} = U \dots\dots\dots(2)$$

なり。

板面の單位面積 ab と cd とが上式の T なる力にて相引くは此れ媒體説を以てすれば ab より cd に趨る力管に沿ふて張力の働くものと見做す事を得。従つて次の結論

を得。

デエレキ變位を受けたるデエレキ體に於ては其力管(力管)に沿ひて一種の張力が働くとして力管に直角なる電位斷面積に働く張力の強さは其點に於けるデエレキ體の單位容積の含むエネルギーと同値なり。(2)式

前節(9)(10)及(11)式を參考せば(2)式に與へらるゝ力管の單位切口に働く張力 T は又次式にて與へらる。

$$T = U = \frac{K}{8\pi} H^2 = \frac{1}{2} DH = \frac{2\pi}{K} D^2 \dots \dots \dots (3)$$

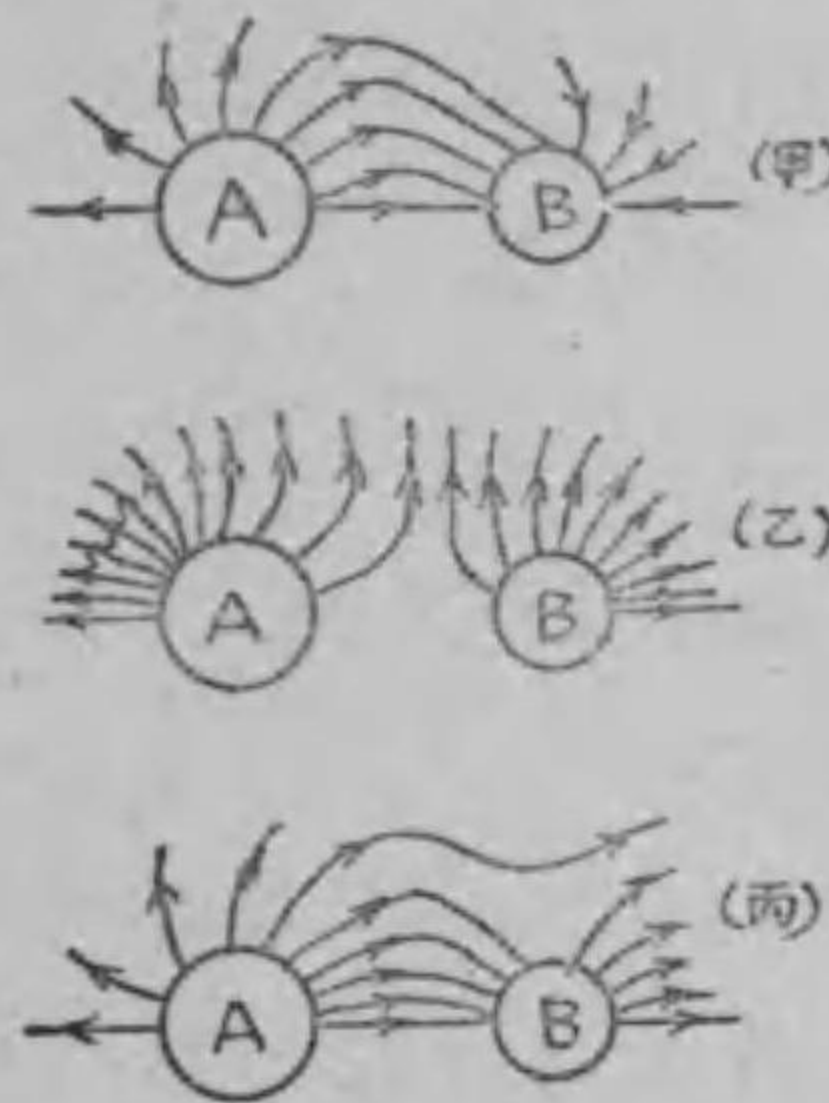
之を以て見れば張力は電場の強さ H 従つて電氣變位 D 大なれば愈大なり。

斯く力管に沿ふて張力の存する事に着眼せば帶電體の間に働く引力又は斥力に對しメヂウムが如何なる作用をなすか即ち引力又は斥力のメカニズムを明かにする事を得べし。

(i) 反對の帶電を有する二物體 A 及 B あれば其間に趨る力管は第百六十三圖(甲)の如く兩物體の間に於て電場最も強く反對の側に於て電場弱し。此等の力管は何れも張力を呈し自己の長さの方向に收縮せんとする力働けど電場の強き所即ち兩物體間に於て特に其力強く反對の側に於て弱し故に物體は互に牽引す。

(ii) 同名の帶電を有する二物體 A 及 B にありては力

第百六十三圖



管の有様は第六十三圖(乙)の如く電場は兩物體の相對する側に於て弱く反對の側に於て強し。故に反對側より出づる力線の張力大にし爲めに物體は逐斥す。

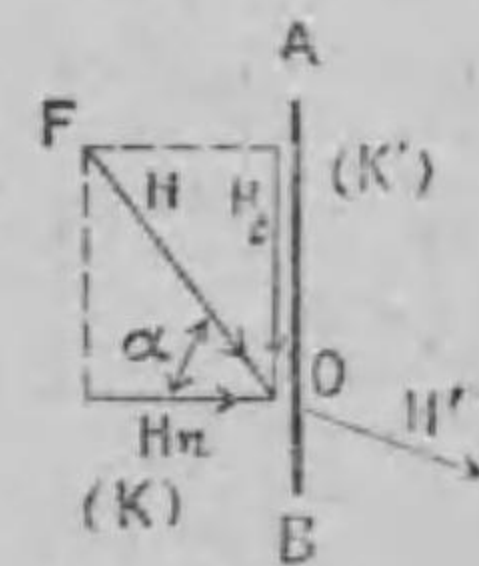
(iii) 次ぎに帶電體 A と電氣を有せざる物體 B とある時 A は B

に感應を起し従つて B は又 A に感應を起し兩體間の力線は第百六十三圖(丙)の如く兩體間に於て

電場最も強し。故に兩體は又互に牽引す。

§149 力線の屈折 力線は導體の内部に入る事なく且導體の表面に垂直なる事己に述べたり。同一のデエレキ體内にては四周の事情によりて漸次彎曲して連續的曲線をなせど若し異種のデエレキ體の境界面に達せば急に屈折す。今其屈折の有様を見ん。第百

第百六十四圖



六十四圖に於て AB を二つのデエレキ體の境界面とし。左方及右方のデエレキ常數を夫々 K 及 K' 、左方のデエレキ體内に於ける電氣力の方向及其大きさを $FO=H$ とせよ。今 H を AB に平行及垂直なる分力夫々 H_1 及 H_2 に分解して考ふるに左方のデエレキ體内に於ける AB

に平行及垂直なる方向のデレキ變位 D_t 及 D_n は夫々

$$D_t = \frac{K}{4\pi} H_t = \frac{K}{4\pi} H \sin \alpha \dots \dots \dots (1)$$

$$D_n = \frac{K}{4\pi} H_n = \frac{K}{4\pi} H \cos \alpha \dots \dots \dots (2)$$

但し α は力線 FO の投射角なり。

換言すれば左方のデレキ體にては境界面に沿ふ電氣力 $H_t (= H \sin \alpha)$ にて單位面積を通じて D_t 丈の電氣を變位せしめたり。故に境界面に沿ふ此電氣力 H_t が右方のデレキ體中に於て其方向に與ふる電氣變位即ち右方のデレキ體内のデレキ變位の AB に平行なる分變位 D_t' は

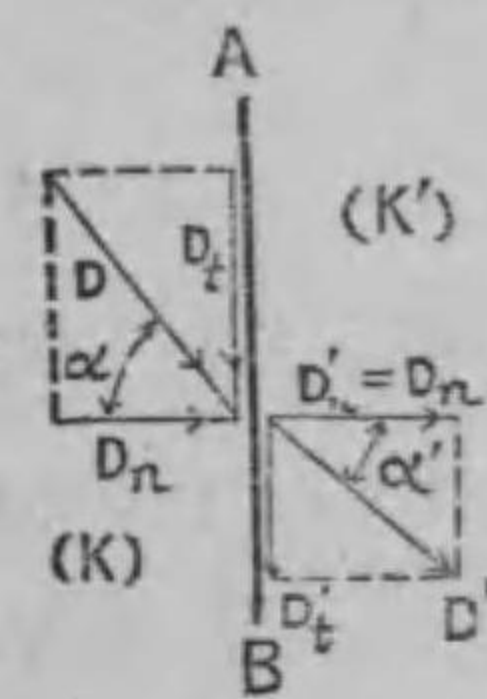
$$D_t' = \frac{K'}{4\pi} H_t = \frac{K'}{4\pi} H \sin \alpha \dots \dots \dots (3)$$

又左方のデレキ體にては AB に直角なる電氣力 $H_n (= H \cos \alpha)$ を以て AB の單位面積を通じて D_n 丈の電氣を變位せしめたり。電氣の壓縮すべからざる性質により右方のデレキ體に於ても亦 AB に直角なる方向の電氣の變位は此れと同値ならざるべからず。即ち右方のデレキ體に於けるデレキ變位の AB に直角なる分變位 D_n' は

$$D_n' = D_n = \frac{K}{4\pi} H \cos \alpha \dots \dots \dots (4)$$

なり。此等の關係を更らに圖に示せば第百六十五圖の如し。(但し圖に於て D は D_t と D_n との合成にして左方のデレキ體中のデレキ變位を表はし其方向は前圖 OF 即ち H と同方向なり。 D' は D_t' と D_n' との合成にして右方のデレキ體中のデレキ變位なり。而して L' の方向は右方のデレキ體中に於ける電氣力 H' の方向を示す。従つて α' は力線の屈折角なり) 力線の屈折角を α' とせば

第百六十五圖



第百六十五圖により

$$\tan \alpha' = \frac{D_t'}{D_n'} \dots \dots \dots (5)$$

然るに (3) 及 (4) 式より

$$\frac{D_t'}{D_n'} = \frac{K'}{K} \tan \alpha$$

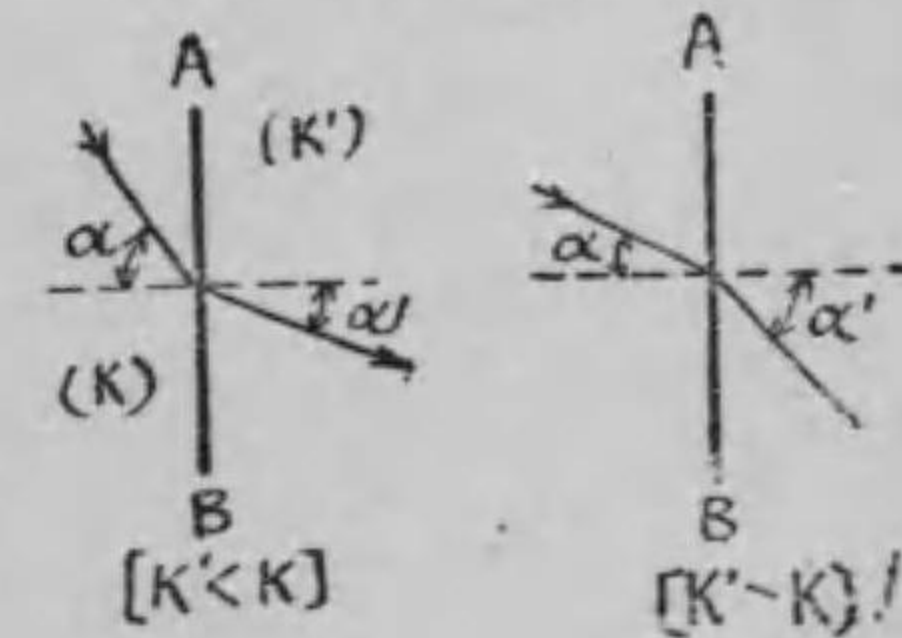
$$\therefore \tan \alpha' = \frac{K'}{K} \tan \alpha$$

$$\text{or } \frac{\tan \alpha}{\tan \alpha'} = \frac{K}{K'} \dots \dots \dots (5)$$

即ち知る。異なるデレキ體の境界に於ける力線の投射角と屈折角との正切の比は各デレキ體のデレキ常數の比に等し。

第百六十六圖

故に $K' > K$ なるに従ひて $\alpha' < \alpha$ なり (第百六十六圖参照) 若し $\alpha = 0$ なる時は $\alpha' = 0$ 即ち力線が境界面に直角に投射する



時は力線は屈折せず。

若し何れか一方が導體なる時はデエレキ常數は無
大なるを以て

$K=\infty$ ならば $a'=0$ 即ち力線は導體面より垂直に出
で

$K'=\infty$ ならば $a=0$ 即ち力線は導體面に直角に投射
す

次に各デエレキ體内に於ける電氣力 H 及 H' の比
を求めんに

$$D = \frac{K}{4\pi} H \quad D' = \frac{K'}{4\pi} H'$$

$$\therefore \frac{H}{H'} = \frac{K'}{K} \frac{D}{D'} = \frac{K'}{K} \sqrt{\frac{D_t^2 + D_n^2}{D_t'^2 + D_n'^2}}$$

となる。 D_t, D_n, D_t', D_n' に (1) 式乃至 (4) 式の値を代入せば

$$\frac{H}{H'} = \frac{K'}{K} \frac{K}{\sqrt{K'^2 \sin^2 a + K^2 \cos^2 a}}$$

$$= 1 / \sqrt{\sin^2 a + \frac{K^2}{K'^2} \cos^2 a}$$

$$= 1 / \sqrt{\sin^2 a + \left(\frac{\tan a}{\tan a'}\right)^2 \cos^2 a} \quad ((5) \text{式による})$$

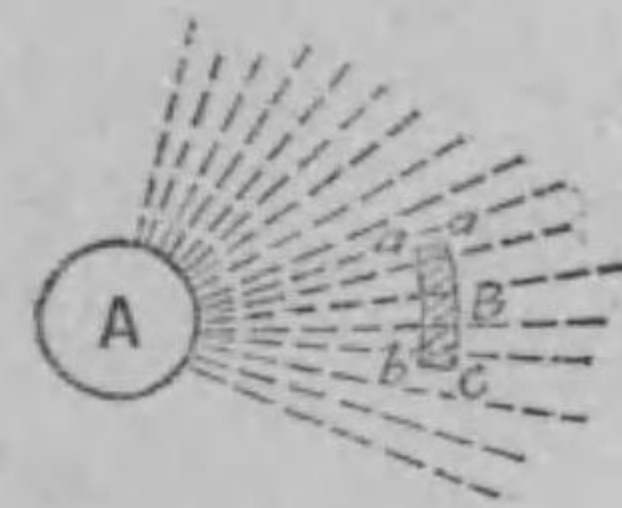
$$= 1 / \sin a \sqrt{1 + \cot^2 a'} = 1 / \sin a \cdot \operatorname{cosec} a'$$

$$\therefore \frac{H}{H'} = \frac{\sin a'}{\sin a} \dots\dots\dots(6)$$

即ち兩デエレキ體内の電氣力の比は投射角及屈折角
の正弦に逆比例す。

§150 チエレキ體内に於ける他のチエレキ體の運動

第百六十七圖



デエレキ常數 K なるメヂウム中に帯
電體 (陽帯電と假定せん) A あり。今此電
場内に A と同心なる二つの球面の一
部にて限られたる容積 V なる部分 ab
 cd に於ける平均の電氣力を H とせば

此部分の有するエネルギー A' は §147(9) 式により

$$A' = \frac{K}{8\pi} H^2 V \dots\dots\dots(1)$$

なり。若し $abcd$ 部をデエレキ常數 K' なる他のデエレキ
體 B にて置き代へたりとせば其エネルギー A'' は

$$A'' = \frac{K'}{8\pi} H'^2 V \dots\dots\dots(2)$$

但し H' は第二のデエレキ體中に於ける平均の電氣力
なりとす。然るに此場合に於て力線は B の表面に到る
所垂直なるを以て屈折する事なく、従つて B 内に於ける
平均の電氣變位 D はデエレキ體の如何に拘らず相等し。
即ち

$$\frac{K}{4\pi} H = D = \frac{K'}{4\pi} H'$$

$$\text{or } KH = KH' \text{ or } H' = \frac{K}{K'}H \dots\dots\dots(3)$$

なる關係あり。

今 *abcd* 部をデレキ常數 *K'* なるデレキ體にて置き代へたる時と然らざる時に於けるエネルギーの變化 *A' - A''* を求むるに

$$\begin{aligned} A' - A'' &= \frac{V}{8\pi} (KH^2 - K'H'^2) \\ &= \frac{V}{8\pi} \{ (KH)H - (K'H')H' \} \end{aligned}$$

となる。(3)式を参考せば上式は

$$\begin{aligned} A' - A'' &= \frac{VKH}{8\pi} \{ H - H' \} \\ &= \frac{VKH}{8\pi} \left\{ H - \frac{K}{K'}H \right\} \\ &= \frac{VKH^2}{8\pi K'} \{ K' - K \} \dots\dots\dots(4) \end{aligned}$$

となる。

A の周圍が全部同一のデレキ體なる時メデウム中に含む全エネルギー *A* は §147(13)式により

$$A = \frac{1}{2} \frac{e^2}{KR} \dots\dots\dots(5)$$

(但し *e* は *A* の帶電量, *R* は *A* の半徑にして既知數なり)

故に *abcd* 部をデレキ常數 *K'* なる他のデレキ體 *B* を以て置き代へたる時の總エネルギー *E'* は

$$\begin{aligned} E &= A - (A' - A'') = \frac{1}{2} \frac{e^2}{KR} - \frac{VKH^2}{8\pi K'} \{ K' - K \} \\ &= C - C'(K' - K)H^2 \dots\dots\dots(6) \end{aligned}$$

但し *C* 及 *C'* は夫々 *A* 及 $\frac{VK}{8\pi K'}$ にして定數なり。

一般に二つの物體系は其位置のエネルギーが小となる方向に運動しエネルギーが最小となりて平衡す。故に今 *A* を固定し *B* が自由に動き得るならば *B* は (6) 式の *E* の値の減少する方向に運動す。

(6)式に於て $K' > K$ ならば *H* 大なる程 *E* 減少し $K' < K$ ならば *H* 小なる程 *E* 減少す。依つて $K' > K$ 又は $K' < K$ なるに従ひて *B* は *A* に引かれ又は斥けらる。

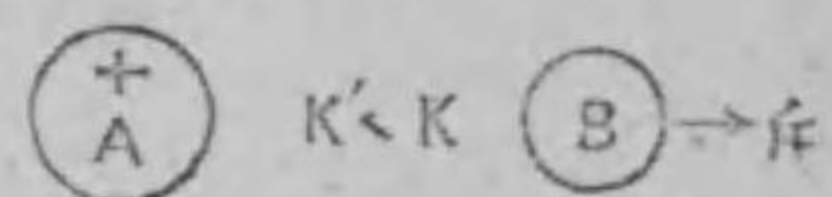
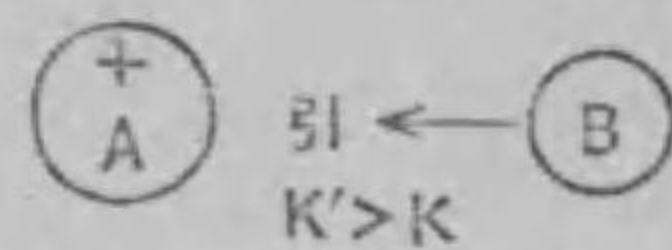
デレキ體 *B* は二つの球面にて境されたる特別なる形状なりと假定したれど *B* が任意の形状なる場合に於ても議論は大體同一なるを豫期し得べし。依つて次の結論をなすことを得。

デレキ常數 *K* なるメデウム中の電場内にデレキ常數 *K'* なる任意の形状のデレキ體 (不導體) *B* を置く時 $K' > K$ 又は $K' < K$ なるに従ひて *B* は電場の強き方又は弱き方に運動す。

第百六十八圖に於て *A* が陽帶電を有する時不導體 *B*

第百六十八圖

を其電場内に置くも元より B は不導體なる故之れに電氣の感應する事なしと雖ども $K' > K$ なる時 (K' 及 K は夫々 B 及 A の周圍のメヂウム



のデエレキ常數) A と B が相引くは恰かも感應によりて B の A に對する端に陰帯電を之れと反對の端に陽帯電を生じたるの觀あり (B は恰かも導體の如く働く) 斯くの如き帯電を見掛けの帯電 (Apparent charge) と稱す。此れに反し $K' < K$ なる時は B の A に對する端に陽反對の端に陰の見掛けの帯電を生じて互に相斥く。

§151 新らしき電氣量の單位 §145 (電力とデエレキ變位の關係) に於てデエレキ變位 D は電力 H に比例する事を假定し

$$D = \epsilon H \dots (\text{\S 145(1)式}) \dots (1)$$

と置き。且つ ϵ はデエレキ體のデエレキ彈性の大小に關する定數なる事を述べたり。抑デエレキ彈性の大小即ち ϵ の大小は唯各デエレキ體に就いて相對的に定めらるゝを以て今エーテルに對する ϵ の値を 1 と取り。エーテルの ϵ の値に對して他のデエレキ體の夫れの値を一般に ϵ と書く事とせば

$$\left. \begin{array}{l} \text{エーテル内にては} \quad D = H \\ \text{他のメヂウム内にては} \quad D = \epsilon H \end{array} \right\} \dots (2)$$

とする事を得。

今吾人は ϵ の値を己に定義したるデエレキ常數 K と無關係にデエレキ常數と定義せん。然れども K も ϵ も共にデエレキ常數と稱する時は混同の患あるを以て ϵ を假りに新デエレキ常數と名附けんか。(茲に ϵ は K とは全く無關係に定義したる事を注意せよ)

然る時は §146 Coulomb の法則に於て任意のデエレキ體中電氣量 e 及 e' が r なる距離にて作用する力 F を表はす式

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{ee'}{r^2} \dots (\text{\S 146(5)式}) \dots (5)$$

は同節に述べたる理論に何等の修正を與ふる事なく到着する事を得。

吾人は實驗の結果には無關係に (§146 に於て(5)式より ϵ の値を見出すには實驗の結果を用ひたり) 電氣量 e の單位を次の如く定義せん。

エーテル中に於て相等しき二つの電氣量が互に 1 種の距離に於て作用する力が $\frac{1}{4\pi}$ ダインなる時各の電氣量を以て電氣量の單位とし、此れを電氣量の新單位 (假りに新單位と稱せん) と名附けん。

然る時はエーテル中 (即ち $\epsilon = 1$ なる時) e 及 e' [新單位] が r 種の距離にて作用する力 F ダインは

$$F = \frac{1}{4\pi} \frac{ee'}{r^2}$$

にて與へられ。他のメヂウム中にては

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{ee'}{r^2}$$

にて與へらる。但し ϵ はエーテルの新ヂエレキ常數 1 に對する任意メヂウムの新ヂエレキ常數なり。

電氣量に新單位を採用すれば其他の理論に於ても夫々新單位より誘導したる單位を用ひざるべからず。然れども電氣量の新單位を用ゆるは要するにエーテルのヂエレキ常數 K の値を 1 と取る代りに新ヂエレキ常數 ϵ を 1 と取りたる迄の事にして而かも K と ϵ とは

$$\epsilon = K/4\pi \dots\dots\dots(4)$$

なる關係を有する事 §146 に求めたるが如し。故に電氣量の新單位及新ヂエレキ常數を以て總ての理論を論ずるは唯舊來の理論に於て K の代りに $4\pi\epsilon$ を用ゆる事によりて十分なり。

されば新單位による理論は茲に詳述せずと雖ども例へば新單位を用ゆれば

§145(3)式は同節(1)式と同一に

Coulomb の法則は

$$F = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{ee'}{r^2} \left. \begin{array}{l} D = \epsilon H \\ \end{array} \right\}$$

§147(9)式は

$$U = \frac{1}{2}\epsilon H^2$$

§147(10)式は

$$U = \frac{1}{2}DH$$

§147(11)式は

$$U = \frac{1}{2\epsilon}D^2$$

従て §148(8)式は

$$T = U = \frac{1}{2}\epsilon H^2 = \frac{1}{2}DH = \frac{1}{2\epsilon}L^2$$

}(5)

等となる。

§152 媒體說より電液の觀念の除去 §127 に述べたる

如く媒體說は電氣現象のメカニズムを説明するに便なるも電氣の本性を説明する事能はず。吾人は電氣現象の説明に如何なる手段を用ゆるも電氣は何物なるかの考を度外視する事能はざるを以て今迄は電液なる一種不明の流體を假定して諸種の現象を説明したり。斯く電液なる流體を假定したりとて強ち媒體說が其價値を損せらるゝ事なく電液の假定は唯説明の便宜上用ひたるに過ぎずして是迄の説明が明かなる電氣現象のメカニズムを吾人に示したるは到底流體說の企て及ぶ所に非ざるなり。然れども元來媒體說は電氣の本性如何に拘らず有ゆる現象の原因を電力なる一種の力に歸し且つ現象の起る徑路メカニズムを明かにするを目的とするを以て吾人は茲に全く電液の觀念を除去し媒體即ちヂエレキ體内に電力が働けば爲めにヂエレキ體内に電氣歪と稱する一種の電氣變動を生じ此變動はヂエレキ體に於てヂエレキ體の性質の必然の結果として一定

の速度を以て傳播しテエレキ彈性と釣合を保ち若しテエレキ彈性なき導體の存するあらば茲に導體に一種の現象を與ふるものなりと考ふる時は電液の觀念無くしてよく電氣現象を説明する事を得べし。

然らば諸種の電氣現象の原因たる電力の依つて起る原因は何なるかとの疑義を生ずるも之れ又既に述べたる如く (§127 參照) 電力の原因に就ては全く論究せざるなり否寧ろ媒體説の目的が現象のメカニズムを合理的に説明するにある以上電力の原因を探究するは目的以外の事なり。然らば電力によつて起る電氣歪とは如何なるものなるか之れ又其本性の何たるを探究するの必要無し唯吾人は先きに便宜上電液なる流體を假定したるを以て電氣歪の觀念を明かにする爲め電液の變位即ち電氣變位なる名稱を附したるに過ぎず。されば電液の觀念を除去したる以上變位 (變位と云へば其字義により直ちに或る何物か運動したるの感起さしむ) なる語に代ふるに歪又は變動等なる語を以てするを至當とすべきか。

§153 磁氣作用の媒體説 第一編の磁氣學に於ては磁氣現象の原因を磁極に存在する磁氣なる一種の量の性質として論ぜり。換言すれば磁氣現象も亦磁石なる物體の磁極間の直達説 (Action at a distance) (§127 參照) として論ぜり。然れども電氣の直達説が不合理なると同様に

磁氣の直達説も不合理なるべし。Faraday は磁氣作用も亦媒體即ち磁性體の性質によりて異なる事を示し且つ媒體説を以て之れを論ずるの至當なるを唱導せり。

電氣作用を論ずるに電液を假定したる如く磁氣作用も亦磁液とも稱すべきものを假定すれば同様に論ずる事を得るも媒體説に於て電液の觀念が己に無用なる以上強ち磁液を假定するに及ばず磁氣作用の原因を磁力なる一種の力に歸せしめ磁力によりて磁性體に磁氣歪 (Magnetic strain) を生じ従つて磁性體に起る一種の彈力と釣合ひて所謂磁氣ストレス (Magnetic stress) を形成して磁性體に一種の變化を來すものなりと考ふ。

斯く考ふれば磁氣學に於ける磁力、磁力線、磁力管、磁場誘磁率等は夫々電氣學に於ける電力、電力線、電力管、電場、デエレキ定數に相當し従つて磁石の有するエネルギーとは媒體説によれば其磁場内に貯へられたるエネルギーなるを知るべく且つ磁場内の單位容積中に含まるゝエネルギー U は磁場の強さを H とすれば

$$U = \frac{\mu}{8\pi} H^2 \dots\dots\dots (\S 147(9) \text{式參照}) \dots\dots\dots (1)$$

にて與へられ又磁力管に沿ふては

$$T = U \dots\dots\dots (\S 148(2) \text{式參照}) \dots\dots\dots (2)$$

なる張力の働くを證明する事を得べく、従つて磁極の引

力斥力等のメカニズムを説明する事を得る事電氣現象と同様なり。

上 卷 索 引

数字は頁数を示す、解は解説編の意、例へば32—35とあるは32頁乃至35頁を意味す。

ア の 部

新らしき電氣量の單位	327
アース・コイル	123
アース・インダクトル	123
アンペア	170

イ (イ) の 部

イオン	解60—61
位置ベクトル	解42
位相差(単弦運動の)	解50
位相のエネルギー	解24—25
位相のエネルギーと力との關係	解32—35
位相のエネルギーと仕事との關係	解31—32
一流體説	144
一時磁石	16
一様なる磁石	11
一様なる磁石板	11
一様なる磁場	20
一様なる磁場の磁力線	24—25
一様なるざる磁石	11
一様に磁化されたる磁石	11
陰電氣	134
ϵ の値	308
ϵ の値(真空, エーテルの)	326
ϵ の値(一般媒體の)	326
ϵ と K との關係	308

ウ の 部

ウィムシャースト感應起電機	158—160
ウェーベル	5
運動の三法則	解14—15
運動と廻轉との類似	解57
ベクトル量	解1
ベクトル量の圖示法	解1
ベクトル(分)	解2
ベクトル(合)	解2
ベクトルの合成	解2
ベクトルの分解	解2
ベクトルの三角形	解2
ベクトル(二つの)合成及分解の計算法	解4—5
ベクトルの差	解6
ベクトル(多くの)合成及分解法	解7—9
ベクトルの多角形	解8

エ (エ) の 部

永久磁石	16
永久運動	解27
英制單位	解13
エネルギー定義	解24
エネルギー種類	解24
エネルギー(機械的)	解24
エネルギー(位置の)	解24—25

エネルギー(運動の).....解24-25
 エネルギー不滅則.....解27
 エネルギーと力との関係.....解32-35
 エネルギーと仕事との関係.....解26-27
 エネルギーの変化と能率との関係.....解59
 エネルギーの変化と力との関係.....解32-35
 エネルギー(帯電體の).....205-207, 308
 エネルギー(帯電體が電場にて有する).....
167, 169
 エネルギー(蓄電器の).....255-260
 エネルギー(磁石の有する).....69-71
 エネルギー(磁極が磁場内にて有する).....48
 エネルギー(磁石が磁場内にて有する).....
71-74
 エネルギー(磁石板が磁場内にて有する).....
47-48
 エネルギー(帯電せる球の).....308, 314-315
 エネルギー(平板蓄電器の).....308, 315-316
 エネルギー(電場の).....310-313
 エネルギー(電場の単位容積の有する).....313
 エネルギー(磁場の).....331
 エネルギー(磁場の単位容積の).....331
 エネルギー(電場の)と帯電體のエネルギー.....
309-310
 F.P.S.系, F.P.S.單位.....解13
 F.P.S. 絶對單位.....解14
 エルグ.....解22
 鉛直分力.....30
 圓運動.....解43-44
 圓の方程式.....解33
 圓の中心の座標.....解83-84
 圓の半径.....解83-84
 圓筒蓄電器.....239-241
 圓筒蓄電器の電氣容量.....240-241

圓筒蓄電器の電氣容量(軸の一致せる二
 つの).....240-241
 圓筒蓄電器の電氣容量(軸の一致せざる
 二つの).....248-250
 圓筒蓄電器の電氣容量(三つ以上の)260-261

オ(ヲ)の部

遅れ及進み(位相の).....解50
 遅れの角.....解50

カ(ガ)の部

解題.....解60
 加速度.....解10-11
 角の單位.....解41
 角のダイメンション.....解41
 角位置.....解42
 角速さ.....解42
 角速度.....解42-43
 角加速度.....解42
 角加速度の單位.....解43
 角単弦運動.....解51
 荷電.....141
 荷電を動かす仕事.....166
 カロリー.....解27
 函數.....解63
 函數の記法.....解65
 函數の圖示法.....解95
 函數の連續.....解96
 函數の増値.....解108
 函數の極限値の定義.....解103
 函數の極限値, 獨立變數が $+\infty$ 又は $-\infty$
 の場合.....解105
 函數の極限値, 分母の値零なる時.....
解103-108
 函數の圖(三角函數の).....解97

函數の圖(逆三角函數の).....解98
 函數の圖(對數函數の).....解100
 函數の圖(指數函數の).....解100
 感應起電機.....158-160
 感應電氣.....149
 感應電氣量(二種の).....152-153
 感應電氣量(二種の)(媒體説による説明)287
 感應受電.....153
 感應線(磁氣).....81, 98
 感應線(電氣).....208
 感應線と磁力線との連續.....98
 感應線密度(磁氣).....82
 感應線密度(電氣).....208
 感應線の二様の定義の一致.....101-102
 感應管(磁氣).....83, 98
 感應管(電氣).....208
 感應束(磁氣).....82, 99
 感應束(電氣).....208
 感應の強さ(磁氣).....82, 99
 感應の強さ(電氣).....208
 感應の強さのダイメンション(磁氣)85, 113
 感應の強さと磁場の強さとの關係.....82
 感應の強さの二様の定義の一致.....101-102
 感應電位係數.....224
 感應電位係數の相等(二物體相互の)228-231
 感應電位係數の理論の應用.....231-234
 感應容量係數.....226
 感應容量係數の相等(二物體相互の)223-231
 ガウス.....20
 ガウスの位置(第一).....40-41
 ガウスの位置(第二).....41-42
 ガウスの定理(磁氣學に於ける)眞空又は
 空氣中の場合.....62-66
 ガウスの定理(磁氣學に於ける)任意媒體

中の場合.....81
 ガウスの定理(電氣學に於ける)眞空又は
 空氣中の場合.....187
 ガウスの定理(電氣學に於ける)任意媒體
 中の場合.....209
 ガウスの定理の應用.....187-191

キ(ギ)の部

幾何磁力線.....61
 基本單位.....解11
 胚米.....解22
 キロワット.....解33
 球の電位(自由に帯電せる).....174
 球の電位(小荷電の近傍に置かれたる).....232
 球狀蓄電器.....250
 極(座標の).....解92
 極座標.....解92-93, 解42
 極座標と直角座標との關係.....解93
 極限値の定義.....解102
 極限値の記法.....解103
 極限値(函數の).....解103
 極限値($\sin x/x$ の).....解107-108
 極限値(變分比の).....解94
 極大及極小(變數或は函數の).....解131-134
 極星.....解130
 曲線の方程式.....解78-80
 曲線の軌跡又は圖.....解79-80
 曲線の對稱(x軸に對する).....解86
 曲線の對稱(y軸に對する).....解85
 曲線の對稱(原點に對する).....解89
 距離作用.....25
 金箔驗電器.....138, 159
 金箔驗電器に起る感應の現象.....151-152
 金箔電氣計.....15)

行連絡(蓄電器の).....253-354
 行と列との組合せ連絡(蓄電器の)..... 255
 逆磁性體.....89
 逆函数.....解68
 逆三角函数..... 解65,解 67
 逆三角函数の圖.....解93
 逆三角函数の微分函数..... 解123-124

ウ(ウ)の部

慣性.....解14
 慣性能率(質點の).....解54
 慣性能率(剛體の)..... 解55,解56
 慣性能率の表.....解56
 慣性能率のダイメンション.....解56
 迴轉體の運動式.....解57
 迴轉體のエネルギー.....解54
 迴轉運動と線運動との類似..... 解54,解57
 迴轉に對する仕事..... 解53-54,解57
 解題に對する仕事と位置のエネルギー..... 解57-58

クーロン..... 141
 クーロンの定律..... 4-5, 12, 141
 クーロンの定律の媒體説による證明306-308
 クーロンの定理(空氣又は眞空中).....194-198
 クーロンの定理(任意媒體中)..... 209
 瓦楯.....解22
 グリーンの定理.....198-200
 環狀磁石.....95
 偶力.....解53
 偶力の能率.....解53
 偶力による剛體の振動.....解59-60

ケ(ケ)の部

傾斜率..... 解111

驗し板..... 136
 驗電器..... 138
 原點.....解75
 原函数.....解68
 Kとεとの關係.....11

コ(コ)の部

工率.....解23
 工率の單位.....解23
 永桶の實驗(Paradayの)..... 153
 鋼鐵の磁性(軟鐵との差異).....86
 拘束磁氣..... 9
 拘束電氣..... 144
 合ベクトル..... 解2
 剛體..... 解54,解55

サ(サ)の部

最大離角..... 解130
 最大及最小(極大及極小)(變數或は函数の).....解131-134
 參考圓.....解45
 三角形の法則..... 解3
 三角函数..... 解65,解67
 三角函数の圖.....解97
 三角函数の微分函数..... 解121-122
 三基本單位..... 解11,解13
 座標.....解74
 座標の軸.....解75
 座標の轉換法.....解90
 座標の轉換法(原點を移す).....解90
 座標の轉換法(軸の方向を變ずる).....解91
 座標の轉換法(直角座標を極座標に).....解93
 座標の轉換法(極座標を直角座標に).....解94
 殘留磁氣.....87, 107

シ(ジチ)の部

C. G. S. 系及單位.....解13
 C. G. S. 絕對單位.....解13
 質點..... 解54,解55
 首線..... 解41,解92
 消磁力.....92
 消磁力のダイメンション..... 113
 硝子電氣..... 134
 子午線通過..... 130
 仕事の定義.....解21
 仕事の測定法.....解21
 仕事の正負.....解21
 仕事の單位.....解22
 仕事の計算法(一般的).....解28-30
 仕事の詳算(距離の二乗に逆比例する力に對する).....解30-32
 仕事の計算(重力に對する).....解32
 仕事當量(熱の).....解27
 仕事とエネルギーとの關係..... 解26-27,解31,解32
 指數函数.....解65
 指數函数の圖..... 解100
 指數函数の展開式.....解70
 指數函数の微分函数..... 解120-121
 週期..... 解43,解97
 週期的函数.....解97
 週期的曲線.....解97
 振動の實驗.....119-120
 シグマΣの意義及用法.....解72-74
 収電板..... 220
 自然對數.....解70
 自然對數の底e..... 解70
 自然對數の微分函数..... 解119-120
 新電氣量單位..... 327

新アエレキ常數..... 327
 從屬變數.....解64
 定數(常數).....解63
 常用對數.....解70
 自由磁氣..... 9
 自由電氣..... 144
 自由に帶電せる導體..... 173
 實用單位.....解13
 充電(蓄電器の)..... 220
 循環磁化曲線.....106-107
 循環磁化曲線の性質.....108-110
 樹脂電氣..... 134
 重力單位.....解12
 重力勢位.....解32
 重力加速度.....解20
 シュール.....解22
 磁位(定義及眞空又は空氣中の).....46
 磁位(任意媒體中の).....84
 磁位のダイメンション.....85
 磁位の高低と磁極の運動.....47
 磁位の高低とエネルギー.....48
 磁位(小磁石より起る).....51-52
 磁位(磁石板より起る).....54-59
 磁位と磁力との關係.....49-51
 磁位差.....46
 磁位差の單位.....46
 磁位差のダイメンション.....85
 磁位降度.....49
 磁位降度と磁力との關係.....50
 磁氣..... 1
 磁氣作用の媒體説.....330-332
 磁氣の語源..... 1
 磁氣の種類..... 3
 磁氣の(自由)..... 9

磁氣(拘束)..... 9
 磁氣の正及負..... 3
 磁氣の表面密度..... 13
 磁氣の容積密度..... 13
 磁氣の飽和..... 88, 105
 磁氣の感應..... 16, 86
 磁氣嵐..... 30
 磁氣を帯ぶ..... 1
 磁氣感應..... 86
 磁氣感應の分子磁石説による説明..... 87
 磁氣感應の媒體説による説明..... 330-332
 磁氣感應の強さ..... 82, 99
 磁氣感應の強さのダイメンション..... 85, 115
 磁氣感應束..... 82, 99
 磁氣感應束のダイメンション..... 113
 磁氣子午線面..... 25
 磁氣子午線面決定の理論..... 123-124
 磁氣子午線面決定の方法..... 124-125
 磁氣能率..... 13
 磁氣能率のダイメンション..... 17
 磁氣能率の測定法..... 118, 120
 磁氣量の觀念..... 3
 磁氣量の比較法..... 3-4
 磁氣量の比較上の注意事項..... 16-17
 磁氣量の單位..... 5, 17
 磁氣量の單位に關する注意事項..... 16-17
 磁氣量のダイメンション..... 7
 磁極..... 2, 12, 33
 磁極の南北及正負..... 3
 磁極の作用..... 3
 磁極の強さの觀念..... 6
 磁極の強さの比較法..... 6
 磁極の強さのダイメンション..... 17
 磁極の強さの單位..... 7

磁極の單位の強さに關する注意..... 17
 磁極を動かす仕事..... 42-45
 磁極のエネルギー..... 70
 磁化..... 2
 磁化の方向..... 14
 磁化の強さ..... 14, 15
 磁化の強さのダイメンション..... 17
 磁化抵抗力..... 87, 107
 磁化率..... 94
 磁化率曲線..... 105
 磁化率のダイメンション..... 113
 磁化力..... 86, 93
 磁化力のダイメンション..... 113
 磁化曲線..... 103-104
 磁化曲線の性質..... 104, 105
 磁化曲線の方程式..... 105-106
 磁石..... 1
 磁石(理想的)..... 10-11
 磁石(一時的)..... 16
 磁石(永久)..... 16
 磁石(環狀)..... 95
 磁石(一樣なる, 一樣に磁化したる)..... 11
 磁石(一樣ならざる)..... 11
 磁石の長さ..... 2
 磁石の軸..... 2
 磁石の衰弱..... 95
 磁石の保存法..... 95-96
 磁石に働く能率(一樣なる磁場内にて)..... 32-33
 磁石のエネルギー(磁石自身の)..... 69-71
 磁石のエネルギー(磁場内にある)..... 76
 磁石板..... 11
 磁石板(一樣なる)..... 11
 磁石板の強さ..... 54
 磁石板と磁極との相互エネルギー..... 73-74

磁石板と磁場との相互エネルギー..... 71-73
 磁石板より起る磁位..... 54-59
 磁石板が一點に與ふる磁力..... 79-80
 磁石板が磁場内にて受くる力..... 75-79
 磁石板の一端面より他極面迄磁極を動かす仕事..... 59-60
 磁場..... 18
 磁場のエネルギー(媒體説による)..... 331
 磁場(一樣なる)..... 20
 磁場(一樣なる)の磁力線の有様..... 24-25
 磁場(任意媒體中の)..... 80-83
 磁場の強さ..... 19
 磁場の強さ(任意媒體中の)..... 81
 磁場の強さの單位..... 19
 磁場の強さのダイメンション..... 85
 磁場の強さの測定..... 120-121
 磁場の強さの合成及分解..... 19
 磁場の強さと力管の斷面積..... 63
 磁場の強さと感應の強さとの關係..... 82
 磁場内にて磁石の取る位..... 20-21
 磁場内にて磁極の受くる力..... 20
 磁場内にて磁石板の受くる力..... 75-79
 磁場内に於けるエネルギー(磁極の)..... 76
 磁場内に於けるエネルギー(磁石の)..... 76
 磁場内に於けるエネルギー(磁石板の)..... 71-73
 磁性(軟鐵及剛鐵の)..... 86
 磁性體..... 86
 磁性體の内部の磁力..... 90-94
 磁性體が磁場に及ぼす影響..... 101-103
 磁性體の正及逆..... 89
 磁性體の正及逆を検する實驗..... 90
 磁軸..... 2
 磁鐵鎖..... 1
 磁力(一點に於ける)..... 19

磁力(任意媒體中の)..... 81, 83
 磁力計..... 113-114
 磁力の計算(小磁石の軸上の)..... 34
 磁力の計算(小磁石の垂直二等分面上の)..... 35
 磁力の計算(小磁石より起る任意の一點の)..... 36-37
 磁力の計算(磁極に働く)..... 39-42
 磁力線..... 21
 磁力線(幾何及物理)..... 61
 磁力線の方向..... 23
 磁力線の性質..... 23
 磁力線の引き方の約束..... 23-24
 磁力線を示す實驗..... 22
 磁力線の數と力管の數との關係..... 66-67
 磁力線密度..... 24
 磁力線密度と磁力との關係..... 24
 磁力管..... 61
 磁力管の斷面と磁力..... 63
 磁力管の數と磁力線の數..... 66-67
 磁力管に沿ふての張力(媒體説による)..... 331
 磁力束..... 61
 磁力束のダイメンション..... 85

ス(ズツ)の部

水平分力..... 30
 水平分力(我國に於ける)の近似値..... 32
 水平分力の測定法..... 125-123
 水平分力の測定機..... 125-128
 進みの角..... 解50
 スカラー量..... 解1
 圖式描寫..... 解77-78
 圖示法(ベクトル量の)..... 解1
 圖示法(變數の)..... 解94
 圖示法(函數の)..... 解95

セ(ゼ)の部

静電気の一般性質.....131-136
 静電単位.....140
 静電圧.....203-205
 静電力.....134
 線速度.....解42
 線加速度.....解42
 尖端の放電作用.....156
 尖端の受電作用.....157
 尖端の作用を示す実験.....157-158
 正無限大.....解104
 正磁性體.....89
 正電氣.....134
 正負の電氣作用.....134-135
 正負の電氣量は等量なり.....192
 線状磁石.....10
 線状磁石(一樣なる).....10
 絶縁する.....137
 絶縁體.....136
 絶縁體と導體との區別(媒體説による).....275
 絶對單位.....解12
 全力束.....62, 186
 全感應束(磁氣).....82
 全感應束(電氣).....208

ソ(ゾ)の部

双曲線の定義.....解87
 双曲線の方程式.....解87-88
 双曲線の畫法.....解87
 双曲線の頂點.....解83
 双曲線の共軛軸.....解88
 双曲線・截軸.....解88
 双曲線の離心率.....解88

双曲線の焦點.....解87, 解88
 速度.....解10
 速度の單位.....解10
 速度の單位の記法.....解10
 増値(變數の).....解108
 増値(函數の).....解103
 増値の比.....解109-110
 増値の比の極限值.....解109-110

タ(ダ)の部

帯電.....131
 帯電(媒體説による)の定義.....269-270, 270
 帯電(見掛けの).....326
 帯電がケレキ體に及ぼす影響(媒體説による説明).....721-272
 帯電の分布が他の導體によりて受くる影響(媒體説による説明).....287-288
 帯電は導體の表面に限さるゝ證明(媒體説による).....283-289
 帯電の詳細なる説明(媒體説による).....283-285
 帯電する(自由に).....173
 帯電の移動の詳しき説明.....154-155
 帯電體のエネルギー.....205-207, 308
 帯電體のエネルギーと其れの電場のエネ
 ルギーとの關係.....309-310
 帯電體の同位を證明する例(帯電球の場
 合).....314-315
 帯電體の同位を證明する例(平板蓄電器
 の場合).....315-316
 帯電體の牽引作用の媒體説による説明.....318
 帯電體の逐斥作用の同上.....319
 帯電體の吸引作用の同上.....319
 帯電球のエネルギー.....308
 帯電面.....270, 282

帯電面の厚さと帯電量.....270
 帯電量の測定法(媒體説による).....231
 帯電量の單位制定法(媒體説による).....285
 帯電量の單位(媒體説による).....236
 帯電量の表面密度.....282
 帯電量の表面密度と帯電面.....282
 帯電量の表面密度(變位管の兩端に於け
 る).....283
 帯電列.....135-136
 對數函數.....解65, 解69
 對數函數の圖.....解100
 對數函數の性質.....解69-70
 對數函數の展開式.....解70
 對數函數の微分函數.....解119-120
 縱線.....解75
 縱線の正及負.....解75
 縱軸.....解75
 單位(磁氣)感應管.....83
 單位(電氣)感應管.....208
 單位(磁氣)力管.....62
 單位(電氣)力管.....186
 單獨なる球.....215
 單獨なる球の電位.....215-217, 231
 單弦運動.....解45-51
 單弦運動の例.....解45
 單弦運動の定義.....解45
 單弦運動の振幅.....解45
 單弦運動の位相.....解46
 單弦運動のエホック.....解42
 單弦運動の變位.....解42
 單弦運動の速度.....解42
 單弦運動の加速度.....解48
 單弦運動の性質の總括.....解49
 單弦運動(二種の)の比較.....解49-50

單弦運動の圖示法.....解50-51
 單弦運動の進み及遅れ.....解50
 代數函數.....解64
 代數函數(有理).....解64
 代數函數(有理整).....解64
 代數函數(無理).....解64
 ダイソ.....解19
 ダイソ櫃.....解22
 ダイメーション.....解35-37
 ダイメーション方程式.....解37
 ダイメーションの用途.....解33-41
 ダイメーション的單位の記法.....解39-40
 橢圓.....解85
 橢圓の方程式.....解85-86
 橢圓の畫法.....解85
 橢圓の長軸.....解85
 橢圓の短軸.....解86
 橢圓の頂點.....解86
 橢圓の中心.....解86
 橢圓の離心率.....解87
 橢圓の焦點.....解85, 解87

チ(チ)の部

力の單位.....解18-21
 力の C. G. S. 單位.....解19
 力の F. P. S. 單位.....解19
 力の重力單位.....解20
 力の絶對單位.....解19-20
 力の絶對單位と重力單位との關係.....解20
 力とエネルギーとの關係.....解33-35
 地絡.....172
 地絡せる導體の電位.....172
 地絡せる導體の電液の壓力.....285
 地磁氣.....25

地磁氣の三要素.....30
 地磁氣の三要素の値.....31-37
 地磁氣の三要素の測定.....121-123
 地磁氣の變化.....28-30
 地磁氣の變化(日々の).....29
 地磁氣の變化(年々の).....29
 地磁氣の變化(世紀的の).....29
 地磁氣の極.....28
 地磁氣の圖.....28
 超越函數.....解64
 直線の方程式.....解80-82, 解82-83
 直角座標と極座標との關係.....解93
 直達速作用.....265
 中和(電氣の).....144
 中和状態.....144
 中空導體の電位(其中に小荷電が置かれ
 たる時の).....232
 中空導體内の電位及電力(媒體説による
 説明).....300-301
 蓄電器.....220
 蓄電器の充電.....220
 蓄電器の電位差.....220-221
 蓄電器の有する電氣量.....220
 蓄電器の有するエネルギー.....255-260
 蓄電器の破壊.....263-264
 蓄電器の絶縁體の受くる力及壓力.....261-263
 蓄電器の連絡法.....252-255
 蓄電器の列連絡.....263
 蓄電器の行連絡.....253-254
 蓄電器の組合せ連絡.....255
 蓄電器の電氣容量.....217-221, 237-243
 蓄電器の電氣容量を大にする條件.....221-223
 蓄電器(平板).....238
 蓄電器(平板)の電場(媒體説による説明)

.....290-292
 蓄電器(平板)のエネルギー.....308, 315-316
 蓄電器(球狀).....237, 241-243
 蓄電器(レーテン線).....239
 蓄電器(圓筒).....239-241
 蓄電器(軸の一致せざる圓筒).....248-250
 蓄電器(軸の一致せる二つ以上の圓筒).....
260-261
 蓄電板.....220
 デアレキ定數.....142, 226
 デアレキ定數(新らしき).....327
 デアレキのダイメンション.....143
 デアレキ定數の二様の定義の一致.....236-237
 デアレキ定數とεとの關係.....308
 デアレキ體.....268-269
 デアレキ體中にも電液を含む.....269
 デアレキ體の運動(他のデアレキ體中に
 て).....323-326
 デアレキ變位.....271
 デアレキ變位と電力との關係.....304-306, 326
 デアレキ變位と電力及力管に沿ふ張力の
 關係.....318
 デアレキ變位と電氣分極及電氣歪は同一
 事實なり.....278
 デアレキ變位の強さ.....280
 デアレキ變位の強さの測定法.....280
 デアレキ變位の強さと變位管の斷面積.....281
 デアレキ變位の傳播.....271-277
 デアレキ變位の傳播速度.....277
 デアレキ彈性.....274
 デアレキ彈性とデアレキ變位との關係.....274
 デアレキ彈性(導體には)無し.....274-275
 デアレキ分極.....277

ツツ(ズの入に部)の部

テ(デ)の部

電位.....167
 電位の觀念(媒體説の).....284, 292-297
 電位の定義(媒體説による).....297
 電位の他の定義即ち流媒説と媒體説とに
 於ける二様の定義の一致.....303
 電位と水位との比較(媒體説による).....292-298
 電位の高低と荷電の運動.....167
 電位と荷電の位置のエネルギー.....167
 電位(電位差)の單位.....210
 電位(電位差)のダイメンション.....210
 電位(任意媒體中の).....209
 電位(導體の).....170, 171, 211, 300
 電位の標準.....171, 211
 電位の正負.....172
 電位(地絡せる導體の).....172, 211
 電位(互に連絡したる).....214-217, 300
 電位(中空導體の).....300
 電位(球の).....215-217
 電位(球より起る).....173-179
 電位(無限長直線より起る).....179-180
 電位(圓環の軸上の).....180-182
 電位(無限圓筒より起る).....192-194
 電位(無限に廣き平面より起る).....183-184
 電位(無限長平行二直線より起る).....184-186
 電位係數.....224
 電位降度.....168
 電位降度と電力との關係.....168, 301
 電位差.....167
 電位差(媒體説による定義).....297
 電位差の他の定義即ち流媒説と媒體説と
 に於ける二様の定義の一致.....303
 電位差の單位の制定法.....168

電位差の單位のC. G. S. E. S. U.....169
 電位差の位單の實用單位.....169
 電位差のダイメンション.....210
 電位差(蓄電器の).....220-221
 電液.....268
 電液の性質の假定.....268, 269
 電液の壓縮性に就きて.....271
 電液の觀念の除去(媒體説より).....329-330
 電氣.....131
 電氣(陽及陰又は正及負の).....131
 電氣(自由).....144
 電氣(拘束).....144
 電氣を動かす仕事.....166, 301-303
 電氣を帶ぶ.....131
 電氣の語源.....131
 電氣の二種類.....132
 電氣の二種を示す實驗.....132-133
 電氣の分布.....146-147
 電氣の分布を示す實驗.....148-149
 電氣の吸引作用.....153-154
 電氣の分離.....144
 電氣の傳導.....135
 電氣の本性.....143-146
 電氣の感應.....149
 電氣振子.....138
 電氣相互の作用.....131
 電氣計.....139
 電氣力.....134
 電氣益.....158
 電氣歪.....145
 電氣ストレス.....278
 電氣變位.....271
 電氣隔壁.....173, 233-235
 電氣現象.....131

電気現象の発見..... 131
 電気現象の原因(媒體説による)..... 226
 電気現象(種々なる)の媒體説による説明
 236—290
 電気現象の媒體説によるメカニズム 318—319
 電気現象の媒體説によるメカニズム(牽
 引作用)..... 318
 電気現象の媒體説によるメカニズム(逐
 斥作用)..... 319
 電気現象の媒體説によるメカニズム(吸
 引作用)..... 319
 電気感應..... 149
 電気感應の媒體説による説明.....
 272—273, 275—276
 電気感應の強さ..... 208
 電気感應線..... 508
 電気感應線密度..... 208
 電気感應線密度と電力との關係..... 208
 電気感應管..... 208
 電気感應束..... 208
 電気變位(ガエレキ變位と同じ)..... 271
 電気變位と電位との關係..... 299
 電気歪..... 266, 278
 電気ストレス..... 266, 278
 電氣量..... 135
 電氣量の觀念..... 139
 電氣量比較の約束..... 140
 電氣量のダイメンション..... 143
 電氣量の單位の制定法..... 140
 電氣量のC. G. S. E. S. U..... 141
 電氣量の實用單位..... 141
 電氣量(正負二種の)は必ず等量なる事の
 媒體説による證明..... 238—239
 電氣量の新らしき單位..... 327

電氣量の新らしき單位を用ひたる時の諸
 式の修正..... 327—329
 電氣容量の定義..... 212
 電氣容量の單位制定法..... 213
 電氣容量の單位制定法(媒體説に於ける)
 236
 電氣容量のC. G. E. S. U..... 264
 電氣容量の實用單位..... 264
 電氣容量のダイメンション..... 264
 電氣容量が他の導體によりて受くる影響
 217—219, 223—228
 電氣容量を大ならしむる條件..... 221—223
 電氣容量(球の)..... 237
 電氣容量(球狀蓄電器の)..... 237, 241—243
 電氣容量(平板蓄電器の)..... 238
 電氣容量(レーテン機の)..... 239
 電氣容量(平行に且つ互に外に置かれた
 る二つの圓筒の)..... 243—248
 電氣容量(地面と平行なる圓筒の)..... 250—252
 電氣容量(圓筒蓄電器の)..... 239—241
 電氣容量(軸の一致せざる二圓筒の)..... 248—250
 電氣容量(軸の一致せる三つ以上の圓筒
 の)..... 260—261
 電氣力(電力と同じ)..... 298
 電力(電場の強さの意味に於ける)..... 263
 電力(任意媒體中の)..... 207
 電力(媒體説による定義)..... 298
 電力(球より起る)..... 173—179, 188
 電力(無限長線より起る)..... 179—180, 189
 電力(圓環の軸上の)..... 180—182
 電力(無限に廣き平面より起る).....
 183—184, 193—191
 電力(無限長圓筒より起る)..... 192—194
 電力(導體面に極めて近き一點の)(ター

ロンの定理)..... 197—198
 電力(同上任意媒體中の場合)..... 200
 電力(導體面上或る面積に極近き一點に
 其面積の荷電のみが與ふる)..... 200—201
 電力(同上に其面積以外の荷電が與ふる)
 200—201
 電力と力管の斷面積との關係..... 187
 電力(電氣的工率の意味に於ける)..... 169—170
 電力とポルト及アンペアとの關係..... 196—197
 電力、靜電力の意味に於ける(平行平面
 板相互の)..... 201—203
 電力(媒體説の)と電位降度の關係..... 301
 電力(媒體説の)とガエレキ變位の關係.....
 304—306, 326
 電力(媒體説の)とガエレキ變位及力管に
 沿ふ張力との關係..... 318
 電力(媒體説の)(異種媒體の境界面に於
 ける)の強さの關係..... 322—323
 電力管..... 185
 電力管の斷面積と電力..... 187
 電力束..... 186
 電力束のダイメンション..... 210
 電力線..... 163
 電力線の性質..... 164
 電力線と力管との關係..... 187
 電力線密度..... 166
 電力線密度と電場の強さ..... 165—166
 電場..... 161—162
 電場の定義(媒體説による)..... 279
 電場と磁場との類似..... 162
 電場(任意媒體中の)..... 207—209
 電場の強さ..... 163
 電場の強さ(媒體説による定義)..... 298
 電場の強さのダイメンション..... 210

電場の強さの單位..... 163, 210
 電場の強さ(種々なる帶電體より起る).....
 (電力の部参照)
 電場(平板蓄電器の)(媒體説による説明)
 290—292
 電場のエネルギー..... 210—213
 電場のエネルギー(單位容積の)..... 313
 電場のエネルギーと其電場の原因たる帶
 電體のエネルギーとの關係..... 309—310
 電離..... 60
 電子..... 145
 電子説..... 145
 電磁單位及單位系..... 140
 電磁論(光の)..... 266
 電流..... 235
 電流(傳導)..... 235
 電流(變位)..... 235
 傳導電流..... 235

ト(下)の部

等方位角線..... 28
 等伏角線..... 28
 等磁力線..... 30
 等磁位面..... 48—49
 等磁位面と磁力線の方向..... 49
 等磁位面(小磁石より生ずる)..... 52—53
 等磁位面(磁石板より生ずる)..... 53—59
 等電位面..... 168, 298
 等電位面と電力線の方向..... 163
 等電位面と變位線の方向..... 239
 等電位面と導體の表面..... 170
 等電位面(無限長平行二直線より生ずる)
 181—186
 取り離されたる磁極..... 10

取り離されたる単位正極.....18
 導體.....136
 導體(地絡せる)の電液の壓力.....285
 導體(一つ又は互に連絡したる)の表面及
 内部の電液の壓力.....284—285
 導體内に於ける電氣の運動は導體のみに
 依る.....275
 導體に電氣を與ふる細説(媒體説の)269—270
 導體の内部の電力.....171
 導體の表面と//線の方向(媒體説による
 説明).....300, 332
 導體の電位.....170, 171, 211, 300
 導體の電位(互に連絡せる).....214—215, 300
 導體の電位(中空の).....300
 導體と絶縁との區別(流體説の).....144
 導體と絶縁との區別(媒體説の).....275
 動徑.....解42, 解92
 獨立變數.....解64

ナ の 部

軟鐵の磁性(鋼鐵との差異).....86
 南極(磁石の).....3
 南極(地磁氣の).....28

ニ の 部

二次方程式が直線を表はす場合.....解83
 二次方程式の表はす曲線.....解91
 二次方程式の表はす曲線の判別法.....解92
 二點間の距離(座標已知の).....解76—77
 二項式定理.....解65—66
 二項展解式.....解65
 二項展解式の計算上の應用.....解67
 二流體説.....143—144
 任意媒體中の磁場.....30—83

任意媒體中の電場.....207—209
 任意媒體中の場合の磁氣的事項の修正83—81
 任意媒體中の場合の電氣的事項の修正.....
208—209

ヌ の 部

ネ の 部

ノ の 部

熱の仕事當量.....解27
 能率(力の).....解51—53
 能率(磁氣).....14
 能率(有効率の意味の).....解62—63

ハ(ババ)の部

馬力.....解23
 媒體説(電氣現象の).....145, 265
 媒體説(磁氣現象の).....330—332
 媒體説の特兆.....266—268
 媒體説と流體説との異同及其關係.....266—268
 媒體説による電氣現象説明の數列.....286—290
 媒體説より電液の觀念の除去.....329—330
 バウンダル.....解20
 パーミアビリティ.....(誘磁率に同じ)

ヒ(ビビ)の部

臂(力の).....解51
 ヒステレシス.....108
 ヒステレシスと發熱作用.....112
 ヒステレシスの分子磁石説的説明.....110—112
 ヒステレシス曲線 } 循環磁化曲線
 ヒステレシス曲線の性質 } を見よ
 比例の表はし方.....解16—19

比例定數.....解16
 表面密度(磁氣の).....13
 表面密度(電氣の).....146
 表面密度が他の導體によりて受くる影響
 (媒體説).....287—288
 表面密度と導體面の曲率.....216—217
 表面密度と導體面の曲率(媒體説による
 説明).....289—290
 微分する.....解111
 微分函數(定義).....解110
 微分函數を作る手續.....解110
 微分函數と曲線の傾斜率.....解111
 微分函數の種々なる意義.....126—130
 微分函數(種々なる函數の).....
夫々各函數に就きて見よ

フ(フブ)の部

フラッド.....213, 214, 264
 伏角.....28
 伏角計.....121—122
 伏角の正負.....28
 複値函數.....解98
 呎バウンダル.....解22
 呎封度.....解22
 負無限大.....解104
 負電氣.....134
 不導體.....136
 不導體と導體との區別(流體説の).....144
 不導體と導體との區別(媒體説の).....275
 不良導體.....136
 フレの實驗.....119
 フレの角の測定法.....115—117
 物理量.....解1
 物理磁力線.....61

分ベクトル.....解23
 分子磁石.....3
 分子磁石説.....8
 分子磁石説の證左.....87—88
 分離(電氣の).....144
 分離狀態.....144

ヘ(ベベ)の部

平行四邊形の法則.....解2
 平板蓄電器.....220
 平板蓄電器のエネルギー.....308
 平板蓄電器の電場(媒體説による説明)
290—292
 偏角.....25
 變角.....解42, 解92
 變數.....解63
 變數(獨立).....解64
 變數(從屬).....解64
 變數の圖示法.....解94
 變數の増値.....解108
 變分比.....解109
 變分比の極限值.....解109—110
 變位線.....279
 變位線の方向.....279
 變位線は導體の内部に存せず.....280
 變位線は其兩端を導體面上に有す.....280
 變位線と等電位面とは垂直なり.....279
 變位線と電力線との一致.....290
 變位電流.....385
 變位管.....280
 變位管は導體の内部に存せず.....280
 變位管の兩端は導體面上にあり.....280
 變位管の斷面積とサエレキ變位の關係.....231
 變位管と力管との一致.....299

ホ(ボホ)の部

方位角(偏角).....25
 方位角(偏角)の正負.....25
 方位角(偏角)計.....128
 方位角(偏角)の測定機.....128, 129
 方位角(偏角)の測定法.....128—130
 方程式の意義.....解78—80
 方程式(種々なる曲線の)各曲線に就きて見よ
 北極(磁石の).....3
 北極(地磁気の).....28
 北極星.....130
 拋物線の定義.....解88
 拋物線の畫法.....解89
 拋物線の方程式.....解89
 拋物線の焦點.....解89
 拋物線の頂點.....解89
 拋物線の軸.....解89
 拋物線の準線.....解89
 ホルト.....169
 ホルトと電力との關係.....169—170

マの部

摩擦電氣.....132

ミの部

見掛けの帯電.....326
 ミタログーロン.....141
 ミヨロフアツド.....213, 214, 214

ムの部

無限小數.....解103
 無限大(正の).....解104
 無限大(負の).....解104

無理代數函數.....解64

メの部

メートル制單位.....解13
 メガウム.....268

モの部

ヤの部

ユの部

有效率.....解63
 有效面積.....222
 有限數.....解104
 有理代數函數.....解64
 有理整代數函數.....解64
 誘導單位.....解12
 誘磁率(即ちパーミアビリティ).....5, 99
 誘磁率の値の表.....80
 誘磁率の性質.....6, 7
 誘磁率曲線.....105
 誘磁率の二様の定義の一致.....101—102
 誘電率.....142
 誘電率の二様の定義の一致.....236—237
 誘電率とεとの關係.....308

ヨの部

横軸.....解75
 横線.....解75
 横線の正負.....解75
 陽電氣.....134
 容積密度(磁氣の).....13
 容積密度(電氣の).....147
 容量係數.....226
 溶液.....解60

溶液.....解60
 溶質.....解60

ラの部

ラザアン.....解41

リの部

立體角.....解70
 立角の單位.....解70
 立體位の性質.....解71—72
 理想的磁石.....10—11
 良導體.....136
 流體説(一).....144
 流體説(二).....143—144
 力管(磁力管).....60—61
 力管(電力管).....186
 力管の數と磁線力の數との關係.....66—67
 力管の數と電力線の數との關係.....187
 力管の斷面積と電力.....68, 187
 力管の兩端に於ける荷電.....191
 力管に沿ふての張力.....232—233, 316—318
 力管に沿ふての張力と電力及ゲエレキ變

位との關係.....318
 力束(小面積を通る).....61
 力束(任意表面を通る).....62
 力線の方向と導體の表面との關係... 300, 322
 力線の屈折(二種の媒體の境界面にて).....
319—322
 力線の屈折(投射角と屈折角との關係).....321
 力線の屈折(電力の強さの關係).....322—323

ルの部

レの部

零方位角線.....28
 列連結(蓄電器の).....253
 連續變數.....解94
 連續函數.....解96

ロの部

ワの部

ワット.....解23

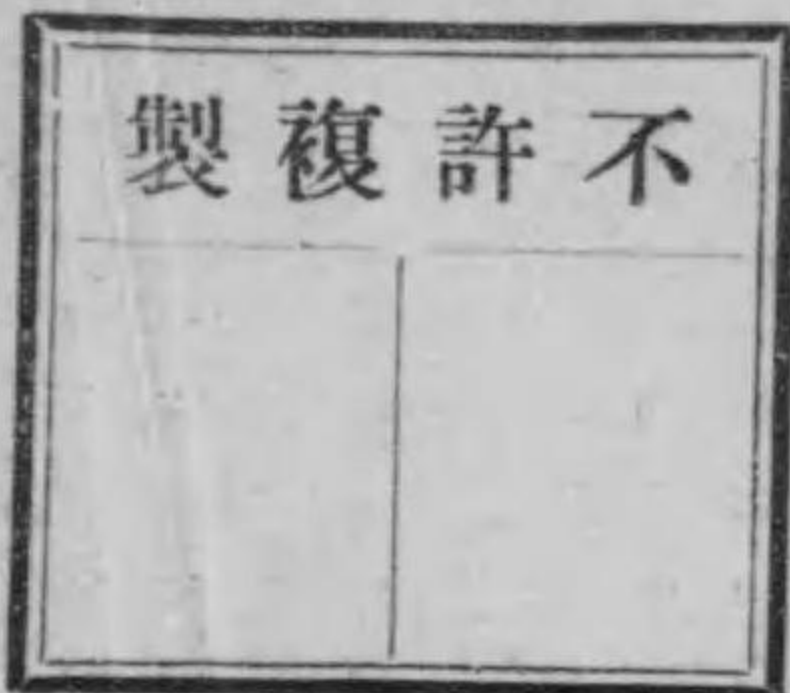
大正十年十二月二日印刷
大正十年十二月五日發行

【電磁氣精義上卷奥付】

正價金五圓

不許漢譯

不許複製



著者 桑田敬治

東京市神田區今川小路一丁目五番地

發行者 金刺源次

東京市神田區三崎町三丁目一番地

印刷者 百目木智璉

東京市神田區表神保町二番地

關東大賣捌 東京堂書店

大阪市東區南本町四丁目

關西大賣捌 三宅書店

東京市神田區三崎町三丁目一番地

印刷所 株式會社共榮舍

發行所

東京市神田區今川
小路一丁目五番地

金刺芳流堂

電話九段二二六番
振替貯金口座(東京八四二四)

427
Ku98
(1)

終