

贈閱

3
312-1

國立西北農學院

農田水利研究部

研究報告之三

粘滯流體之動力

祁開智

民國三十三年八月

M6
0357



1.

粘滯流體之動力

祁開智

目次

標 題

- I. 總論
 - 1. 邊界條件之補充
 - 2. 動力微分方程之選擇
 - 3. 微分方程之漸近解
 - 4. 漸近解之條件
 - 5. 漸近解之討論
 - II. 完全粘附與動力
 - 1. 動力之壓力式
 - 2. 動力之渦度式
 - 3. 圓球之阻力
 - III. 漸近解與動力
 - 1. 動力之混合積分式
 - 2. 粘滯流體之阻力
 - 3. 粘滯流體之舉力
 - 4. 綜論
- 附言

I. 總 論

本文係繼前文而作目的在討論一粘滯流體繞一阻體流動時在動力方面所引起之問題所謂粘滯流體係指一均質不可壓縮並無無限廣袤之實際流體所謂阻體係指一範圍



有限大小及形狀均不變之物體。阻體對於觀察者，假設係固定與流體間，假設有一相對運動，其大小方向為 \vec{U} 。流動狀態假設為安定者。由此說明，可知吾人所欲討論者，為一空間問題，亦即實際上最普通之問題。

研究此問題時，吾人將取穿過阻體沿 \vec{U} 之直線為笛卡坐標之 x 軸（圖 1）同時亦以之為圓球坐標之極軸，或圓柱坐標之旋轉軸。坐標中其他各軸，可依右手制選擇之。流區之內界，自為阻體之表面 σ ；至其外界，當先以阻體中任意一點為原點，作一半徑為 a 之球面 Σ ，稱為控制球面。此控制面為流體之暫時外界，最後令 $a \rightarrow \infty$ ，則球面變為流體之實際外界。

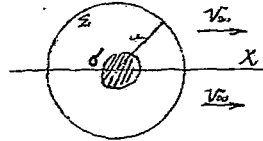


圖 1

吾人在此文中所取觀點，與前文仍保持一貫，即以渦度為最主要之量，認其在流區內，係作連續分佈。又在 σ 上，完全粘附之特性，在 Σ 上，漸趨於 \vec{U} 之特性，亦均仍舊。惟動力學與運動學性質不同，討論方法自各異，即以邊界條件而言，前文中所述者，因限於當時需要，用於此文時，亦欠完備，故粘滯流體之動力學，仍須從頭討論之。

1. 邊界條件之補充

根據完全粘附條件，前文中曾推得渦度之切綫分量有 $\vec{n} \times \vec{q} + \vec{n} \cdot \nabla \vec{U} = 0$ 一關係，並曾利用之以求流速之解。至渦度之法綫分量則謂未加限制，非真無限制也，蓋當時尚不需不需此類限制也。至在動力學中，此限制不僅需要，實亦為一

* "粘滯流體之運動學" 本報研究報告第一號

最重要之特性令 $\vec{n} \cdot \vec{q}$ 代表此分量。因

$$\vec{n} \cdot \vec{q} = \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{v} = \vec{n} \cdot \nabla v \times \vec{c} + v \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{c}$$

故在阻體表面上 $\vec{n} \cdot \vec{q} = \vec{c} \times \vec{n} \cdot \nabla v$

但 $\nabla v = \vec{n}' \frac{\partial v}{\partial n'}$

n' 為與等快面 ($v = \text{常數}$ 之面) 垂直之單位法綫。根據 $v = 0$ 一條件, 吾人知阻體之表面, 亦為一等快面。故 n' 在阻體上, 係與其表面垂直, 即係與 n 取同一方向。由此特性得

$$\vec{n}' \cdot \vec{c} \times \vec{n} = 0$$

故 $\vec{c} \times \vec{n} \cdot \nabla v = \vec{c} \times \vec{n} \cdot \vec{n}' \frac{\partial v}{\partial n'} = 0$

即在阻體表面上 $\vec{n} \cdot \vec{q} = 0$ (1.1)

因之吾人得下列之重要定理:

“粘滯流體中之渦綫不能在阻體表面上開始或終了。”

(定理 1)

此實為初料所未及者, 因通常以阻體表面為一不連續面, 渦綫可在其上開始或終了也。

將此結果與 $n \times q = \vec{n} \cdot \nabla \vec{v}$ 一結果相併, 得

$$\vec{q} = \vec{n} \vec{n} \cdot \vec{q} - \vec{n} \times \vec{n} \times \vec{q} = \vec{n} \times \vec{n} \cdot \nabla \vec{v} = \vec{n} \times \vec{c} \vec{n} \cdot \nabla v$$

因 \vec{n} 與 \vec{c} 互相垂直, $\vec{n} \times \vec{c}$ 亦為單位向量, 故

$$|q| = \left| \frac{\partial v}{\partial n} \right| \quad \text{或} \quad q^2 = \left(\frac{\partial v}{\partial n} \right)^2 \quad (1.2)$$

關於外界上之條件, 前文中所言者至為寬疏, 只須流速趨於一極限足矣。在動力學中, 除承認此條件外, 尚需對流速趨近極限之快慢加以限制, 方可解決吾人之問題。

C.W. Ossen* 在研究各種旋轉體之阻力時, 曾假設在粘滯

* Ossen: Neue Methoden und Ergebnisse in der Hydrodynamik. Leipzig, 1927.

4.

流動中，離阻體較遠處之流速，與在無窮遠處之流速 v_∞ ，無甚區別，意即流速趨近於極限，甚為迅速。此假設之實驗根據，雖不甚完備，但其在數學方面，所生化繁為簡之效至大且鉅，所推得之結果，亦無甚疵瑕，實一極方便之假設也。現吾人對於流體之外界法計採用 Osseen 之假設，即當粘滯流體統一阻體流動時，在離阻體較遠處，可令 $\vec{v} = \vec{v}_\infty$ ，因 \vec{v}_∞ 為一不變流速，此假設自亦可釋為在遠處 \vec{v} 之導數甚小，可視為一初級之微量，(Small quantity of first order) 其高次方可以不計也。

2. 動力微分方程之選擇

粘滯流體動力學中之基本方程式，自為 Navier—Stokes 方程式，此方程式在安定狀態下，通常寫為

$$\rho \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \vec{v}$$

式中 ρ 代表流體之密度， μ 代表其粘滯係數。依此寫法所用之從變數，當認為流速 \vec{v} 及壓力 p ，以此二者為變數，直接求運動方程式之漸近解，並用以討論粘滯流體之動力者。

Osseen 以後，頗不乏人。惟在最普通情形下，運算繁複，諸多不便，今決捨之不用，另作選擇。選擇時，吾人應注意粘滯流動與理想流動之主要區別，為旋渦之存在與否。此區別以運動學而言，為在粘滯流動中，渦度 $\vec{\zeta}$ 不為零，以動力學而言，為在粘滯流動中，Bernoulli 原理不復適用，即總能量 $p + \rho v^2/2$ 隨地而變。吾人可逆料粘滯流動之特徵，將視此二者之特性而定。依此指示，吾人另得二從變數，其一為渦度 $\vec{\zeta}$ ，其二為總能量在某一點與在無窮遠之差 β ，即

$$\beta \equiv (p + \rho v^2/2) - (p_\infty + \rho v_\infty^2/2) \quad (1.3)$$

為方便起見， β 可稱為能差函數。

以此二者為從變數則 Navier-Stokes 方程式變為

$$\zeta \vec{v} \times \vec{q} = \nabla \beta + \mu \nabla \times \vec{q} \quad (1.0)$$

式中 \vec{v} 可視作微分方程之係數，即取此觀點用此方程式作計算仍不方便，因其中同時含有兩從變數也。變通之法係將此式化為兩個二次偏微分方程。吾人現須自求者，僅為 β 之微分方程，取 (1.0) 之散量，因 $\nabla \cdot \vec{v} = 0$ ，先得

$$\nabla^2 \beta = \zeta \nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q}$$

將同式用 \vec{v} 造無向積，並將 $\nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q}$ 展開為 $q^2 - \nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q}$ ，得能量方程式

$$\vec{v} \cdot \nabla \beta = \mu \nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q} - \mu q^2 \quad (1.4)$$

由二式消去 $\nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q}$ ，得 β 之微分方程為

$$\nabla^2 \beta - \frac{\zeta}{\mu} \vec{v} \cdot \nabla \beta = \zeta q^2 \quad (1.5)$$

至 \vec{q} 之微分方程，可由 (1.0) 式之轉量求得之。其結果為

$$\nabla^2 \vec{q} - \frac{\zeta}{\mu} \vec{v} \cdot \nabla \vec{q} = -\frac{\zeta}{\mu} \vec{q} \cdot \nabla \vec{v} \quad (1.6)$$

多數書中，已有此式，惟未見充分利用耳。

(1.0)(1.5)(1.6) 三式為以後討論之基礎，今總稱之為動力方程式，其形式雖仍不簡單，但為吾人目的計，已足用矣。

在阻體表面上，因 $\vec{v} = 0$ ，總能量與壓力實際上無區別，各式化為

$$\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0 \quad (1.7)$$

$$\nabla^2 p = 0 \quad (1.8)$$

$$\nabla^2 \vec{q} + \frac{\zeta}{\mu} \vec{q} \cdot \nabla \vec{v} = 0 \quad (1.9)$$

式 (1.8) 係將 $\nabla^2 \frac{p}{\zeta}$ 展開為 $v \nabla^2 v + (\nabla v)^2$ 後應用

$q^2 = (\nabla v)^2$ 一關係而得。

在離阻體較遠處 $\vec{v} \rightarrow \vec{v}_\infty$ ， $\beta \rightarrow \beta_\infty$ ，及三者之各級導數均為初級之微量，其各種相乘之積，自為高級之微量，將式中各項之數量，先決定之，次將同級之項歸併，吾人得以初級微

6.

量為限，各微分方程之形式為

$$\oint \vec{v}_\infty \times \vec{q} = \nabla \beta + \mu \nabla \times \vec{q} \quad (1.10)$$

$$\nabla^2 \beta - \frac{\rho}{\sigma} \vec{v}_\infty \cdot \nabla \beta = 0 \quad (1.11)$$

$$\nabla^2 \vec{q} - \frac{\rho}{\sigma} \vec{v}_\infty \cdot \nabla \vec{q} = 0 \quad (1.12)$$

最後之二式均係線微分方程，且每式只含有一從數變不難用通常方法解之，化為二次微分方程之方便處，由此亦可見一斑矣。

3. 微分方程之漸近解

吾人於一問題為解 (1.11) (1.12) 兩微分方程式，如同笛卡坐標，令 $\beta = \beta_0 l^{\frac{\sqrt{V_\infty}}{2\mu}}$ ， $\vec{q} = \vec{q}_0 l^{\frac{\sqrt{V_\infty}}{2\mu}}$ ，則兩式可化為所謂標準形式，依法微分，並消去共同因子，得 β_0 及 \vec{q}_0 之微分方程為

$$\nabla^2 \beta_0 - k^2 \beta_0 = 0 \quad (k = \frac{\sqrt{V_\infty}}{2\mu}) \quad (1.13)$$

$$\nabla^2 \vec{q}_0 - k^2 \vec{q}_0 = 0 \quad (1.14)$$

二式之通用仍只限於離阻體較遠之區域，吾人所欲求之解，其精確程度，自亦只限於此，故稱之謂漸近解，今試先解

$$\nabla^2 \beta_0 - k^2 \beta_0 = 0$$

以阻內任意一點為原點，用圓球坐標 r, θ, φ ，則原微分方程變為

$$\frac{1}{r^2} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} r^2 \frac{\partial \beta_0}{\partial r} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial \beta_0}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \beta_0}{\partial \varphi^2} \right\} - k^2 \beta_0 = 0$$

(1.13a)

其解之正常形式 (Normal form) 為

$$\beta_0 = \sum_{n,m} Y_n^m Z$$

Y_n^m 代表 n 級 m 次之球面函數，即

$$Y_n^m = P_n^m(\cos \theta)(a_n^m \cos m\phi + b_n^m \sin m\phi)$$

如令 $R = \rho/a$, Z 之微分方程則為

$$\frac{d^2 Z}{dR^2} + \frac{Z}{R} \frac{dZ}{dR} - \left(1 + \frac{n(n+1)}{R^2}\right) Z = 0 \quad (1.13b)$$

此微分方程可有若干解，惟在無窮遠處 ($\rho = R = \infty$) β_0 必須為零，故吾人所應取之解，只能為 $Z_n = \sqrt{\frac{\pi}{R}} K_{n+\frac{1}{2}}$, $K_{n+\frac{1}{2}}$ 即所謂“第二種貝色變函數” (Modified Bessel's Function of the second kind)*, 其級數展開式為

$$K_{n+\frac{1}{2}} = \sqrt{\frac{\pi}{2R}} e^{-R} \left\{ 1 + \sum_{i=1}^{\infty} \frac{n(n+1)(n(n+1)-2) \cdots [n(n+1)-i(i-1)]}{i! 2^i R^i} \right\}$$

因吾人所需者僅為漸近解，不必將每項算入，故今將 $K_{n+\frac{1}{2}}$ 寫為

$$K_{n+\frac{1}{2}} = \sqrt{\frac{\pi}{2R}} e^{-R} \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\}$$

得 $Z_n = \frac{e^{-R}}{R} \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\}$

$$\beta_0 = \frac{e^{-R}}{R} \sum Y_n^m \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\}$$

因 $x = \rho \cos \theta$ 最後得

$$\begin{aligned} \beta &= \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\} \sum Y_n^m \\ &= \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\} \sum \sum P_n^m(a_n^m \cos m\phi + b_n^m \sin m\phi) \end{aligned} \quad (1.15)$$

欲解 $\nabla^2 \vec{q} - \frac{\sigma}{c} \nabla \cdot \vec{q} = 0$ 一式，最簡單之法，自係將 \vec{q} 化為笛卡分量，每一分量所滿足之微分方程與 β 所滿足者相同，其解可由 β 之解立即推得之。此法簡則簡矣，但為吾人目

* 可參考 Whittaker and Watson:

Modern Analysis pp 373-374

的討並不適宜，蓋吾人不能以獲得一解為止，尚須因之以作進一步之討論。若用此法，共將得六組之係數，其間有若干種關係存在，欲其可資應用，勢必將此種種關係一一決定其繁難程度，有不可想像者。作者最後發現如不將 \vec{q} 化為笛卡分量而化為圓柱分量，則一切均較簡單，因此法甚為特別，茲從詳述之。

$$\text{令 } \vec{q} = i q_x + \vec{s}_1 q_s + \vec{\phi}_1 q_\phi$$

\vec{s}_1 係沿 \vec{r}_0 其方向不變， \vec{s}_1, ϕ 為在與此方向垂直平面內之極坐標， $\vec{s}_1, \vec{\phi}_1$ 為其單位向量。因

$$\vec{s}_1 = \vec{j} \cos \phi + \vec{k} \sin \phi, \quad \vec{\phi}_1 = -\vec{j} \sin \phi + \vec{k} \cos \phi$$

得此二向量之導數中不等於零者，為

$$\frac{\partial \vec{s}_1}{\partial \phi} = \vec{\phi}_1, \quad \frac{\partial \vec{\phi}_1}{\partial \phi} = -\vec{s}_1$$

以圓球坐標 r, θ, ϕ 為變數，將 $\nabla^2 i q_x, \nabla^2 \vec{s}_1 q_s$ 及 $\nabla^2 \vec{\phi}_1 q_\phi$

$$\text{用 } \nabla^2 a \vec{A} = a \nabla^2 \vec{A} + 2 \nabla a \cdot \nabla \vec{A} + \vec{A} \nabla^2 a$$

一式展開之，並將單位向量之各種導數代入，得

$$\nabla^2 i q_x = i \nabla^2 q_x$$

$$\nabla^2 \vec{s}_1 q_s = \vec{s}_1 \nabla^2 q_s + \frac{2 \vec{\phi}_1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial q_s}{\partial \phi} - \vec{s}_1 \frac{q_s}{r^2 \sin^2 \theta}$$

$$\nabla^2 \vec{\phi}_1 q_\phi = \vec{\phi}_1 \nabla^2 q_\phi - \frac{2 \vec{s}_1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial q_\phi}{\partial \phi} - \vec{\phi}_1 \frac{q_\phi}{r^2 \sin^2 \theta}$$

將三式加之，代入 $\nabla^2 \vec{q} - k^2 \vec{q} = 0$ 一式中，令每一分量等於零，得

$$\nabla^2 q_x - k^2 q_x = 0$$

$$\nabla^2 q_s - \frac{2}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial q_s}{\partial \phi} - \frac{q_s}{r^2 \sin^2 \theta} - k^2 q_s = 0 \quad (1.14a)$$

$$\nabla^2 q_\phi + \frac{2}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial q_\phi}{\partial \phi} - \frac{q_\phi}{r^2 \sin^2 \theta} - k^2 q_\phi = 0 \quad (1.14b)$$

q_x 之微分方程與 β 之微分方程完全相同，其解自為

$$q_x = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left(1 + \left(\frac{1}{2}\right) \sum_{n=1}^{\infty} P_n^m (a_n^m \cos m \phi + b_n^m \sin m \phi) \right) \quad (1.16)$$

至 q_θ 及 q_ϕ 兩微分方程因 q_θ 與 q_ϕ 之互相夾雜似覺棘手，但若改用複變數則此類微分方程不難迎刃而解將 q_ϕ 式以 i ($=\sqrt{-1}$) 相乘後與 q_θ 式相加令

$$W = q_\theta + i q_\phi$$

則得 W 之微分方程為

$$\nabla^2 W + \frac{2i}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial W}{\partial \phi} - \frac{W}{r^2 \sin^2 \theta} - k^2 W = 0$$

或 $\frac{1}{r^2} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} r^2 \frac{\partial W}{\partial r} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial W}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \left(\frac{\partial^2 W}{\partial \phi^2} + 2i \frac{\partial W}{\partial \phi} \right) \right\} - k^2 W = 0$

吾人所需之解其形式自必為

$$W = Z(\lambda) \textcircled{H}(\theta) e^{im\phi}$$

將此式代入微分方程中並將 Z 及 \textcircled{H} 兩從變數用通常方法分離之，以 λ 為分離常數，並令 $x = \cos \theta$, $R = kr$, 得

$$(1-x^2) \frac{d^2 \textcircled{H}}{dx^2} - 2x \frac{d \textcircled{H}}{dx} + \left\{ \lambda - \frac{(m+1)^2}{1-x^2} \right\} \textcircled{H} = 0$$

$$\frac{d^2 Z}{dR^2} + \frac{2}{R} \frac{dZ}{dR} - \left(\frac{\lambda}{R^2} + 1 \right) Z = 0$$

\textcircled{H} 式為副 Legendre 多項式 (associated Legendre's polynomials) 之微分方程，以 $n(n+1)$ 為 λ 之特殊值，其解為

$$\textcircled{H} = P_n^{m+1}(x)$$

至 Z 式使 $\lambda = n(n+1)$ 後與前 (1.13b) 相同，其解仍為

$$Z_n = \frac{e^{-R}}{R} \left\{ 1 + o\left(\frac{1}{R}\right) \right\}$$

將各解併之得 W 之解為

$$W = \sum_n \sum_m c_n^m p_n^{m+1} e^{im\phi}$$

$$\text{令 } c_n^m = A_n^m - i B_n^m$$

與 $e^{im\phi}$ 相乘後將虛實兩部分開之，最後復以 $e^{R \cos \theta}$ 乘之得

$$q_{\theta} = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi) \quad (1-17)$$

$$q_{\phi} = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m\phi + A_n^m \sin m\phi) \quad (1-18)$$

此 q_{θ} 及 q_{ϕ} 之漸近解也可注意者即兩解中只含有兩組係數，又 P 之指數非 m 而為 $m+1$ ，其比較簡單之原因即在於此，茲將求得之四漸近解列於下，以便查閱：

$$\beta = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^m (a_n^m \cos m\phi + b_n^m \sin m\phi) \quad (1-15)$$

$$q_x = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^m (a_n^m \cos m\phi + b_n^m \sin m\phi) \quad (1-16)$$

$$q_{\theta} = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi) \quad (1-17)$$

$$q_{\phi} = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} \sum \sum P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m\phi + A_n^m \sin m\phi) \quad (1-18)$$

4. 漸近解中之條件

上列四解並非各不相干或毫無限制者，蓋其間尚有若干條件須經滿足也，此條件計有三種，茲分別討論之：

一、為式 (1-10) 所含之條件即在解之通用範圍內，

$$S \vec{v}_0 \times \vec{q} = v\beta + \mu v \times \vec{q}$$

用圓球坐標及圓球分量並以 $R (=kR)$ 代替此條件相當於三無向條件，

$$-2R q_{\phi} \sin\theta = \frac{R}{R} \frac{\partial \beta}{\partial R} + \frac{1}{\sin\theta} \left\{ \frac{\partial}{\partial \theta} q_{\theta} \sin\theta - \frac{\partial \beta}{\partial \theta} \right\} \quad (1-10a)$$

$$-2R q_{\theta} \cos\theta = \frac{1}{R} \frac{\partial \beta}{\partial \theta} + \left\{ \frac{1}{\sin\theta} \frac{\partial q_{\theta}}{\partial \theta} - \frac{\partial R q_{\phi}}{\partial R} \right\} \quad (1-10b)$$

$$2R (q_{\theta} \sin\theta + q_{\phi} \cos\theta) = \frac{1}{R \sin\theta} \frac{\partial \beta}{\partial \theta} + \left\{ \frac{\partial R q_{\theta}}{\partial R} - \frac{\partial R q_{\phi}}{\partial R} \right\} \quad (1-10c)$$

將圓球分量以圓柱分量表示之得

$$q_R = q_x \cos\theta + q_{\theta} \sin\theta = \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \left\{1 + O\left(\frac{1}{R}\right)\right\} L$$

$$\begin{aligned}
 q_{\theta} &= -q_{\phi} \sin \theta + q_{\phi} \cos \theta = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} M \\
 q_{\phi} &= q_{\phi} = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} N \\
 \text{又 } \beta &= \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} J
 \end{aligned}$$

式中 L, M, N, J 代表含有球面函數之部分，內中不含 R 。

今試以 (1.10a) 式為例，將條件所示之結果計算之。

$$\frac{\partial \beta}{\partial R} = e^{R(\cos \theta - 1)} J \left\{ \left[\frac{1}{R} (\cos \theta - 1) - \frac{1}{R^2} \right] \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} + \frac{1}{R} O\left(\frac{1}{R^2}\right) \right\}$$

$$\frac{\partial f_{\theta} \sin \theta}{\partial \theta} = e^{R(\cos \theta - 1)} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} \left\{ -N \sin^2 \theta + \frac{1}{R} \frac{\partial N \sin \theta}{\partial \theta} \right\}$$

$$\frac{\partial f_{\theta}}{\partial \phi} = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} \frac{\partial M}{\partial \phi}$$

消去共同因子 $e^{R(\cos \theta - 1)}$ 得 (1.10a) 式之條件為

$$-2 \sin \theta N \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} = \frac{J}{R} \left\{ (\cos \theta - 1) - \frac{1}{R} \right\} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} + O\left(\frac{1}{R^2}\right)$$

$$+ \frac{1}{\sin \theta} \left\{ 1 + O\left(\frac{1}{R}\right) \right\} \left\{ (-N \sin^2 \theta + \frac{1}{R} \frac{\partial N \sin \theta}{\partial \theta}) - \frac{1}{R} \frac{\partial M}{\partial \phi} \right\}$$

吾人可想像式中 $O\left(\frac{1}{R}\right)$ 等，均為 $\frac{1}{R}$ 之級數，如是則式中各項可依 $\frac{1}{R}$ 之幕排列之。因式中關係對於任何 R 均適用，故 $\frac{1}{R}$ 每幕之係數，必均為零。依此法得 $\frac{1}{R}$ 之係數所應滿足之條件為

$$-2N \sin \theta = \frac{J}{R} (\cos \theta - 1) - N \sin \theta$$

$$\text{即 } -N \sin \theta = \frac{J}{R} (\cos \theta - 1) \text{ 或 } -q_{\theta} \sin \theta = \frac{\beta}{R} (\cos \theta - 1)$$

以後各幕之係數，自當有類似之條件，但不必一一具算，因吾人原解之精確程度，只盡於此也。

其餘二條件，可用同樣方法計算之，計算後得最低係數所應滿足之條件為

化

$$q_0(1 + \cos \theta) = -\beta/\mu \sin \theta$$

及 $L \sin \theta = -M(1 + \cos \theta)$

因 $\frac{1 - \cos \theta}{\sin \theta} = \frac{\sin \theta}{1 + \cos \theta}$

$-q_0 \sin \theta = \frac{\beta}{\mu} (\cos \theta - 1)$ 與 $q_0(1 + \cos \theta) = -\frac{\beta}{\mu} \sin \theta$
並無區別故(11)式之三條件，實際上只得兩結果，即

$$q_0 \sin \theta = \frac{\beta}{\mu} (1 - \cos \theta) \quad \text{或} \quad q_0(1 + \cos \theta) = -\frac{\beta}{\mu} \sin \theta \quad (1-19)$$

$$q_L \sin \theta = -q_0(1 + \cos \theta) \quad \text{或} \quad q_L(1 - \cos \theta) = -q_0 \sin \theta \quad (1-20)$$

二為 $\nabla \cdot \vec{q} = 0$ 所含之條件，用圓球分量及圓球坐標，此條件為

$$\frac{1}{R} \frac{\partial}{\partial R} R^2 q_r + \frac{1}{\sin \theta} \left(\frac{\partial q_\theta \sin \theta}{\partial \theta} + \frac{\partial q_\phi}{\partial \phi} \right) = 0$$

用上節所述方法計算之，得最低係數所應滿足之條件為

$$(\cos \theta - 1) q_L - \sin \theta q_0 = 0$$

或 $(1 - \cos \theta) q_L = -q_0 \sin \theta$

此即(1-20)式所示者，故 $\nabla \cdot \vec{q} = 0$ 並不產生新關係，將各種結果並論之，吾人得下列之定理。

“在所設之精確範圍內，四解間共有二關係，即(1-19)(1-20)兩式所示者。” (定理2)

由(1-20)一式，吾人可推得在精確範圍內，圓球分量與圓柱分量之關係為

$$\begin{aligned} q_r &= q_z \\ q_\theta &= -q_s \\ q_\phi &= q_\phi \end{aligned} \quad (1-21)$$

其簡單性有非初料所及者，或以為兩種分量間之關係既如

是簡單若在開始時即用圓球分量豈不更較直接殊不知用圓球分量則(1.12)一微分方程複雜萬分直無法求得其解欲直接者反將不達矣。

$\beta, q_x, q_\theta, q_\phi$ 四量之間既有二關係吾人自可以任意二量為主量將其他各量化為此二量之函數惟此二主量之選擇對於以後計算關係至大如何選擇最為方便是應細加考慮者現吾人決計選擇 q_θ 及 q_ϕ 二者為主量最大原因係因此二量共只有兩組之係數其他任何二量均無同樣特性至算法之難易等等猶其餘事也。

以 q_θ 及 q_ϕ 為準其他各量可按下列法化之

$$\beta = \mu \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} q_\phi = \mu \frac{\sin \theta}{1 - \cos \theta} q_\phi \quad (1.22)$$

$$q_x = \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} q_\theta = \frac{\sin \theta}{1 - \cos \theta} q_\theta = q_\theta$$

式中以 $\sin \theta$ 為分母並不引起問題因 q_θ 及 q_ϕ 之解中所含者為 P_n^{m+1} 其值為 $\sin^{m+1} \theta \frac{d^{m+1} P_n(\cos \theta)}{(d \cos \theta)^{m+1}}$ 而 m 之值最小為零故 P_n^{m+1} 中均有 $\sin \theta$ 一因子可與分母中之 $\sin \theta$ 相消也*

三為在表面上 $\vec{n} \cdot \vec{q} = 0$ 所含之條件 $\vec{n} \cdot \vec{q} = 0$ 一特性乍視之似無法利用蓋吾人之解並不適用於阻體表面也實

* 在平面問題中情形則不然該處僅有 β 及 q_θ 二量其漸近

$$\beta = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{\sqrt{R}} \sum a_n \cos n\theta + b_n \sin n\theta$$

$$q_\theta = \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{\sqrt{R}} \sum A_n \cos n\theta + B_n \sin n\theta$$

用本節中之方法得二者之關係為

$$\beta = \mu \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} q_\theta$$

由式知欲避免使 β 在 $\theta = 0$ 處變為無窮大則需有

$$\sum A_n = 0$$

一條件以限制 q_θ 之解此條件在求動力及力矩時均需利用實為平面問題中最重要之一結果。

14.

則不然因 $\nabla \cdot \vec{q} = 0$ 吾人可用散量定理在流區內積分得

$$\int_V \nabla \cdot \vec{q} \, dt = \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \vec{q} \, d\sigma + \int_{\Sigma} \vec{n} \cdot \vec{q} \, d\sigma = 0$$

即
$$\int_{\Sigma} \vec{n} \cdot \vec{q} \, d\sigma = 0 \quad (1.23)$$

因在 σ 上 $\vec{n} \cdot \vec{q}$ 已為零也在 Σ 上 \vec{n} 係沿控制球面之半徑故 $\vec{n} \cdot \vec{q} = q_r$, 最後令控制球面之半徑 a 趨於無窮大, 得第三種條件為

$$\lim_{a \rightarrow \infty} a^2 \iint_{\sigma} q_r \sin \theta \, d\theta \, d\phi = 0$$

或
$$\lim_{R \rightarrow \infty} R^2 \iint_{\sigma} q_r \sin \theta \, d\theta \, d\phi = 0$$

因 $q_r = \frac{1+\cos\theta}{\sin\theta} q_s = \frac{1+\cos\theta}{\sin\theta} \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \sum \sum P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi)$

故此條件為

$$\lim_{R \rightarrow \infty} R e^{-R} \iint_{\sigma} e^{R \cos \theta} (1 + \cos \theta) \sum_n \sum_m P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi) \, d\theta \, d\phi = 0$$

令所需之積分為 I , 先向 ϕ 積分, 得

$$I = \int_{-2\pi}^{\pi} e^{R \cos \theta} (1 + \cos \theta) \sum_n P_n^1 A_n^0 \, d\theta$$

因 $P_n^1 = \sin \theta \frac{dP_n}{d \cos \theta}$, $\sin \theta \, d\theta = -d \cos \theta$ 令 $\cos = x$ 得

$$I = 2\pi \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) \sum_n \frac{dP_n}{dx} A_n^0 \, dx$$

$$= 2\pi \sum_n A_n^0 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) \frac{dP_n}{dx} \, dx$$

式中之積分, 未免生疏, 惟同與此類似之積分, 以後將屢見不鮮, 茲特將此類積分之求法, 及其所代表函數之特性, 在此就便說明之。

吾人已知*

$$\int_{-1}^1 e^{Rx} P_n dx = \sqrt{\frac{2\pi}{R}} I_{n+\frac{1}{2}}(R)$$

$I_{n+\frac{1}{2}}$ 代表虛變數之貝色函數 (Bessel function with purely imaginary argument) 其漸近展開式為⁺

$$I_{n+\frac{1}{2}}(R) = \frac{e^R}{\sqrt{2\pi R}} \left[1 + \sum_{i=1}^{n+1} (-1)^i \frac{n(n+1)[n(n+1)-2] \cdots [n(n+1)-i(i-1)]}{i! 2^i R^i} \right]$$

今令 $S_n(R) \equiv \int_{-1}^1 e^{Rx} P_n dx$

於是得 $S_n(R)$ 之漸近展開式為

$$S_n(R) = \frac{e^R}{R} \left[1 - \frac{n(n+1)}{2R} + \frac{n(n+1)[n(n+1)-2]}{8R^2} - \cdots \right] \quad (1A)$$

為吾人目的計, 級數之首三項即已足用矣。

P_n 之種種特性比較熟悉, 吾人可利用其循環公式 (Recurrence formulae), 以求 S_n 之循環公式。先取

$$P_{n+1}(x) - P'_{n-1}(x) = (2n+1)P_n(x)$$

一式得

$$\int_{-1}^1 P^{Rx} (P_{n+1} - P'_{n-1}) dx = (2n+1) \int_{-1}^1 e^{Rx} P_n dx = (2n+1) S_n$$

將左邊之項分部積分之第一循環公式

$$S_{n-1} - S_{n+1} = (2n+1) S_n / R \quad (1B)$$

次取 $(2n+1)xP_n(x) = (n+1)P_{n+1}(x) + nP_{n-1}(x)$

$$\text{得 } (2n+1) \int_{-1}^1 e^{Rx} x P_n dx = (n+1) \int_{-1}^1 e^{Rx} P_{n+1} dx + n \int_{-1}^1 e^{Rx} P_{n-1} dx$$

$$= (n+1) S_{n+1} + n S_{n-1}$$

*參考 Whittaker and Watson: Modern analysis p. 308

+ 同上 p. 373

但 $\int_1^R e^{Rz} x p_n dz = \frac{dS_n}{dR}$ 故得第二循環公式為

$$\frac{dS_n}{dR} = \frac{(n+1)S_{n+1} + nS_{n-1}}{2n+1}$$

利用第一循環公式此式可寫為

$$\frac{dS_n}{dR} = S_{n+1} + \frac{nS_n}{R} = S_{n-1} - (n-1)\frac{S_n}{R} \quad (1C)$$

(1A)(1B)(1C)三公式對於吾人目的已經足夠其他特性不必具述。

欲求 $\int_1^R e^{Rz} (1+x) \frac{dP_n}{dz} dz$, 先作分部積分得

$$\begin{aligned} \int_1^R e^{Rz} (1+x) \frac{dP_n}{dz} dz &= 2e^{Rz} - \left[R(S_n + \frac{dS_n}{dR}) + S_n \right] \\ &= 2e^{Rz} - \left[R(S_n + S_{n+1}) + (n+1)S_n \right] \end{aligned}$$

將 S_n 之漸近展開式代入, 併項後得

$$\int_1^R e^{Rz} (1+x) \frac{dP_n}{dz} dz = \frac{n(n+1)}{R} e^R \left[1 - \frac{n(n+1)}{2R} + \dots \right]$$

$$\begin{aligned} \text{故 } \lim_{R \rightarrow \infty} R^2 \iint_0^{2\pi} \int_0^\pi \sin \theta d\theta d\phi &= \lim_{R \rightarrow \infty} R e^{-R} 2\pi \sum_n A_n^0 \frac{n(n+1)}{R} e^R \left[1 - \frac{n(n+1)}{2R} + \dots \right] \\ &= 2\pi \lim_{R \rightarrow \infty} \sum_n n(n+1) A_n^0 \left[1 - \frac{n(n+1)}{2R^2} + \dots \right] \\ &= 2\pi \sum_n n(n+1) A_n^0 \end{aligned}$$

由是得第三種條件為

$$\sum_n n(n+1) A_n^0 = 0 \quad (1.24)$$

以上三種條件, 為在最普通情形下漸近解所應滿足之條件, 以後種種結論, 均係直接或間接根據此種條件, 故其重要性實不亞於漸近解本身也。

5. 漸近解之討論

渦度之漸近解求得矣, 吾人自欲尋問其中所含之意義

意義二字，所涉範圍甚廣，其答案每因個人所注意之問題不同而有異。今先擇其比較簡單者，略舉一二稱之為意義，亦無不可。至漸近解與動力之關係，頗形複雜，當於以後單獨討論之。

a. 旋渦之阻尼 粘滯流體繞阻體流動時，在阻體附近，產生有極顯著之旋渦。至離阻體較遠處，則旋渦逐漸消滅，是由於粘滯性所生之阻尼作用 (Damping action)。此種作用在吾人之漸近解中，可於 $l^{R(\cos\theta-1)}$ 一因子求之。故此因子當稱為阻尼因子，如 l 代表阻離之一種長度，則

$$R = \frac{\rho V_{\infty} l}{\mu} = \frac{\rho V_{\infty} l}{\mu} \left(\frac{V_{\infty}}{c} \right) \frac{V_{\infty} l}{c} \text{ 即瑞諾指數 (Reynold's number)}$$

故阻離率係與瑞諾指數成正比，指數愈大，阻尼亦愈大，此與邊層學說論邊層厚度時所言者，含義正同。惟須注意者，吾人之阻尼因子，以方向而論極不對稱。令 θ 係由阻體之後方起量，如是則由阻體後方移至前方時， $\cos\theta - 1$ 之值由 0 逐漸降至 -2。因指數函數之特性，使旋渦在阻體後方所受之阻尼特小，在前方所受之阻尼特大。於是前方之流動，幾為無轉流動，後方則雖在極遠處，猶留有可察之旋渦，此即所謂航跡 (Wake) 者也。追溯 $l^{R\cos\theta}$ 之來，係因渦度微分方程中有 $V_{\infty} \frac{\partial \omega}{\partial x}$ 一項，航跡之成因，實暗藏於此項也。

b. 追隨旋渦之存在 Prandtl* 在其最早之機翼論中，曾假設機翼前進時在其後方產生有與前進方向平行之旋渦，稱為追隨旋渦 (Trailing vortices)。此種旋渦之存在，實驗方面，不難證實，在理論方面，由吾人之漸近解，亦可得一根據。吾人曾推得渦度之各分量間，有

* L. Prandtl: Tragflügeltheorie I. 轉載於 Vier Abhandlungen Zur Hydrodynamik und Aerodynamik, Göttingen, 1927

$$(\cos \theta - 1)q_r - \sin \theta q_\theta = 0$$

一關係，今試取任意一子午平面，以研究渦綫之特性。在此平面內，速度之兩分量為 q_r 及 q_θ ，渦綫之微分方程為

$$\frac{dr}{q_r} = \frac{r d\theta}{q_\theta} \quad \text{或} \quad \frac{dr}{r d\theta} = \frac{q_r}{q_\theta}$$

但 $\frac{q_r}{q_\theta} = \frac{\sin \theta}{\cos \theta - 1}$ ，故在較遠處，渦綫之微分方程為

$$\frac{dr}{r d\theta} = \frac{\sin \theta}{\cos \theta - 1}$$

解之得 $r = -\frac{b}{1 - \cos \theta}$ (1-25)

各為積分常數。此式所代表者，為一組以同焦拋物綫以原點，

即以阻體所在之處，為其焦點。

各曲綫之形狀，有如右圖所示。

(圖 2) 由圖知在子午平面

內，阻體前之渦綫，多與前進方

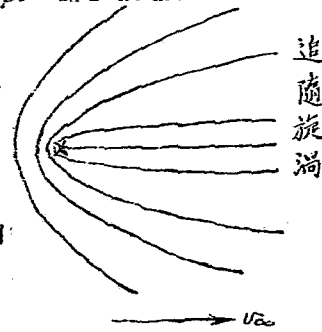
向垂直，至阻體後，則改為與前

進方向平行。其形狀與 Prandtl

所想像之馬蹄形極相似。惟其

分佈係過於流區，非若 Prandtl

所想像者之簡單耳。



圖二 $x = \text{阻體}$
 C. 有向速度之散量 通常討論旋渦流動時，以有向速度之散量為零 ($\nabla \cdot \vec{A} = 0$)，係假設在流體中並無阻體旋渦之存在，亦只限於一有限區域。在此情形下，欲證明速度之解，確有此特性，毫不困難。但吾人之流體中，置有阻體，旋渦又假設係作連續分佈，有量速度是否仍能保持此特性，頗成問題。有向速度之微分方程，是否仍適用，因此亦成問題。故須將通常證明之法，逐步重行檢討之。

由 $\nabla \cdot \vec{A} = \int \frac{\partial}{\partial x} dx$ 一式，用積分變換法，得

$$4\pi\mathbf{v}\cdot\vec{A} = \int_P \frac{\vec{u}\cdot\vec{g}}{r^3} d\tau = \int_{\sigma} \frac{\vec{n}\cdot\vec{g}}{r} d\sigma + \int_{\Sigma} \frac{\vec{n}\cdot\vec{g}}{r} d\sigma$$

故 $\mathbf{v}\cdot\vec{A}$ 是否為零，全視流區之邊界條件而定。依吾人之邊界條件，在 σ 上 $\vec{n}\cdot\vec{g} = 0$ ，但在 Σ 上 $\vec{n}\cdot\vec{g} = g_r \neq 0$ ， $\mathbf{v}\cdot\vec{A}$ 之值，須根據漸近解積分後，取其極限，方可決定。即

$$4\pi\mathbf{v}\cdot\vec{A} = \lim_{a \rightarrow \infty} a^2 \iint \frac{g_r}{r} \sin\theta d\theta d\phi \quad (1-26)$$

欲求此積分，吾人須注意 P 為控制球內之一點，與球面間之距離為 r_0 ，設 P 與原點間之距離為 r_1 ，則

$$r^2 = r_0^2 + a^2 - 2r_0 a \cos\psi$$

因 $r_0 < a$ ，可先將 $\frac{1}{r}$ 展開為

$$\frac{1}{r} = \frac{1}{a} \sum \left(\frac{r_0}{a}\right)^n P_n(\cos\psi) = \frac{1}{a} + \frac{r_0 \cos\psi}{a^2} + \dots + \frac{r_0^n}{a^{n+1}} P_n \dots$$

然後再逆項積分。第一項之積分為零，計算法與上節中求第三條件所用者相同。以後各項之積分頗為複雜，但為吾人目的計，實不必細為計算，只須求其數量級足矣。

假定將 $P_n(\cos\psi)$ 用 Legendre 多項式之加法^{*}展開，則

$$P_n(\cos\psi) = e^{R(\cos\theta - 1)} F(\theta, \phi, \theta_0, \phi_0)$$

θ, ϕ 表示 a 之方向， θ_0, ϕ_0 表示 r_0 之方向。因 $e^{R(\cos\theta - 1)}$ 中不含 ϕ ，可先 ϕ 積分得

$$\int_0^{2\pi} P_n(\cos\psi) \sin\theta d\theta d\phi = C_n(\theta_0, \phi_0) e^{-R} \int_0^{\pi} e^{R\cos\theta} S_n(\theta, \theta_0) \sin\theta d\theta$$

C_n 為積分常數，其內不含 R ，是須認清者。 $F(\theta, \phi, \theta_0, \phi_0)$ 可用 Legendre 各級多項式展開，展開後再逆項積分，因 S_n 之最

* 粘滯流體之運動學 公式 (36)

低項為 $\frac{1}{R}$ ，逐項積分後每項之值自不能低於 $\frac{1}{R}$ ，由是得

$$\iint \rho_0 p_n (\cos \varphi) \sin \theta d\theta d\varphi = O\left(\frac{1}{R}\right) = O\left(\frac{1}{a}\right)$$

將此結果代入 (1.26) 式中，取其極限得每項之值均為零，故

$$\nabla \cdot \mathbf{A} = 0 \quad (1.27)$$

因之吾人有下列之定理：

“在吾人所設之流動情形下，有向速位之散量 $\nabla \cdot \mathbf{A} < B$ 為零， $\nabla^2 \mathbf{A} = -\mathbf{f}$ 一微分方程仍適用。” (定理3)

II. 完全粘附與動力

粘滯流動之一般特性介紹完畢矣。吾人可開始討論動力一問題。動力者，流體流動時，因動量之交換，對阻體所作用之力也。討論此問題，可采兩種不同觀點：一，只注意阻體之表面，一則注意流體之全部，在本標題內所取者，第一種觀點也。

流體作用於阻體之力，發生於二者之接觸表面上，其標準形式為

$$\mathbf{F} = \int_{\sigma} \bar{\mathbf{n}} p d\sigma - \nu \int_{\sigma} \bar{\mathbf{n}} \cdot \bar{\nabla} d\sigma \quad (2.1)$$

$\bar{\mathbf{n}}$ 為由表面向阻體內指之單位法線。式中第一積分所表示者，為壓力 p 所生之力，第二積分所表示者，為粘滯應力所生之力。 $\bar{\nabla}$ 為形變率張量，其笛卡分量為

$$\begin{array}{ccc} 2 \frac{\partial v_x}{\partial x} & \frac{\partial v_x}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} & \frac{\partial v_x}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \\ \frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial y} & 2 \frac{\partial v_y}{\partial y} & \frac{\partial v_y}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \\ \frac{\partial v_z}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial z} & \frac{\partial v_z}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial z} & 2 \frac{\partial v_z}{\partial z} \end{array}$$

令 \vec{n} 之笛卡分量為 l, m, n , 則

$$\begin{aligned}\vec{n} \cdot \vec{\tau} &= \vec{i} \left\{ 2l \frac{\partial v_x}{\partial x} + m \left(\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) + n \left(\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) \right\} \\ &\quad + \vec{j} \left\{ l \left(\frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \right) + 2m \frac{\partial v_y}{\partial y} + n \left(\frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) \right\} \\ &\quad + \vec{k} \left\{ l \left(\frac{\partial v_z}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) + m \left(\frac{\partial v_z}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \right) + 2n \frac{\partial v_z}{\partial z} \right\}\end{aligned}$$

用向量符號表示之則為

$$\vec{n} \cdot \vec{\tau} = 2\vec{n} \cdot \nabla \vec{v} + \vec{n} \times \nabla \times \vec{v} = 2\vec{n} \cdot \nabla \vec{v} + \vec{n} \times \vec{q} \quad (2.2)$$

但在阻體表面上, 用完全粘附之特性, 曾推得

$$\vec{n} \times \vec{q} + \vec{n} \cdot \nabla \vec{v} = 0$$

$$\text{故 } \vec{n} \cdot \vec{\tau} = -\vec{n} \times \vec{q} \quad (2.3)$$

由此吾人得一定理

“阻體表面之粘滯應力, 全視其上之渦度而定”

(定理4)

用此定理則

$$\vec{F} = \int_0 \vec{n} p d\sigma + \mu \int_0 \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \quad (2.4)$$

此亦即吾人討論動力時所採用之形式也。

假若動力微分方程能順利解決, p, \vec{q} 二者自均可化為位置之函數, 積分後即可得動力之最後公式。此種辦法在通常情形下, 現已證明為不可能。致動力之最後公式完全絕望, 於是吾人乃建議一退一步之問題, 因 (2.4) 式, 以計算動力, 需同時知壓力及渦度與位置之關係, 是否亦可單獨用壓力或單獨用渦度, 以計算動力, 如可, 則動力之計算, 自比較當初, 更為簡便。因欲求最後形式, 只須於壓力與渦度二者之中, 任知其一足矣。此問題之答案顯為正面, 蓋在表面上, 壓力與渦度有

$$\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0 \quad (1.7)$$

一關係存在惟如何能直接利用此關係，而不必先求其解，殊覺棘手耳。吾人解決此問題所用之方法，可稱為合流積分法，因其在最簡單情形下，與通常所謂分部積分 (Integration by parts) 正相同也。

1. 動力之壓力式

欲單獨用壓力以求動力，自須將 $\int \vec{n} \times \vec{q} \, d\sigma$ 一項化為壓力之函數。在作此變化前，吾人須先證明一微學定理，定理曰：

“如有一具有內外兩界之區域 P ，外界係由一球面 Σ 造成，內界係由一形狀不拘之表面造成。如有一有向函數 \vec{w} ，函數本身及其首次導數在此區域內，均具有連續性及單值性 (Single-valuedness) 則

$$\int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{w} \, d\sigma = \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{w} \, d\sigma \quad (2.5)$$

此為自任球心量起之半徑向量。”

欲證明此定理，可由向量分析中

$$\nabla \times (\vec{B} \times \vec{A}) = \vec{A} \cdot \nabla \vec{B} - \vec{A} \nabla \cdot \vec{B} - \vec{B} \cdot \nabla \vec{A} + \vec{B} \nabla \cdot \vec{A}$$

開始令 $\vec{B} = \vec{r}$ 因 $\vec{A} \cdot \nabla \vec{r} = \vec{A}$, $\nabla \cdot \vec{r} = 3$ 得

$$\nabla \times (\vec{r} \times \vec{A}) = -2\vec{A} - \vec{r} \cdot \nabla \vec{A} + \vec{r} \nabla \cdot \vec{A}$$

乘以 $d\tau$ ，在 P 內積分，則

$$\int_P \nabla \times (\vec{r} \times \vec{A}) \, d\tau = \int_{\sigma + \Sigma} \vec{n} \times \vec{r} \times \vec{A} \, d\sigma$$

$$\int_P \vec{r} \cdot \nabla \vec{A} \, d\tau = - \int_P \vec{A} \nabla \cdot \vec{r} \, d\tau + \int_{\sigma + \Sigma} \vec{A} \vec{n} \cdot \vec{r} \, d\sigma$$

$$= -3 \int_P \vec{A} \, d\tau + \int_{\sigma + \Sigma} \vec{A} \vec{n} \cdot \vec{r} \, d\sigma$$

$$\text{得} \quad \int_{\sigma + \Sigma} \vec{n} \times \vec{r} \times \vec{A} \, d\sigma = \int_P \vec{A} \, d\tau - \int_{\sigma + \Sigma} \vec{A} \vec{n} \cdot \vec{r} \, d\sigma + \int_{\sigma + \Sigma} \vec{r} \cdot \nabla \vec{A} \, d\tau$$

$$\text{即 } \int_P \vec{A} d\tau + \int_P \vec{r} \nabla \cdot \vec{A} d\tau = \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \vec{A} d\sigma \quad (2.6)$$

最後取 $A = \nabla \times W$, 因 $\nabla \cdot \vec{A} = \nabla \cdot \nabla \times \vec{W} = 0$, $\int_P \vec{A} d\tau = \int_P \nabla \times \vec{W} d\tau = \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{n} \times \vec{W} d\sigma$

$$\text{得 } \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{n} \times \vec{W} d\sigma = \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} d\sigma \quad (2.7)$$

$$\text{或 } \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{W} d\sigma - \int_{\sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} d\sigma = \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{W} d\sigma - \int_{\Sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} d\sigma$$

已根據假設為一球面在其上 $\vec{r} = r_0 \vec{a} = r_0 \vec{n}$, 用球面坐標 θ, ϕ 得在 Σ 上

$$\vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} = \frac{1}{r_0 \sin \theta} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} W_\phi \sin \theta - \frac{\partial W_\theta}{\partial \phi} \right)$$

$$\text{故 } \int_{\Sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} d\sigma = a^2 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \vec{r}_0 \frac{\partial}{\partial \theta} (W_\phi \sin \theta) d\theta d\phi - a^2 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \vec{r}_0 \frac{\partial W_\theta}{\partial \phi} d\theta d\phi$$

$$= a^2 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \vec{r}_0 \frac{\partial}{\partial \theta} W_\phi \sin \theta d\theta - a^2 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \vec{r}_0 \frac{\partial W_\theta}{\partial \phi} d\theta$$

將每項之後一積分作分部積分, 得

$$\int_0^\pi \vec{r}_0 \frac{\partial}{\partial \theta} (W_\phi \sin \theta) d\theta = \vec{r}_0 W_\phi \sin \theta \Big|_0^\pi - \int_0^\pi W_\phi \sin \theta \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \theta} d\theta$$

$$= - \int_0^\pi W_\phi \sin \theta \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \theta} d\theta$$

$$\int_0^{2\pi} \vec{r}_0 \frac{\partial W_\theta}{\partial \phi} d\phi = \vec{r}_0 W_\theta \Big|_0^{2\pi} - \int_0^{2\pi} W_\theta \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \phi} d\phi = - \int_0^{2\pi} W_\theta \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \phi} d\phi$$

因 $\sin \theta \Big|_0^\pi = 0$, 又依單值假設 $W_\theta \Big|_0^{2\pi} = 0$ 但

$$d\vec{r}_0 = \vec{e}_\theta d\theta + \vec{e}_\phi \sin \theta d\phi$$

$$\text{即 } \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \theta} = \vec{e}_\theta, \quad \frac{\partial \vec{r}_0}{\partial \phi} = \vec{e}_\phi \sin \theta$$

代入原積分中, 得

$$\int_{\Sigma} \vec{r} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{W} = -a^2 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \vec{e}_\theta W_\phi \sin \theta d\theta + a^2 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \vec{e}_\phi W_\theta \sin \theta d\theta$$

$$= a^2 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi (-\vec{e}_\theta W_\phi + \vec{e}_\phi W_\theta) \sin \theta d\theta d\phi$$

$$= \int_{\Sigma} (-\vec{e}_\theta W_\phi + \vec{e}_\phi W_\theta) d\sigma \quad (2.8)$$

將 $\int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{w} d\sigma$ 中之 $\vec{n} \times \vec{w}$ 展開之，得

$$\vec{n} \times \vec{w} = \vec{n}_1 \times \vec{w} = \vec{e}_1 w_0 - \vec{e}_0 w_1$$

與前積分結果相比較，得在 Σ 上

$$\int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{w} d\sigma - \int_{\Sigma} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{A} d\sigma = 0 \quad (2.9)$$

故在 σ 上 $\int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{w} d\sigma - \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{A} d\sigma = 0$

即 $\int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{w} d\sigma = \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{A} d\sigma$ (2.5)

此定理將一函數之積分，化為其導數之積分，即通常分部積分法所示者也。

將此定理應用於吾人在本節初所設之問題，甚為直接，只須取 Σ 為吾人之控制球面， σ 為阻體之表面， \vec{w} 為渦度 $\vec{\zeta}$ ，得

$$\int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{\zeta} d\sigma = \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla \times \vec{q} d\sigma$$

但在 σ 上

$$\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0$$

故

$$\mu \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = - \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla p d\sigma$$

代入 (2.4) 得

$$\vec{F} = \int_{\sigma} \vec{n} p d\sigma - \int_{\sigma} \vec{n} \cdot \nabla p d\sigma = \int_{\sigma} (\vec{n} p - \vec{n} \cdot \nabla p) d\sigma \quad (2.10)$$

此動力之壓力式也。

自邊層學說概觀言之，此式含有特殊之意義，因邊層學說主要假設之一，為在邊層內，沿與阻體表面垂直之方向，壓力不變。邊層既係附着於阻體之表面，此當稱為在阻體表面

* W. Tollmien: Grenzschichttheorie, Handbuch der experimentalphysik, Band IV, 1. Teil, 頁 249.

上,沿法線方向壓力不變即在 σ 上 $n \cdot \nabla p = 0$,故在此情形下之動力為

$$\vec{F} = \int_{\sigma} \vec{n} p d\sigma \quad (2.100)$$

因之吾人有下列之定理

“在邊層學說適用之範圍內,動力全係由壓力所產生”
(定理5)

此定理亦可用為決定在某一問題中,邊層學說是否適用之準則。

2. 動力之渦度式

在另一方面,動力亦可單獨用渦度計算,欲達到此目的,吾人須先證明又一定理,定理曰:

“如有一區域 P ,及一無限函數 f ,同具有前定理中所設之特性,則

$$\int_{\sigma} \vec{n} f d\sigma = -\frac{1}{2} \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma \quad (2.11)$$

証明此定理之法與前所用者大同小異,由

$$\nabla(\vec{A} \cdot \vec{B}) = \vec{B} \cdot \nabla \vec{A} + \vec{A} \cdot \nabla \vec{B} + \vec{B} \times \nabla \times \vec{A} + \vec{A} \times \nabla \times \vec{B}$$

一式,取 $\vec{B} = \vec{n}$ 因 $\vec{A} \cdot \nabla \vec{n} = \vec{A}$, $\nabla \times \vec{n} = 0$ 得

$$\nabla(\vec{n} \cdot \vec{A}) = \vec{n} \cdot \nabla \vec{A} + \vec{A} + \vec{n} \times \nabla \times \vec{A}$$

在 P 中積分因 $\int_P \nabla(\vec{n} \cdot \vec{A}) d\tau = \int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} \cdot \vec{A} d\sigma$

$$\int_P \vec{n} \cdot \nabla \vec{A} d\tau = -2 \int_P \vec{A} d\tau + \int_{\sigma+\Sigma} \vec{A} \vec{n} \cdot \vec{n} d\sigma$$

得 $\int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} \cdot \vec{A} d\sigma = -2 \int_P \vec{A} d\tau + \int_{\sigma+\Sigma} \vec{A} \vec{n} \cdot \vec{n} d\sigma + \int_P \vec{n} \times \nabla \times \vec{A} d\tau$

即 $2 \int_P \vec{A} d\tau - \int_P \vec{n} \times \nabla \times \vec{A} d\tau = - \int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \vec{A} d\sigma \quad (2.12)$

最後取 $\vec{A} = \nabla f$, 因 $\nabla \times \vec{A} = 0$, $\int_P \vec{A} d\tau = \int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} f d\sigma$, 得

$$2 \int_{\sigma} \vec{n} f d\sigma + \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma = 2 \int_{\Sigma} \vec{n} f d\sigma + \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma \quad (2.13)$$

在 Σ 上 $\vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f = a \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f = (a \frac{\partial f}{\partial \theta} + \frac{\vec{\phi}_1}{\sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi})$

$$\begin{aligned} \text{故 } \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma &= a^2 \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} (a \frac{\partial f}{\partial \theta} + \frac{\vec{\phi}_1}{\sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi}) \sin \theta d\theta d\phi \\ &= -a^2 \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^{\pi} \vec{\phi}_1 \frac{\partial f}{\partial \theta} \sin \theta d\theta - a^2 \int_0^{\pi} d\theta \int_0^{2\pi} \vec{\phi}_1 \frac{\partial f}{\partial \phi} d\phi \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{惟 } \int_0^{\pi} \vec{\phi}_1 \frac{\partial f}{\partial \theta} \sin \theta d\theta &= \vec{\phi}_1 f \sin \theta \Big|_0^{\pi} - \int_0^{\pi} f \frac{\partial \vec{\phi}_1 \sin \theta}{\partial \theta} d\theta \\ &= - \int_0^{\pi} f (\vec{\phi}_1 \cos \theta + \frac{\partial \vec{\phi}_1}{\partial \theta} \sin \theta) d\theta \\ &= - \int_0^{\pi} f (\vec{\phi}_1 \cos \theta - \vec{n}_1 \sin \theta) d\theta \\ \int_0^{2\pi} \vec{\phi}_1 \frac{\partial f}{\partial \phi} d\phi &= \vec{\phi}_1 f \Big|_0^{2\pi} - \int_0^{2\pi} f \frac{\partial \vec{\phi}_1}{\partial \phi} d\phi = \int_0^{2\pi} f (\vec{n}_1 \sin \theta + \vec{\phi}_1 \cos \theta) d\phi \end{aligned}$$

代入原式得

$$\int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma = -2a^2 \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \vec{n}_1 f \sin \theta d\theta d\phi = -2 \int_{\Sigma} \vec{n} f d\sigma$$

$$\text{故 } \int_{\Sigma} \vec{n} f d\sigma + \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma = 0 \quad (2.14)$$

$$\text{於是得 } \int_{\sigma} \vec{n} f d\sigma = -\frac{1}{2} \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla f d\sigma. \quad (2.11) \quad \text{Q. E. D.}$$

取 $f = p$ 因 $\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0$ 得

$$\begin{aligned} F &= \frac{\mu}{2} \int \vec{n} \times \vec{n} \times p \times \vec{q} d\sigma + \mu \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \\ &= \mu \int (\frac{1}{2} \vec{n} \times \vec{n} \times \nabla \times \vec{q} + \vec{n} \times \vec{q}) d\sigma \quad (2.15) \end{aligned}$$

此重力之渦度式也。就理論言之，此式與壓力式并無軒輊惟

為實用目的計壓力式則顯為應採用之公式，因實驗所量得者為壓力而非渦度也。應用此式時除須知表面上壓力之值外，尚須知其表面附近之變化率，後者目前尚無實驗結果可資利用，致不能舉一實例細作計算，殊覺為憾也。

3. 圓球之阻力

圓球在流體中所受之動力，為一空間問題，與本文中所設之情形適合，即可用上所求得之二式，以作計算。此動力僅為一阻力，計算時只須取沿 \vec{v}_∞ 方向之分力足矣。以球心為原點，用球面坐標，一如前文中所述者，因 $\vec{i} \cdot \vec{n} = \cos \theta$ ，
 $\vec{i} \cdot \vec{n} \cdot \nabla p = -\cos \theta \frac{\partial p}{\partial r}$ 故以壓力為準則阻力為

$$F_x = a^2 \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \cos \theta (p - a \frac{\partial p}{\partial r}) \sin \theta d\theta d\phi$$

$$= -2\pi a^2 \int_0^\pi (p - a \frac{\partial p}{\partial r}) \cos \theta \sin \theta d\theta \quad (2.16)$$

在此情形下之渦度只有一分量 q_ϕ

$$\vec{n} \times \vec{q} = -n_r \times \phi, q_\phi = +0, q_\theta = +i \cdot \vec{n} \times \vec{q} = +i \cdot \vec{q} q_\phi = -q_\phi \sin \theta$$

$$\nabla \times \vec{q} = \frac{n_r}{\sin \theta} \frac{\partial q_\phi \sin \theta}{\partial \theta} - \frac{q_\phi}{r} \frac{\partial \theta}{\partial r}$$

$$n_r \times \nabla \times \vec{q} = -a n_r \times n_r \frac{\partial q_\phi}{\partial r} = -0, \frac{\partial \theta}{\partial r}$$

$$i \cdot n_r \times \nabla \times \vec{q} = +\sin \theta \frac{\partial q_\phi}{\partial r} = +\sin \theta (2 \frac{\partial q_\phi}{\partial r} + q_\phi)$$

故以渦度為準，則

$$F_x = \mu a^2 \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin \theta (\frac{1}{2} q_\phi + \frac{1}{2} \frac{\partial q_\phi}{\partial r} - q_\phi) \sin \theta d\theta d\phi$$

$$= \pi \mu a^2 \int_0^\pi (-q_\phi + a \frac{\partial q_\phi}{\partial r}) \sin^2 \theta d\theta \quad (2.17)$$

欲再行化簡，吾人當依照前文中所言，將渦度以 P'_n 展開之，即 $q_\phi = \sum R'_n P'_n$

代入積分中，因各級 P_n 間之正交性，積分後得

$$F_x = \frac{4}{3} \pi \mu a^2 (-R_1' + a \frac{dR_1'}{dr})_{r=a} \quad (2.18)$$

由此可知阻力之值完全視 R_1 之特性，與其他 R_n 毫無關係。根據 Stokes 之解

$$R_1' = -\frac{3}{2} V_0 \frac{a}{r^2}$$

由之得

$$\frac{dR_1'}{dr} = +3V_0 \frac{a}{r^3}$$

故

$$(a \frac{dR_1'}{dr} - R_1')_{r=a} = \frac{a}{2} V_0/a$$

代入式中得

$$F_x = \frac{4}{3} \pi \mu a^2 \cdot \frac{a}{2} V_0/a = 6\pi \mu a V_0$$

此即 Stokes 定律也。

(2.18) 式仍可化簡，吾人已推得在任何一阻體之表面

$$\vec{v} = \vec{q} + \frac{\sigma}{2} \vec{q} \cdot \nabla \vec{v} = 0$$

在圓球問題中， $\vec{q} = \vec{e}_1 q_\phi$ ， $\vec{v} = \vec{e}_r v_r + \vec{e}_\phi v_\phi$ ，由是得

$$\vec{v} = \vec{e}_1 \left\{ \frac{\partial}{\partial r} r^2 \frac{\partial q_\phi}{\partial r^2} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial q_\phi}{\partial \theta} \frac{\partial q_\phi}{\sin^2 \theta} \right\}$$

$$\vec{q} \cdot \nabla \vec{v} = \vec{e}_1 \left\{ v_r \frac{\partial q_\phi}{\partial r} + \frac{v_\phi}{r} \frac{\partial q_\phi}{\partial \theta} \right\}$$

在球面上 $v_r = v_\phi = 0$ 故 $\vec{q} \cdot \nabla \vec{v} = 0$ ，於是得

$$\frac{\partial}{\partial r} r^2 \frac{\partial q_\phi}{\partial r^2} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \sin \theta \frac{\partial q_\phi}{\partial \theta} - \frac{q_\phi}{\sin^2 \theta} = 0$$

將 $q_\phi = \sum R_n P_n'$ 代入此式中，得在球面上

$$\sum \left(\frac{d}{dr} r^2 \frac{dR_n'}{dr} - n(n+1) R_n' \right) P_n' = 0$$

但此式無論 θ 為何，均應為零，故每一 P_n' 之係數必須為零。於是得

$$\frac{d}{dr} r^2 \frac{dR_1'}{dr} - 2R_1' = 0 \quad \text{等等}$$

或

$$r^2 \frac{d^2 R_1'}{dr^2} + 2r \frac{dR_1'}{dr} - R_1' = 0 \quad \text{等等}$$

由 R_1 之式得 $(r \frac{dR_1}{dr} - R_1)_{r=a} = -\frac{1}{2} a^2 \frac{d^2 R_1}{dr^2} \Big|_{r=a}$ (2-19)

用此關係阻力之公式簡化為

$$F_x = -\frac{2}{3} \pi \mu a^2 \frac{d^2 R_1}{dr^2} \Big|_{r=a}$$

亦即吾人關於圓球阻力一問題所能推得最簡單之公式也。

用 Stokes 之解 $\frac{d^2 R_1}{dr^2} \Big|_{r=a} = -a v_{\infty} / a^3$ 仍得

$$F_x = 6 \pi \mu a v_{\infty}$$

如不用渦度而用壓力，可將壓力用 P_n 展開之得

$$P = \sum R_n P_n$$

代入 (2-16) 式積分後得

$$F_x = \frac{4}{3} \pi a^2 (a \frac{dR_1}{dr} - R_1)_{r=a}$$
 (2-20)

將展開式代入 (1-8) 式中，依前所用同樣理論得在球面上

$$r^2 \frac{d^2 R_1}{dr^2} + 2 (r \frac{dR_1}{dr} - R_1) = 0$$

故用壓力時阻力之最後公式為

$$F_x = -\frac{2}{3} \pi a^4 \frac{d^2 R_1}{dr^2} \Big|_{r=a}$$
 (2-21)

將 Stokes 之解 $P = P_0 - \frac{1}{3} \frac{\mu a v_{\infty}}{r^2}$ 代入，仍得 Stokes 定律。

III. 漸近解與動力

以上係就阻體表面之特性，以討論動力，現將改取第二種觀點，即就流體全部之特性，以討論同一問題。此中所用方

法多係根據流體在離阻體極遠處之特性故當視為一漸進方法，使此方能應用成功者，吾人之漸進解也。其重要性自不言可喻矣。

1. 動力之混合積分式

欲應用漸進解，吾人將用一比較特別之積分式。取運動方程式

$$\rho \vec{v} \times \vec{q} = +\nabla \beta + u \nabla \times \vec{q}$$

以 $d\tau$ 乘之，然後向流區 P 積分得

$$\begin{aligned} \rho \int_P \vec{v} \times \vec{q} d\tau &= \int_P \nabla \beta d\tau + u \int_P \nabla \times \vec{q} d\tau \\ &= \int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma + u \int_{\sigma+\Sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \\ &= \int_{\sigma} \vec{n} \beta d\sigma + u \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma + \int_{\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma \\ &\quad + u \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \end{aligned}$$

因 $\beta \equiv (\rho \frac{v^2}{2} + p) - (\rho \frac{v_{\infty}^2}{2} + p_{\infty})$ ，而在 σ 上 $v^2 = 0$ 故

$$\int_{\sigma} \vec{n} \beta d\sigma = \int_{\sigma} \vec{n} p d\sigma - \int_{\sigma} \vec{n} (\rho \frac{v_{\infty}^2}{2} + p_{\infty}) d\sigma = \int_{\sigma} \vec{n} p d\sigma$$

但 $\int_{\sigma} \vec{n} p d\sigma + u \int_{\sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma$ 為阻體所受之力 \vec{F} ，故得

$$\vec{F} = \rho \int_P \vec{v} \times \vec{q} d\tau - \int_{\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma - u \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \quad (3-1)$$

因式中同時含體分及面積二荷，故稱之為混合積分式。此式雖係根據運動方程式，用積分變換法求得者，但與通常所謂動量定律之式並不相同，且其所言者，亦僅對於粘滯流體適用。因在 σ 上 $v^2 = 0$ ，為粘滯流體獨有之特性也。

後文將證明, 式中第一項所代表者為舉力, 第二項所代表者為阻力, 第三項不產生任何力。今先將第三項之值, 用漸近解證明其為零, 証畢後即可將其棄棄矣。

用圓球坐標及圓球分量得在 Σ 上

$$\vec{r} \times \vec{q} = \vec{r}_1 \times \vec{q} = \vec{\phi}_1 \cdot \vec{q}_\phi - \vec{\theta}_1 \cdot \vec{q}_\theta = -(\vec{\phi}_1 \cdot \vec{q}_\theta + \vec{\theta}_1 \cdot \vec{q}_\phi)$$

化為笛卡分量得

$$-\vec{r} \times \vec{q} = -\vec{i} \sin \theta \dot{\phi} + \vec{j} (\cos \theta \cos \phi \dot{\theta} - \sin \theta \dot{\phi}) + \vec{k} (\cos \theta \sin \phi \dot{\theta} + \cos \phi \dot{\theta})$$

i 分量之積分為

$$\begin{aligned} & \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{e^{R \cos \theta}}{R} \sin \theta \sum P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m \phi + A_n^m \sin m \phi) R^2 \sin \theta d\theta d\phi \\ &= 2\pi R e^{-R} \int_0^{\pi} e^{R \cos \theta} \sin \theta \sum -B_n^0 P_n^1 \sin \theta d\theta \\ &= -2\pi R e^{-R} \sum B_n^0 \int_1^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} dx \end{aligned}$$

用分部積分法得

$$\begin{aligned} \int_1^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} dx &= \frac{1}{R} \left(e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} \Big|_1^1 - \int_1^1 e^{Rx} \frac{d}{dx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} dx \right) \\ &= \frac{n(n+1)}{R} \int_1^1 e^{Rx} P_n dx = \frac{n(n+1)}{R} S_n = \frac{n(n+1)}{R^2} e^R \left(1 - \frac{n(n+1)}{2R} + \dots \right) \end{aligned}$$

因 $\frac{d}{dx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} + n(n+1)P_n = 0$ 為 P_n 之微分方程式。

令 $R \rightarrow \infty$ 得 i 分量之極限為

$$-\lim_{R \rightarrow \infty} 2\pi R e^{-R} \sum \frac{n(n+1)}{R^2} e^R B_n^0 = -2\pi \sum B_n^0 \lim_{R \rightarrow \infty} \frac{n(n+1)}{R} = 0 \quad (3.1a)$$

j 分量之積分為

$$\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{e^{R(\cos \theta - 1)}}{R} \cos \theta \cos \phi \sum P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m \phi + A_n^m \sin m \phi) R^2 \sin \theta d\theta d\phi$$

$$\begin{aligned}
& - \iint_0^{2\pi} \frac{e^{-R(\cos\theta-1)}}{R} \sin\theta \left[\sum P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\theta + B_n^m \sin m\theta) R^2 \sin\theta d\theta d\phi \right] \\
&= -\pi R e^{-R} \int_0^\pi e^{R \cos\theta} \sum P_n^2 B_n^1 (\cos\theta + 1) \sin\theta d\theta \\
&= -\pi R e^{-R} \sum B_n^1 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx \\
&= -\pi R e^{-R} \sum B_n^1 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x)(1-x^2) \frac{d^2 P_n}{dx^2} dx
\end{aligned}$$

但依 P_n 之微分方程

$$\begin{aligned}
(1+x)(1-x^2) \frac{d^2 P_n}{dx^2} &= 2x(1+x) \frac{dP_n}{dx} - n(n+1)(1+x) P_n \\
&= -2(1-x^2) \frac{dP_n}{dx} + 2(1+x) \frac{dP_n}{dx} - n(n+1)(1+x) P_n
\end{aligned}$$

$$\text{故 } \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx = -2 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} dx + 2 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x)$$

$$\frac{dP_n}{dx} dx - n(n+1) \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n dx$$

右邊各項積分之值前均已求得，故

$$\begin{aligned}
\int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx &= -2 \frac{n(n+1)}{R} S_n + 2 \left[2e^{Rx} \{ R(S_n + S_{n+1}) + (n+1)S_n \} \right. \\
&\quad \left. - n(n+1) \{ (S_n + S_{n+1}) + nS_n/R \} \right] \\
&= \frac{e^R}{2R^2} n(n+1) \{ n(n+1) - 2 \} + \dots \quad (3.1b)
\end{aligned}$$

令 $R \rightarrow \infty$ ，得 j 分量之極限亦為零。

用同樣方法求得 k 分量之積分為

$$\pi R e^{-R} \sum A_n^1 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx$$

故 k 分量之極限亦為零，將三結果併之得

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \int_S \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = 0 \quad (3.2)$$

此即吾人所欲證明者也。

2. 粘滯流體之阻力

A. 阻力之面積分 $-\int \vec{n} \beta d\sigma$ 所代表者為阻力，即該項僅有 \vec{i} 沿 \vec{i} 方向之分量不等於零，因

$$\vec{n} = \vec{i} \cos \theta + \vec{j} \sin \theta \cos \phi + \vec{k} \sin \theta \sin \phi$$

$$\beta = \mu \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} q \phi$$

$$\begin{aligned} \text{得 } -\int_{\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma = & \mu \left[\vec{i} \int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \cos \theta (1 + \cos \theta) q \phi d\theta d\phi + \vec{j} \int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \sin \theta \cos \phi (1 + \cos \theta) q \phi d\theta d\phi \right. \\ & \left. + \vec{k} \int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \sin \theta \sin \phi (1 + \cos \theta) q \phi d\theta d\phi \right] \end{aligned}$$

\vec{i} 分量之積分為

$$\begin{aligned} & \int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \frac{e^{-R(\cos \theta - 1)}}{R} \cos \theta (1 + \cos \theta) \left[P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m\phi + A_n^m \sin m\phi) \right] R^2 d\theta d\phi \\ & = \frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \int_0^{\pi/2} e^{R \cos \theta} \cos \theta (1 + \cos \theta) \sum P_n^0 B_n^0 d\theta \\ & = -\frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum B_n^0 \int_1^{e^R} e^{Rx} x(1+x) \frac{dP_n}{dx} dx \\ & = +\frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum B_n^0 \left[\frac{n(n+1)S_n}{R} - \left\{ 2e^{Rx} - (R(S_n + S_{n+1}) + (n+1)S_n) \right\} \right] \\ & = -\frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum B_n^0 \frac{n(n+1)}{R} e^R = -\frac{2\pi}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 \end{aligned}$$

$$\text{故 } \lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{i} \cdot \vec{n} \beta d\sigma = \frac{2\pi}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 \quad (3.2a)$$

\vec{j} 分量之積分為

$$\int_0^{\pi/2} \int_0^{2\pi} \frac{e^{-R(\cos \theta - 1)}}{R} \sin \theta \cos \phi (1 + \cos \theta) \left[P_n^{m+1} (-B_n^m \cos m\phi + A_n^m \sin m\phi) \right] R^2 d\theta d\phi$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{\pi}{R^2} \operatorname{Re}^{-R} \int_0^\pi e^{R \cos \theta} \sin \theta (1 + \cos \theta) \sum B_n' P_n^2 d\theta \\
&= -\frac{\pi}{R^2} \operatorname{Re}^{-R} \sum B_n' \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx \\
&= -\frac{\pi}{R^2} \operatorname{Re}^{-R} \sum B_n' \frac{e^R}{2R^2} n(n+1) \{n(n+1)-2\} \\
&= -\frac{\pi}{R^2} \frac{1}{R} \sum n(n+1) \{n(n+1)-2\} B_n'
\end{aligned}$$

$$\text{故 } \lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{j} \cdot \vec{n} \beta d\sigma = -\frac{\pi}{R^2} \sum n(n+1) \{n(n+1)-2\} B_n' \lim_{R \rightarrow \infty} \frac{1}{R} = 0 \quad (3.2b)$$

用同樣方法得 K 分量之積分為

$$\frac{\pi}{R^2} \operatorname{Re}^{-R} \sum A_n' \int_{-1}^1 e^{Rx} (1+x) P_n^2 dx$$

其極限亦為零將三結果併之得

$$-\lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma = i\mu \frac{\pi}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 \quad (3.3)$$

故所代表者為一阻力。

上結果可用另一法求之其法雖較繁長但不須要先知 β 之漸近解，自某一方面言之較上法為可取而尤以在平面問題中為然茲介紹於下。

前已證明在球面上

$$\int_{\Sigma} \vec{n} f d\sigma = -\frac{1}{2} \int_{\Sigma} \vec{r} \times \vec{r} \times \nabla f d\sigma = -\frac{a}{2} \int_{\Sigma} \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \nabla f d\sigma \quad (2.14)$$

將此式應用於 β 得

$$\int_{\Sigma} \vec{n} \beta d\sigma = -\frac{a}{2} \int_{\Sigma} \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \nabla \beta d\sigma \quad (3.4)$$

但在 Σ 上 $\nabla \beta \times \vec{q} = \nu \beta + \mu \nabla \times \vec{q}$ 故

$$-\int_{\Sigma} \vec{n} p d\sigma = -\frac{4a}{2} \int_{\Sigma} \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 \times \nabla \times \vec{q} d\sigma + \frac{3a}{2} \int_{\Sigma} \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 \times \nabla \times \vec{q} d\sigma \quad (3.5)$$

今試將右邊之二積分列計其之:

$$\begin{aligned} a. \quad \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 \times \nabla \times \vec{q} &= \vec{0}_1 \left\{ \frac{1}{r} \frac{\partial r}{\partial r} q_\phi - \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \phi} + \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \right) \right\} \\ &= \frac{\partial}{\partial r} r (\vec{0}_1 q_\phi - \vec{0}_2 q_\theta) + \frac{\partial}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} - \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a. \quad \iint_0^{2\pi} \frac{\partial}{\partial r} r (\vec{0}_1 q_\phi - \vec{0}_2 q_\theta) a^2 \sin \theta d\theta d\phi &= a^2 \frac{d}{dr} \iint_0^{2\pi} (\vec{0}_1 q_\phi - \vec{0}_2 q_\theta) \sin \theta d\theta d\phi \\ &= -a^2 \frac{d}{dr} r \int \vec{n} \times \vec{q} \sin \theta d\theta d\phi = -a^2 \frac{d}{dr} r \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma \end{aligned}$$

式內所需之積分前已求得即

$$\begin{aligned} \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma &= \frac{\pi n(n+1)}{k+k} \left\{ -i \frac{1}{2} \sum B_n^0 + j \frac{1}{2} \sum \{n(n+1)-2\} B_n^1 \right. \\ &\quad \left. + k \frac{1}{2} \sum \{n(n+1)-2\} A_n^1 \right\} = \frac{d}{dr} + o\left(\frac{1}{R}\right) \end{aligned}$$

$$\text{故 } \frac{d}{dr} r \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = \frac{d}{dr} R \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = \frac{d}{dr} (C + o\left(\frac{1}{R}\right)) = o\left(\frac{1}{R}\right)$$

取其極限即

$$\lim_{a \rightarrow 0} a^2 \frac{d}{dr} r \int \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = \frac{1}{R} \lim_{R \rightarrow \infty} R o\left(\frac{1}{R}\right) = 0$$

尤(要) $\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \right) - \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta}$ 一項可用分部積分法計算之

$$\begin{aligned} \iint_0^{2\pi} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \right) \sin \theta d\theta d\phi &= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \right) \sin \theta d\theta = \int_0^{2\pi} d\phi \left[\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \sin \theta \right]_0^\pi - \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} d\theta \\ &= - \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \cos \theta d\theta = - \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial r} \cos \theta d\theta \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \iint_0^{2\pi} \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \sin \theta d\theta d\phi &= \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \right) \sin \theta d\theta = \int_0^{2\pi} d\phi \left[\frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \sin \theta \right]_0^\pi - \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} d\theta \\ &= - \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \cos \theta d\theta = - \int_0^{2\pi} d\phi \int_0^\pi \frac{\partial r}{\partial \theta} \frac{\partial q_\theta}{\partial \theta} \cos \theta d\theta \end{aligned}$$

$$\text{故 } \int_{\Sigma} \left(\frac{\partial \rho_1}{\partial \theta} - \frac{\partial \rho_2}{\sin \theta} \frac{\partial \rho_2}{\partial \phi} \right) d\sigma = 0$$

將諸結果合併之得

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \frac{1}{2} a \int_{\Sigma} \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \nabla \times \vec{q} \, d\sigma = 0 \quad (3-30a)$$

$$\begin{aligned} \text{b. } \vec{v}_\infty \times \vec{q} &= v_\infty (\vec{r}_1 \cos \theta - \vec{\theta}_1 \sin \theta) \times (\vec{r}_2 \rho_2 + \vec{\theta}_1 \rho_0 + \vec{\phi}_1 \rho_\phi) \\ &= v_\infty \cos \theta (\vec{\phi}_1 \rho_\phi - \vec{\theta}_1 \rho_\phi) - \sin \theta (-\vec{\phi}_1 \rho_2 + \vec{r}_1 \rho_\phi) \end{aligned}$$

$$\text{故 } \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \vec{v}_\infty \times \vec{q} = v_\infty \vec{\theta}_1 \cos \theta \rho_\phi + v_\infty \vec{\phi}_1 (-\cos \theta \rho_0 - \sin \theta \rho_2)$$

$$\text{但 } \rho_0 = -\rho_\phi \quad \rho_2 = \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} \rho_\phi$$

$$\begin{aligned} \text{故 } \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \vec{v}_\infty \times \vec{q} &= v_\infty \vec{\theta}_1 \cos \theta \rho_\phi - v_\infty \vec{\phi}_1 \rho_\phi \\ &= -i v_\infty \sin \theta \cos \theta \rho_\phi + j v_\infty (\cos^2 \theta \cos \theta \rho_\phi + \sin \theta \rho_\phi) + k v_\infty (\cos^2 \theta \sin \theta \rho_\phi - \cos \theta \rho_\phi) \end{aligned}$$

現所需計算者為各分量之積分

i 分量之積分為

$$-\iint \frac{e^{-R}}{R} \sin \theta \cos \theta \left[P_n^{m+1} (B_n^m \cos m \phi + A_n^m \sin m \phi) \right] a^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi$$

$$= -\frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \int_0^\pi e^{R \cos \theta} \sin \theta \cos \theta \left[-P_n^1 B_n^0 \sin \theta \, d\theta \right]$$

$$= +\frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum B_n^0 \int_0^\pi e^{R x} x (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} \, dx$$

$$= \frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum B_n^0 \frac{d}{dR} \left(e^{R x} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} \right) \, dx$$

$$= \frac{2\pi}{R^2} R e^{-R} \sum n(n+1) B_n^0 \frac{d \sin R}{dR}$$

$$= \frac{2\pi}{R^2} e^{-R} \sum n(n+1) B_n^0 \frac{dR}{R} = 2\pi \frac{v_\infty}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 / R$$

$$\begin{aligned} \therefore \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{1}{2} a \int_{\Sigma} \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 \times \vec{v}_\infty \times \vec{q} \, d\sigma &= \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{1}{2} a \frac{2\pi v_\infty}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 / R \\ &= \lim_{a \rightarrow \infty} 2\pi a \frac{1}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 \end{aligned}$$

$$= 2\pi \frac{a^2}{R^2} \sum n(n+1) B_n^0 \quad (3.5b)$$

j 分量之積分為

$$\begin{aligned} & \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \cos\theta \cos\phi \sum [P_n^{m+1} (B_n^m \cos m\phi + A_n^m \sin m\phi)] a^2 \sin\theta d\theta d\phi \\ & + \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \frac{e^{R(\cos\theta-1)}}{R} \sin\theta \sum P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi) a^2 \sin\theta d\theta d\phi \end{aligned}$$

$$= \pi \frac{R e^{-R}}{R^2} \int_0^\pi e^{R \cos\theta} \sum P_n^2 B_n' (1 - \cos^2\theta) \sin\theta d\theta$$

$$= \pi \frac{R e^{-R}}{R^2} \sum B_n' \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) P_n^2 dx$$

$$= \pi \frac{R e^{-R}}{R^2} \sum B_n' \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{d^2 P_n}{dx^2} dx$$

$$= \pi \frac{R e^{-R}}{R^2} \sum B_n' \left[2 \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} - n(n+1) \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) P_n dx \right]$$

$$\text{但 } \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) \frac{dP_n}{dx} dx = n(n+1) \left(\frac{dS_n/R}{dR} \right) = n(n+1) \left(\frac{1}{R} \frac{dS_n}{dR} - \frac{S_n}{R^2} \right)$$

$$= n(n+1) \left\{ (n-1) S_n/R^2 + \frac{S_{n+1}}{R} \right\}$$

$$\text{又 } \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) P_n dx = S_n - \frac{d^2 S_n}{dR^2} = -n(n-1) \frac{S_n}{R^2} + 2 \frac{S_{n+1}}{R}$$

$$\text{故 } \int_{-1}^1 e^{Rx} (1-x^2) P_n^2 dx = 2n(n+1) \left\{ (n-1) S_n/R^2 + n(n+1) \frac{S_n}{R^2} \right\}$$

$$= (n-1)n(n+1)(n+2) \frac{S_n}{R^2} = (n-1)n(n+1)(n+2) \frac{e^R}{R^3}$$

代入原式得

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \frac{S_n}{R^2} \int_{\Sigma} (\mathbf{j} \cdot \vec{r}_1, \vec{r}_2, \vec{r}_3, \vec{r}_4) \vec{x} \vec{q} d\sigma = \lim_{R \rightarrow \infty} \frac{S_n}{R^2} \frac{4\pi R^2}{R^2} \sum B_n' (n-1)n(n+1)$$

$$(n+2) \frac{e^R}{R^3} = \lim_{R \rightarrow \infty} \frac{4\pi}{R^2} \sum B_n' (n-1)n(n+1)(n+2) \frac{1}{R} = 0 \quad (3.5c)$$

同樣方法得K分量之積分為

$$-\pi \frac{Re^{-K}}{K^2} \sum A_n \int_{-1}^1 e^{Kn} (1-x^2) p_n^2 dx$$

$$\text{故 } \lim_{a \rightarrow \infty} \frac{2ak_0}{\pi} \int_{\Sigma} K \cdot n_x \cdot n_y \cdot v_{0x} \times q \, d\sigma = 0 \quad (3.6)$$

將所有各結果總計之最後得

$$-\lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{n} \beta \, d\sigma = \vec{i} \frac{2\pi u}{K^2} \sum n(n+1) B_n^0 \quad (3.3)$$

與前所求得者正相同。

B. 阻力之體積分 利用能量微分方程

$$\vec{v} \cdot \nabla \beta = u \nabla \cdot \vec{v} \times \vec{q} - u q^2$$

可將阻力化為渦度之體積分將式乘以 $d\tau$ ，在流區內積分，並用積分變換得

$$\begin{aligned} \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{n} \cdot \vec{v} \, d\sigma &= u \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{n} \cdot \vec{v} \times \vec{q} \, d\sigma - u \int_P q^2 \, d\tau \\ &= -u \int_{\sigma \pm \Sigma} \vec{v} \cdot \vec{n} \times \vec{q} \, d\sigma - u \int_P q^2 \, d\tau \end{aligned}$$

在 σ 上 $v=0$ ，在 Σ 上 $\vec{v} = \vec{v}_\infty$ 故此式可變為

$$\int_{\Sigma} \beta \vec{n} \cdot \vec{v}_\infty \, d\sigma = -u \int_{\Sigma} \vec{v}_\infty \cdot \vec{n} \times \vec{q} \, d\sigma - u \int_P q^2 \, d\tau$$

$$\text{或 } -\vec{v}_\infty \cdot \left(\vec{n} \beta + u \vec{n} \times \vec{q} \right) \, d\sigma = +u \int_P q^2 \, d\tau$$

但根據已經求得之結果，知

$$\lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{n} \times \vec{q} \, d\sigma = 0$$

$$-\lim_{a \rightarrow \infty} \int_{\Sigma} \vec{n} \beta \, d\sigma = \vec{i} F_x$$

故取極限後得

$$v_\infty F_x = u \int_P q^2 \, d\tau$$

即

$$F_x = \frac{u}{v_\infty} \int_P q^2 \, d\tau$$

(3.7)

此阻力之體積分也。式中不特證明阻力係完全由流體中實有之旋渦所產生，並同時將其符號完全確定。因 q^2 不能為負，式中所示之力，恒為一正力。即以阻體為靜止時，阻體為一與 \vec{v}_∞ 方向相同之力。事實上確係如此，目不待言也。

此式亦可應用於圓球問題，取 Stokes 之解得

$$q^2 = \frac{9}{4} v_\infty^2 \frac{a^2}{r^2} \sin^2 \theta$$

$$\int q^2 d\tau = \frac{9}{4} v_\infty^2 a^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^a \frac{\sin^2 \theta}{r^2} r^2 dr \sin \theta d\theta d\phi$$

$$= \frac{9}{4} 2\pi v_\infty^2 a^2 \int_0^{\pi} \frac{dv}{v^2} \int_0^{\pi} \sin^3 \theta d\theta$$

$$= \frac{9}{4} 2\pi v_\infty^2 a^2 \frac{1}{a} \frac{8}{3} = 6\pi a v_\infty^2$$

$$F_x = \frac{\mu_0}{v_\infty} \cdot 6\pi a v_\infty^2 = 6\pi \mu a v_\infty$$

此求 Stokes 定律之又一法也。

3. 粘滯流體之舉力

A. 舉力之體積分 欲證明 $\int_P \vec{v} \times \vec{q} d\tau$ 一項係代表舉力，即與 \vec{v}_∞ 方向垂直之力，吾人除須應用本文中結果外，尚須應用前文中之流速公式

$$\vec{v} = \vec{v}_\infty + \frac{1}{4\pi} \int \frac{\vec{r} \times \vec{q}_0}{r^3} d\tau_0$$

$$\text{故 } \int_P \vec{v} \times \vec{q} d\tau = \int_P \vec{v}_\infty \times \vec{q} d\tau - \frac{1}{4\pi} \int_P d\tau \vec{q} \times \int_P \frac{\vec{r} \times \vec{q}_0}{r^3} d\tau_0$$

$$= \int_P \vec{v}_\infty \times \vec{q} d\tau - \frac{1}{4\pi} \int_{PP} \frac{\vec{q} \times \vec{r} \times \vec{q}_0}{r^3} d\tau d\tau_0$$

式中兩次積分之值，可依下法決定之。將向量積展開得

$$\int_{PP} \frac{\vec{q} \times \vec{r} \times \vec{q}_0}{r^3} d\tau d\tau_0 = \int_{PP} \frac{\vec{r} \cdot \vec{q}_0 \vec{q}}{r^3} d\tau d\tau_0 - \int_{PP} \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{r} \vec{q}}{r^3} d\tau d\tau_0$$

欲定右邊第一項之值，吾人須注意此積分之值不能因 $d\tau_0$

與 dt 之認定方法不同而有異故知將 dt_0 與 dt 全部對換積分之值仍不變惟元之方向原係由 dt 至 dt_0 對換後有 $dt_0 dt = -dt dt_0$ $\vec{q}_0 \cdot \vec{q} = \vec{q} \cdot \vec{q}_0$, 至元之大小雖未變其方向則顛倒而元變為 $-\vec{n}$, 故得

$$\iint \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}}{r^3} dt dt_0 = -\iint \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}}{r^3} dt dt_0 = -\iint \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}}{r} d\vec{r} dt_0$$

即
$$\iint \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}_0}{r^3} dt dt_0 = 0 \quad (3.8a)$$

欲定第二項之值須注意 \vec{q}_0 只隨 dt_0 而變 \vec{q} 只隨 dt 而變, \vec{n} 則同時隨二者而變故

$$\iint_{PP} \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}}{r^3} dt_0 dt = \int_P \vec{q}_0 \cdot d\vec{r}_0 \int_P \frac{\vec{q} \cdot \vec{q}}{r^3} dt$$

但 $\int_P \frac{\vec{q} \cdot \vec{q}}{r^3} dt = 4\pi \vec{v} \cdot \vec{A}$ 其值前已證明為零, 故

$$\iint \frac{\vec{q}_0 \cdot \vec{q}}{r^3} dt_0 dt = 0 \quad (3.8b)$$

根據以上兩結果得舉力之體積分為

$$\vec{L} = s \vec{v}_0 \times \int \vec{q} dt \quad (3.9)$$

Prandtl 在其機翼論中, 曾採用與上所述相似之方法, 以研究流體動力一問題惟其所討論者, 顯非粘滯流體, 其積分區域以及最後結果, 均與吾人不同讀者細加比較便知矣。

B. 舉力之面積分 舉力除可用渦度之體積分表示外, 亦可化為渦度之面積分, 使吾人之漸進解對於舉力一問題, 仍可直接應用欲達到此目的, 吾人利用前已證明之積分變換式

$$\int_P \vec{A} dt + \int_P \vec{r} \nabla \cdot \vec{A} dt = \int_{\sigma+\Sigma} \vec{r} \cdot \vec{A} d\sigma$$

* Prandtl: Tragflügeltheorie I. 詳見前

取 $\vec{A} = \vec{q}$, 因 $\vec{r} \cdot \vec{q} = 0$, 又在 σ 上, $\vec{n} \cdot \vec{q} = 0$, 故

$$\int_P \vec{q} d\tau = \int_{\Sigma} \vec{r} \cdot \vec{n} \cdot \vec{q} d\sigma$$

於是舉力之面積分為

$$L = 9k_0 \times \int_{\Sigma} \vec{r} \cdot \vec{n} \cdot \vec{q} d\sigma \quad (3.10)$$

現試用吾人之近漸解以求此面積分之值。

$$\text{在 } \Sigma \text{ 上, } \vec{r} = \vec{n}a, \quad \vec{n} \cdot \vec{q} = q_n = \frac{1 + \cos\theta}{\sin\theta} q_\theta$$

$$\text{故 } \int_{\Sigma} \vec{r} \cdot \vec{n} \cdot \vec{q} d\sigma = a^3 \left\{ \cos\theta (1 + \cos\theta) q_\theta d\theta d\phi + \vec{j} a^3 \int \sin\theta \cos\phi (1 + \cos\theta) q_\phi d\theta d\phi + \vec{k} a^3 \int \sin\theta \sin\phi (1 + \cos\theta) q_\phi d\theta d\phi \right\}$$

i 分量不產生舉力, 不必計算。 j 分量之積分為

$$\begin{aligned} & a^3 \int \frac{e^{-R \cos\theta}}{R} \sin\theta \cos\phi (1 + \cos\theta) \left[P_n^{m+1} (A_n^m \cos m\phi + B_n^m \sin m\phi) \right] d\theta d\phi \\ &= \frac{R^2 e^{-R}}{R^3} \pi \int_0^\pi e^{R \cos\theta} \sin\theta (1 + \cos\theta) \sum P_n^2 A_n^1 d\theta \\ &= \frac{\pi R^2 e^{-R}}{R^3} \sum A_n^1 \int_{-1}^1 e^{Rx} P_n^2 dx = \frac{\pi R^2 e^{-R}}{R^3} \sum A_n^1 \frac{e^R}{2R^2} n(n+1)\{n(n+1)-2\} \end{aligned}$$

$$\text{其極限為 } \frac{\pi}{2R^3} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} A_n^1 \quad (3.10a)$$

用同樣方法得 k 分量之極限為

$$\frac{\pi}{2R^3} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} B_n^1 \quad (3.10b)$$

將此結果代入 () 式得舉力之兩分量為

$$L_y = -\frac{9k_0 \pi}{2R^3} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} B_n^1 = -\frac{4\pi}{R^2} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} B_n^1 \quad (3.11a)$$

$$L_z = +\frac{9k_0 \pi}{2R^3} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} A_n^1 = +\frac{4\pi}{R^2} \sum n(n+1)\{n(n+1)-2\} A_n^1 \quad (3.11b)$$

其所表示者，舉力與漸近解係數間之關係也。由

$$\vec{L} = \rho \vec{V}_\infty \times \int_p \vec{q} dt$$

一式，利用完全粘附特性，復可將舉力化為流速 \vec{v} 之面積分，得

$$\vec{L} = \rho \vec{V}_\infty \times \int_S \vec{n} \times \vec{v} d\sigma \quad (3-12)$$

並可用此討論 Kutta-Jonkowski 舉力公式，在粘滯流動中之意義，但此種討論，將超出渦度觀點以外，故決定略去。

4. 綜論

由以上種種結果，吾人自得下列之結論即

“粘滯流體對於阻體所作用之動力，全係由流體中實有之旋渦所產生。” (定理 0)

故動力與旋渦實有不可分離之關係。就數學方法言之，阻力及舉力均可用兩種不同方式表示。其一為面積分，以動力為流體外界上之旋渦所產生。其二為體積分，以動力為流體內部之旋渦所產生。用第一種方式，得動力與漸近解中渦度係數之關係為

$$\text{係數 } \frac{u^2}{V_\infty^2} \int n(n) A_n, \frac{u^2}{V_\infty^2} \int n(n) B_n, \frac{u^2}{V_\infty^2} \int n(n) \gamma_n, \frac{u^2}{V_\infty^2} \int n(n) \gamma_n'$$

動力 0 阻力 γ 方向舉力 γ' 方向舉力
由表知動力僅視解中之首二次係數而定，與其高次係數無關。且動力每一分力，只相當於一種係數，毫無混雜情事。惟分力有三，而首二次係數則共有四，其中有一係數無相當之分力，自只得為零。而實際上所以為零者，在 σ 上 $\vec{n} \cdot \vec{q} = 0$ 一條件使然也。此條件之必需性，亦可想見矣。

用第二種方式則動力可寫為

$$\vec{F} = \frac{\rho V_\infty^2}{V_\infty} \int_p \vec{q} dt + \rho \vec{V}_\infty \times \int_p \vec{q} dt \quad (3-13)$$

此式對於渦度與阻力及舉力之關係表示更為明顯簡言之，即阻力與旋渦之方向無關，每一旋渦均產生阻力，故有旋渦，即有阻力，渦度愈增阻力愈大，舉力則不然，僅與 $\sqrt{\infty}$ 垂直之旋渦產生舉力，其所生舉力之方向，又隨旋渦之方向而變，相反之旋渦產生相反之舉力，結果互相抵消，故雖有旋渦，可無舉力，增加舉力或減少阻力之法，自為將不產生舉力及產生相反舉力之旋渦儘量減少，最理想之旋渦分佈狀態，為使所有旋渦，均取同一方向，且此方向係與 \vec{U}_∞ 或阻體前進之方向垂直，最理想之機翼，亦即能產生此種分佈之機翼也。

附言

本文所討論之動力學，除應用動力方程式外，特別看重粘滯流體之各種邊界特性所得之結果，當不致有問題，惟因篇幅有限，若干有關之問題，雖有成稿可用，亦難一一陳述，特在此處附及之。

1. 文中諸結果，應用於混亂流動或激動時，只須所討論者為平均流動，不必特別加以改正，蓋各種邊界條件，對於激流均適用，漸近解亦適用於激流之平均部分也。

2. 平面流動內問題，其性質與本文內所述相同者，均經用樣方法，一一計算，所得結果，大部分均可由本文中所得之結果，化為特殊情形後獲得之。

3. 阻體所受之力矩，在平面以及空間亦經根據完全粘附以及漸近特性，一一計算，所得結果，比較複雜，應用時尚有不便，暫不欲發表，所可言者，即在計算中，吾人之漸近解並未引起任何困難也。

錯誤改正表

頁	排	錯	正
2	7	之力軸	之x軸
3	5	n為與	n為共
3	16	$n \times q = \dots$	$\vec{n} \times \vec{q} = \dots$
3	23, 24	C. w. Ossen Hydrodyuamik	C. W. Oseen Hydrodynamik
4	13	$\rho \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \vec{v}$	$\rho \vec{v} \cdot \nabla \vec{v} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \vec{v}$
5	8	用 \vec{v} 造每向積,並將 $\vec{v} \times \vec{q}$ 展開	用 \vec{v} 造每向積,並將 $\vec{v} \times \vec{q}$ 展開
5	24	一關係而得。	一關係而得者。
6	16	故稱之謂	故稱之為
7	16	$\nabla^2 \vec{q} - \frac{\rho}{\mu} \nabla \phi \cdot \nabla \vec{q} = 0$	$\nabla^2 \vec{q} - \frac{\rho}{\mu} \nabla \phi \cdot \nabla \vec{q} = 0$
15	14	$\int_1 P^R(x) (\dots)$	$\int_1 e^{R(x)} (\dots)$
15	註*	Modern analpis	Modern analysis
17	9	代表阻劑之一種	代表阻體之一種
18	9	即以阻體	即阻體
18	22	有量速位	有向速向
19	18	可先中積分	可先向中積分
19	19	$\int_0^{\pi} e^{k \cos \theta} = (\theta, \phi) \sin \theta d\theta$	$\int_0^{\pi} e^{k \cos \theta} F(\theta, \phi) \sin \theta d\theta$
20	6	之散量 $\nabla \cdot \vec{A} < B$	之散量 $\nabla \cdot \vec{A}$ 仍
21	6	$\vec{n} \cdot \vec{r} = \dots$	$\vec{n} \cdot \vec{r} = \dots$
21	24	$\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0$	$\nabla p + \mu \nabla \times \vec{q} = 0$
24	12	$\int_0^{\pi} n \times \vec{q} d\sigma = \dots$	$\int_0^{\pi} \vec{n} \times \vec{q} d\sigma = \dots$
25	12	及一與限正數f	及一與向函數f
41	16	代λ()式	代λ(3.10)式
42	5	$L = \rho \vec{v}_0 \times \int_E \vec{n} \times \vec{v} d\sigma$	$L = \rho \vec{v}_0 \times \int_E \vec{n} \times \vec{v} d\sigma$
42	6	Kutta-jankowoki	Kutta-joukowski
43	19	用插方法	用同樣方法

372278